

$$\cos^2 \theta = \frac{1}{2} (1 + \cos 2\theta) \quad *2$$

$$\underline{x_1(t+T) = x_1(t)} ;$$

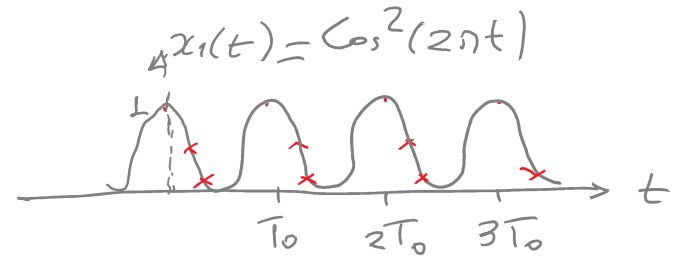
$$x_1(t+T) = \cos^2(2\pi(t+T)) \stackrel{*2}{=} \frac{1}{2} (1 + \cos(\underbrace{4\pi(t+T)}_{2\theta}))$$

$$x_1(t+T) = \frac{1}{2} (1 + \cos(4\pi t + \underbrace{4\pi T}_{2k\pi}))$$

$\left\{ \text{αν } \boxed{4\pi T = 2k\pi} \text{ τότε } x_1(t+T) = \frac{1}{2} (1 + \cos(\underbrace{4\pi t}_{2\theta})) \stackrel{*2}{=} \cos^2(\underbrace{2\pi t}_{\theta}) = x_1(t) \right\}$
 $\rightarrow \text{τότε } \cos(4\pi t + 4\pi T) = \cos(4\pi t)$

Ισχύει για $T = \frac{k}{2}$, $k=1, 2, 3, \dots$

θ είναι $k=1 \Rightarrow$ ελάχιστη περίοδος $T_p = \frac{1}{2} \text{ sec}$



$$x_2(t) = e^{-2t} \cdot \cos(2\pi t) \text{ είναι περιοδικό; } \quad \left\{ e^a \cdot e^b = e^{a+b} \right\}$$

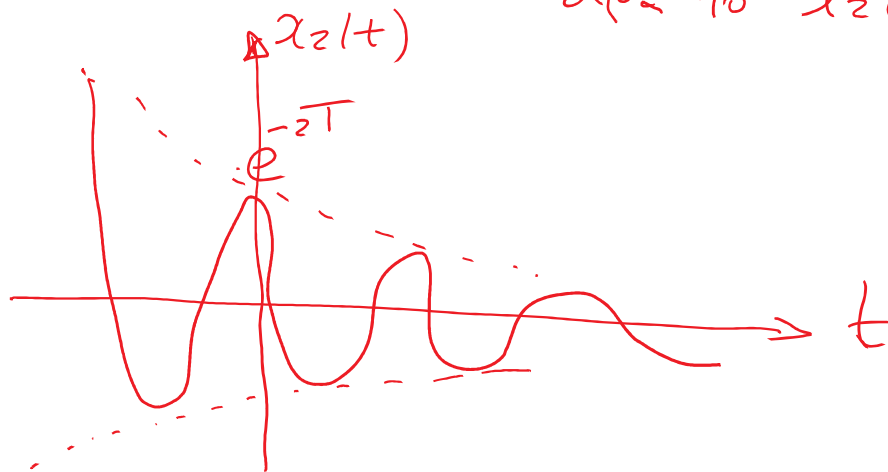
$$x_2(t+T) = x_2(t);$$

$$x_2(t+T) = e^{-2(t+T)} \cdot \cos(2\pi(t+T)) = e^{-2t} \cdot e^{-2T} \cdot \cos(2\pi t + \underbrace{2\pi T}_{2k\pi})$$

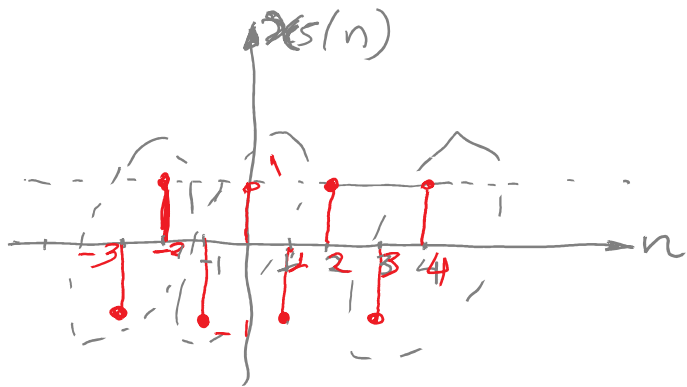
Ξ6TW 0π 2πT = 2kπ $\Rightarrow x_2(t+T) = e^{-2t} \cdot e^{-2T} \cdot \cos(2\pi t) = e^{-2T} \cdot \underbrace{e^{-2t} \cdot \cos(2\pi t)}_{x_2(t)}$

$\rightarrow x_2(t+T) = e^{-2T} \cdot x_2(t)$ ισχύει μόνο όταν T = 0

αρα το $x_2(t)$ είναι μη περιοδικό

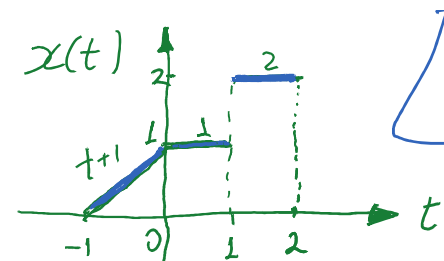


$x_s(n) = (-1)^n$ είναι περιοδικό;



$$x_s(n) = \left. \begin{array}{l} 1 \text{ για άρτιες τιμές του } n \\ -1 \text{ για άρτιες " " " } n \end{array} \right\}$$

Το σήμα έχει θεμελιώδη περίοδο
 $N_0 = 2$ δείγματα



$$x(3t+4) ;$$

$$x(t) = \begin{cases} t+1 & -1 \leq t < 0 \\ 1 & 0 \leq t < 1 \\ 2 & 1 \leq t < 2 \end{cases}$$

↙ Δοκιμάστε εγχείς
την αναλογική
εξέφραση! (A)

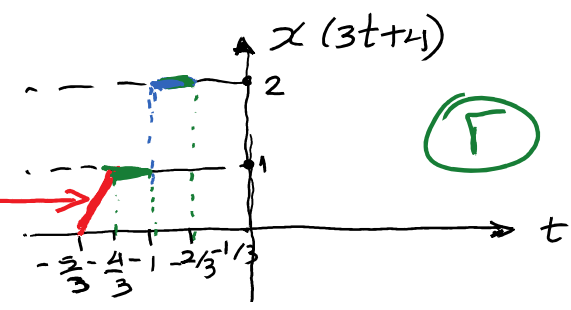
$$\begin{cases} t = -1 \rightarrow x(t) = 0 & (-1, 0) \\ t = 0 \rightarrow x(t) = 1 & (0, 1) \end{cases}$$

$$x(3t+4) = \begin{cases} \frac{3t+4+1}{3t+5} \\ 1 \\ 2 \end{cases}$$

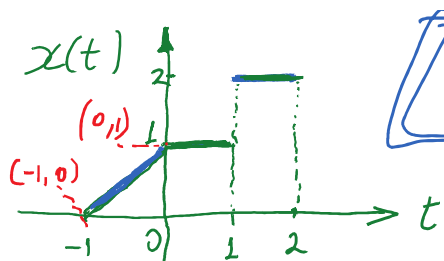
(B) t → 3t+4

$$\begin{aligned} -1 \leq 3t+4 < 0 &\Leftrightarrow -5 \leq 3t < -4 \Leftrightarrow -\frac{5}{3} \leq t < -\frac{4}{3} \\ 0 \leq 3t+4 < 1 &\Leftrightarrow -4 \leq 3t < -3 \Leftrightarrow -\frac{4}{3} \leq t < -1 \\ 1 \leq 3t+4 < 2 &\Leftrightarrow -3 \leq 3t < -2 \Leftrightarrow -1 \leq t < -\frac{2}{3} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} t = -\frac{4}{3} \rightarrow x = 1 \\ t = -\frac{5}{3} \rightarrow x = 0 \end{cases}$$



(Γ) Γραφική παράσταση

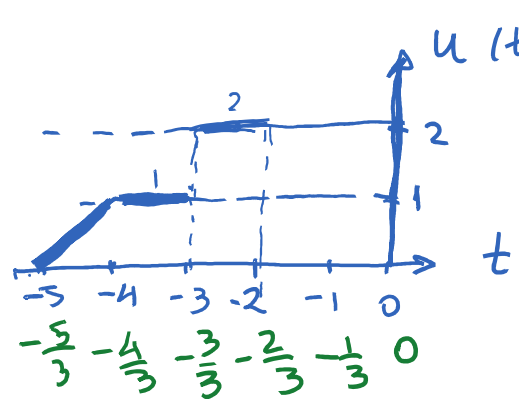


$x(3t+4)$;

μετατοξω 4 οριζωνια

(A)

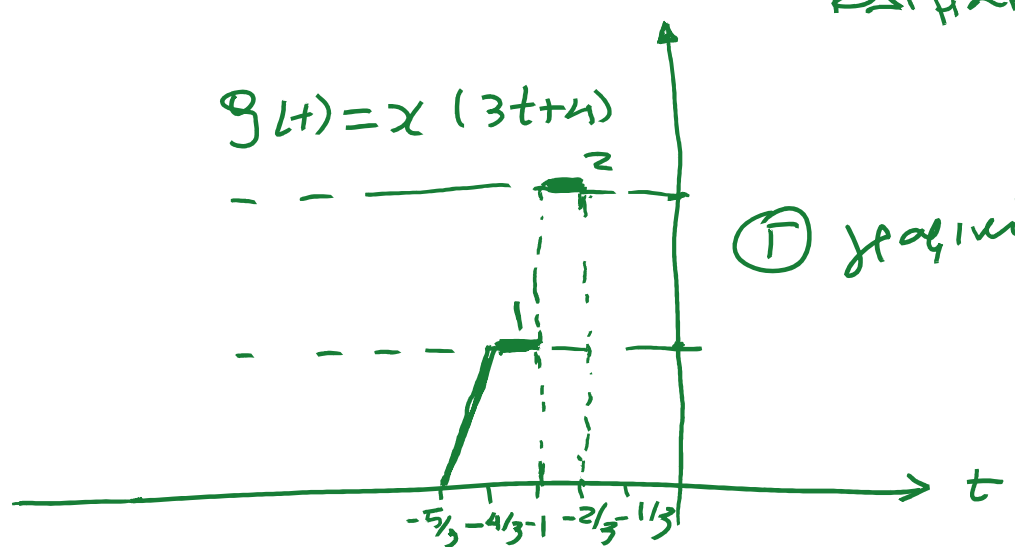
Αριστα θετω $u(t) = x(t+4)$



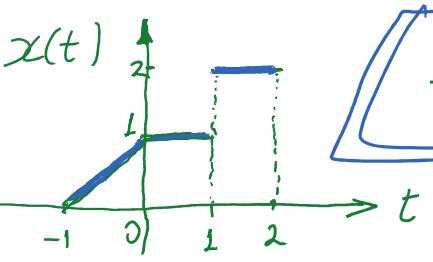
(B) $g(t) = u(3t) = x(3t+4)$

αρκει ουστω 3t στο u(t) για να ριξω το γραφισμα $x(3t+4)$!

"Διαιρωμε στα τα $t/3$ " για \rightarrow θα αλλαξω η και η κλιση

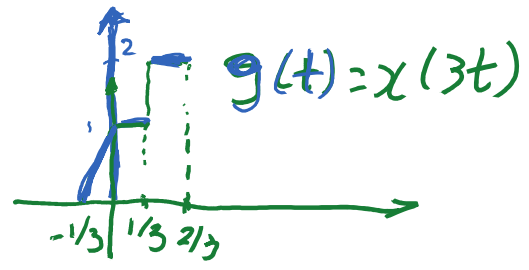


(Γ) γραφικη παρασταση



$x(3t+4)$;

(A) $g(t) = x(3t)$ { βασισμός }

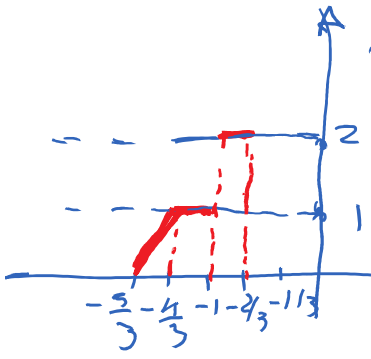


(B) $u(t) = g(t + \frac{4}{3}) = x(3t + 4)$ { μετατόπιση αριστερά - $\frac{4}{3}$ }

$g(t) = x(3t)$

$g(t + \frac{4}{3}) = x(3t + \frac{4}{1} + \frac{12}{3}) \checkmark$

$u(t) = x(3t + 4)$



(Γ) γραφική παράσταση

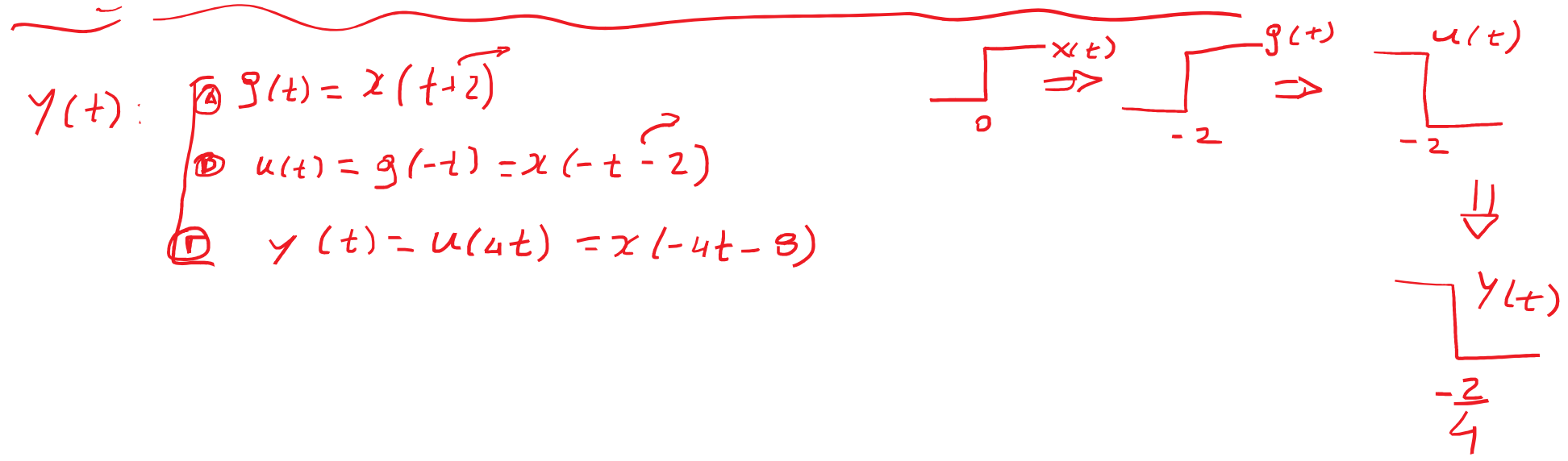
Έστω το σήμα $y(t)$ το οποίο προέρχεται από το $x(t)$ μέσω του μετασχηματισμού $y(t) = x(-4t - 8)$. Ποιές είναι οι παράμετροι του μετα/μού;

Ουσιαστικά πρέπει να εξηγηθείτε πως το $y(t)$ προκύπτει από το $x(t)$;

$$y(t) = x(-4t - 8) = x(-4(t+2))$$

$\xrightarrow{\text{μετατόπιση}}$
 $\xrightarrow{\text{κλίση (συστή, διαστρέψ...)}}$

*



$$\text{Έστω } x(t) = t^3, \quad y(t) = 8t^3$$

$$y(t) = x(2t) = (2t)^3 = 8t^3 \quad \checkmark$$

Άρα βιβλίο με βιττέλι 2!

Προσοχή! Ίσως και $y(t) = 8x(t)$ αλλά αυτό
δεν αποτελεί μετασχηματισμό.

Τα $x(t), y(t)$ σχετίζονται με
μετασχηματισμό;

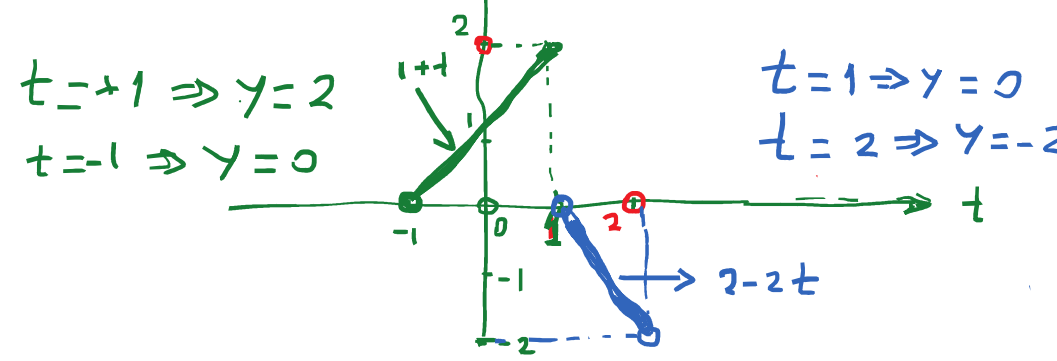
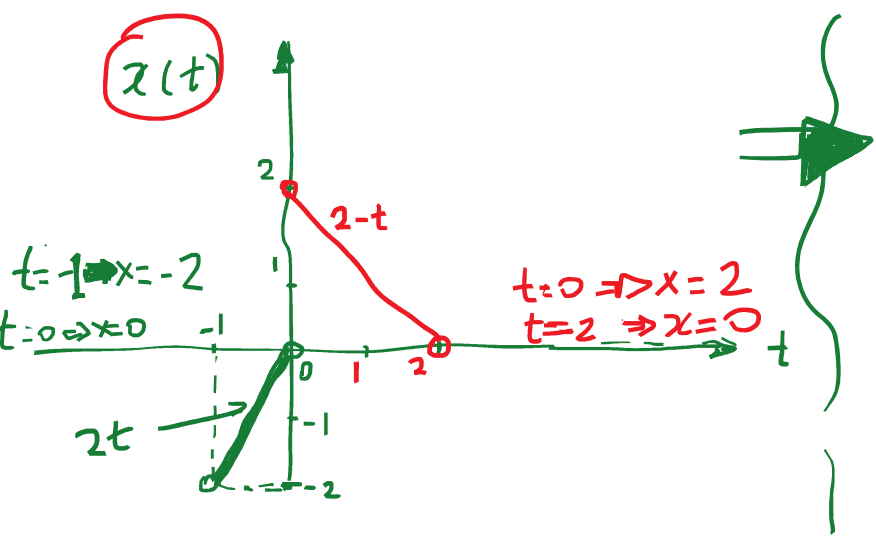
Δίνεται το σήμα: $x(t) = \begin{cases} 2t, & -1 \leq t < 0 \\ 2-t, & 0 \leq t < 2 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$ Να βρεθεί ο μαθ. τύπος και να γίνει η γραμμική παράσταση του $y(t) = x(1-t)$

$t \rightarrow t-1$

$y(t) = x(1-t) = \begin{cases} 2(1-t), & -1 \leq 1-t < 0 \\ 2-(1-t), & 0 \leq 1-t < 2 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$

Μαθ. τύπος $\Rightarrow y(t) = \begin{cases} 2-2t, & -2 \leq -t < 1 \text{ ή } 1 < t \leq 2 \\ 1+t, & -1 \leq -t < 1 \text{ ή } -1 \leq t \leq 1 \\ 0, & \text{ο-αλλιώς} \end{cases}$

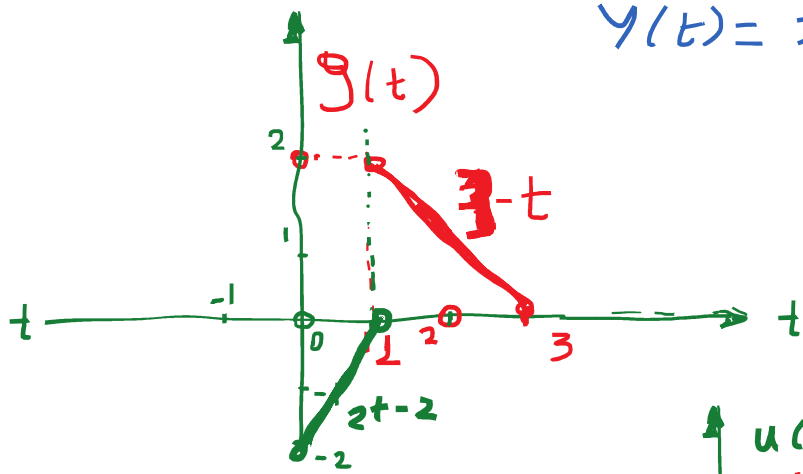
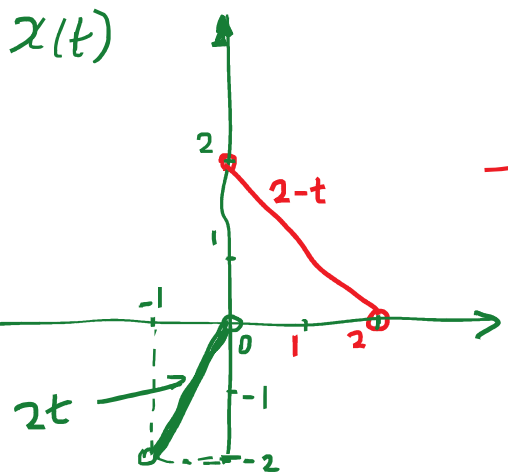
Γραμμική παράσταση $y(t) = x(1-t)$



Δίνεται το σήμα:

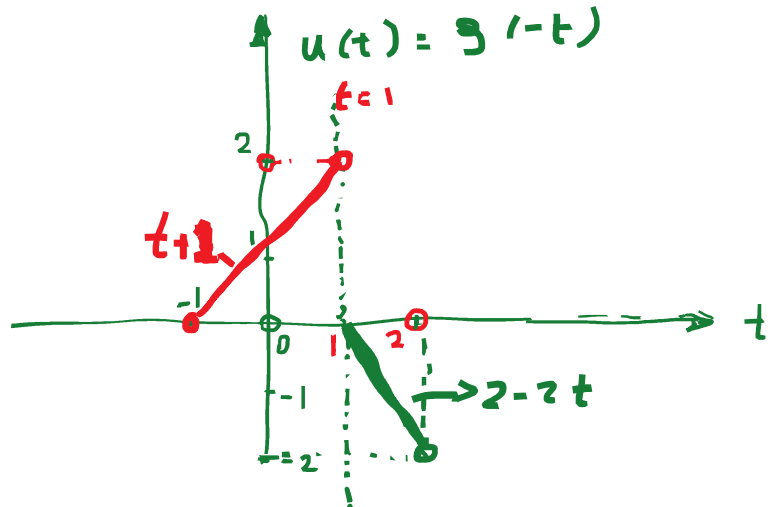
$$x(t) = \begin{cases} 2t, & -1 \leq t < 0 \\ 2-t, & 0 \leq t < 2 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

Να βρεθεί ο μαθ. τύπος και να γίνει η γραμμική παράσταση του $y(t) = x(1-t)$



$$y(t) = x(-t+1)$$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow g(t) &= x(t-1) \\ \hookrightarrow u(t) &= g(-t) \\ &= x(-t+1) \end{aligned}$$



Δίνεται το σήμα:

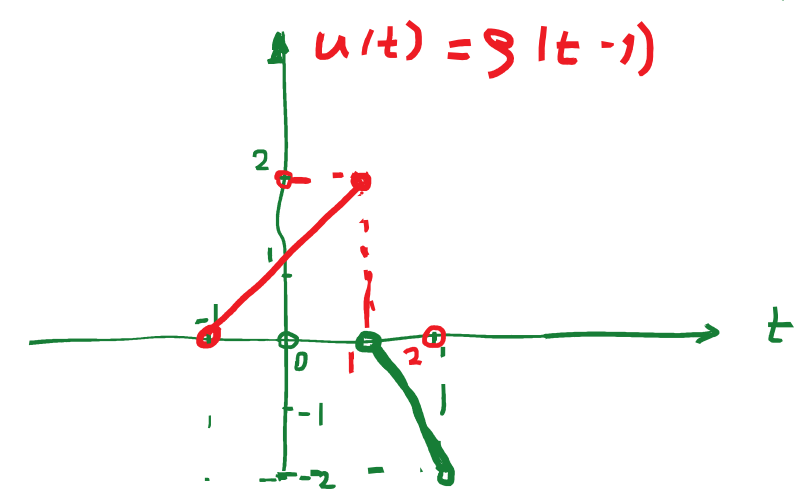
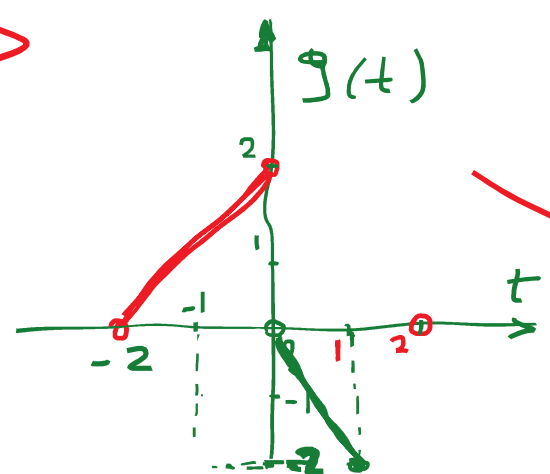
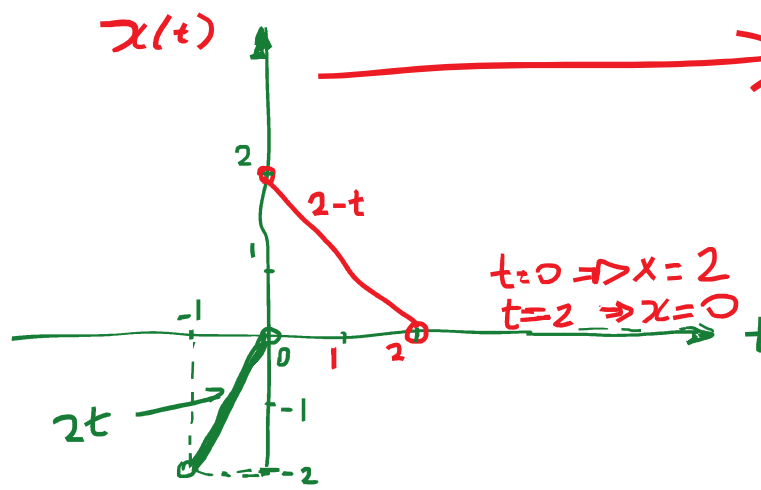
$$x(t) = \begin{cases} 2t, & -1 \leq t < 0 \\ 2-t, & 0 \leq t < 2 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

Να βρεθεί ο μαθ. τύπος του $y(t) = x(1-t) = x(-t+1)$

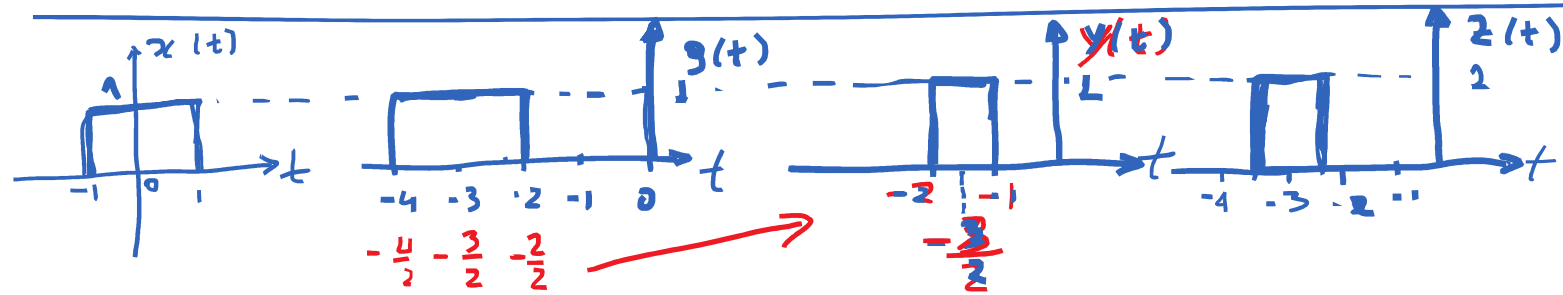
$x(t)$
 $g(t) = x(-t)$ ✓ αντιστροφή

$u(t) = g(t-1) = x(-t+1)$
 μετατόπιση

~~$g(t+1) = x(-(t+1)) = x(-t-1)$~~



Δίνεται το $x(t)$, να εκφραστούν τα $g(t)$, $y(t)$, $z(t)$ με τη βοήθεια του $x(t)$.



$$1) g(t) = x(t+3) \quad \checkmark$$

$$2) y(t) = g(2t) = x(2t+3) = x\left(2\left(t+\frac{3}{2}\right)\right)$$

$t \rightarrow 2t$

$$3) z(t) \text{ είναι το ίδιο με το } y(t) \text{ αλλά μετατοπισμένο: } \begin{matrix} \text{π.χ.} \\ -\frac{3}{2} + ? = -3 \end{matrix} \left\{ \begin{matrix} ? = -\frac{3}{2} \end{matrix} \right.$$

$\Rightarrow \frac{3}{2}$ μετατόπισμα οριζόντια \Rightarrow

$$z(t) = y\left(t + \frac{3}{2}\right) = g\left(2\left(t + \frac{3}{2}\right)\right) = g(2t+3) = x((2t+3)+3)$$

$t \rightarrow 2t$ $t \rightarrow t+3$

$$\Rightarrow z(t) = x(2t+6)$$

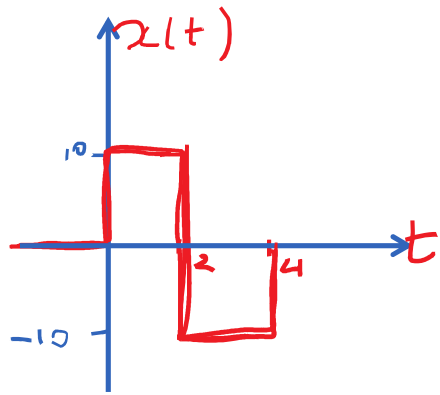
Άρα η περιττή συμμετρία ; $x_1(t) = 3t^3$

$$\underline{x_1(-t)} = 3(-t)^3 = -3t^3 = \underline{-x_1(t)} \Rightarrow \underline{\text{περιττή}}$$

$$x_2(t) = 3t^2 \Rightarrow \underline{x_2(-t)} = 3(-t)^2 = 3t^2 = \underline{x_2(t)} \Rightarrow \underline{\text{άρτια συμμετρία}}$$

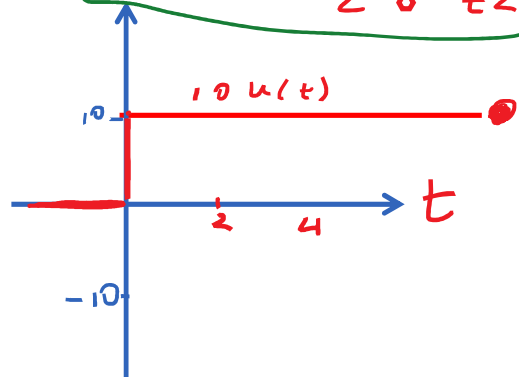
$$x_3(t) = \sin(2t) \Rightarrow \underline{x_3(-t)} = \sin(-2t) = -\sin(2t) = \underline{-x_3(t)} \Rightarrow \underline{\text{περιττή}}$$

$$x_4(t) = 4 \cdot e^{-t} \Rightarrow \underline{x_4(-t)} = 4e^{-(-t)} = 4e^t \neq \underline{\pm x_4(t)} \Rightarrow \text{δεν είναι συμμετρικό}$$

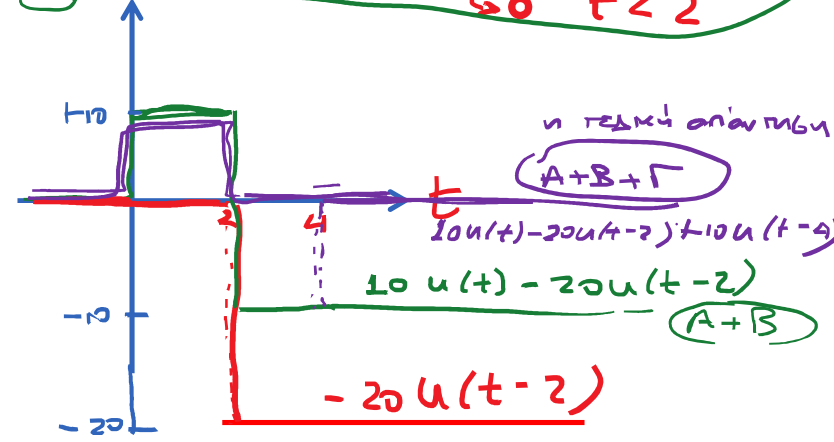


να εκφραστεί με βασικές συναρτήσεις βηματών που διδύχονται.

A $10 u(t) = \begin{cases} 10 & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$

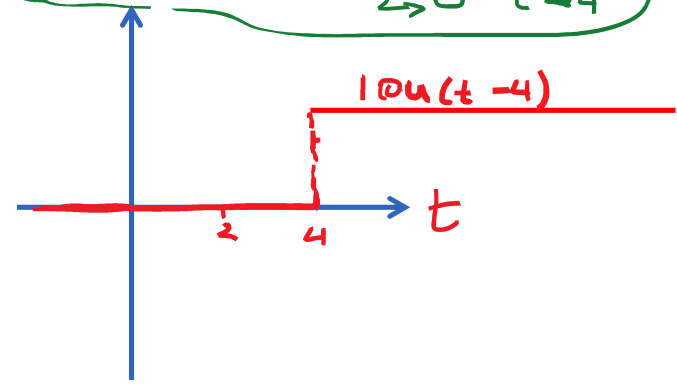


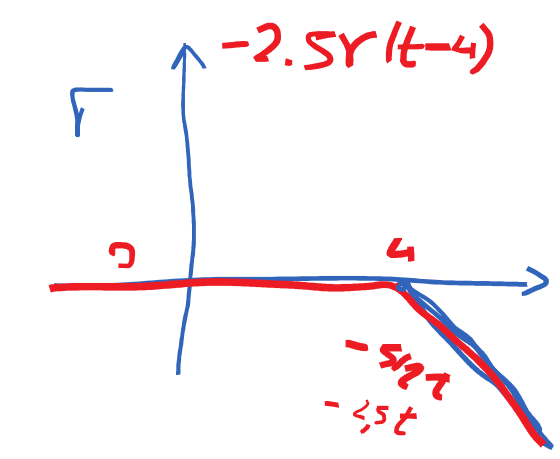
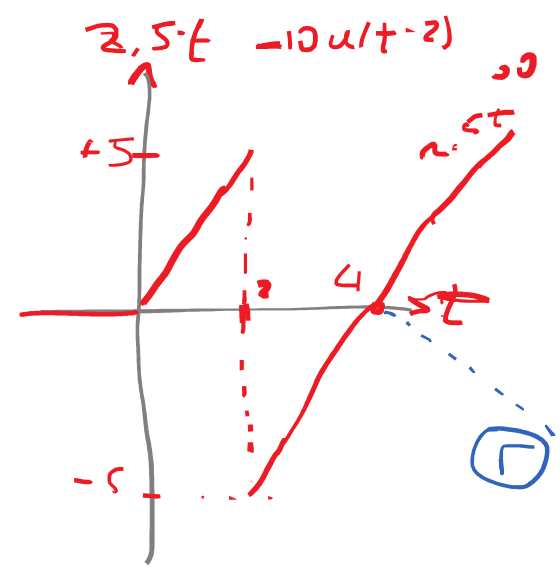
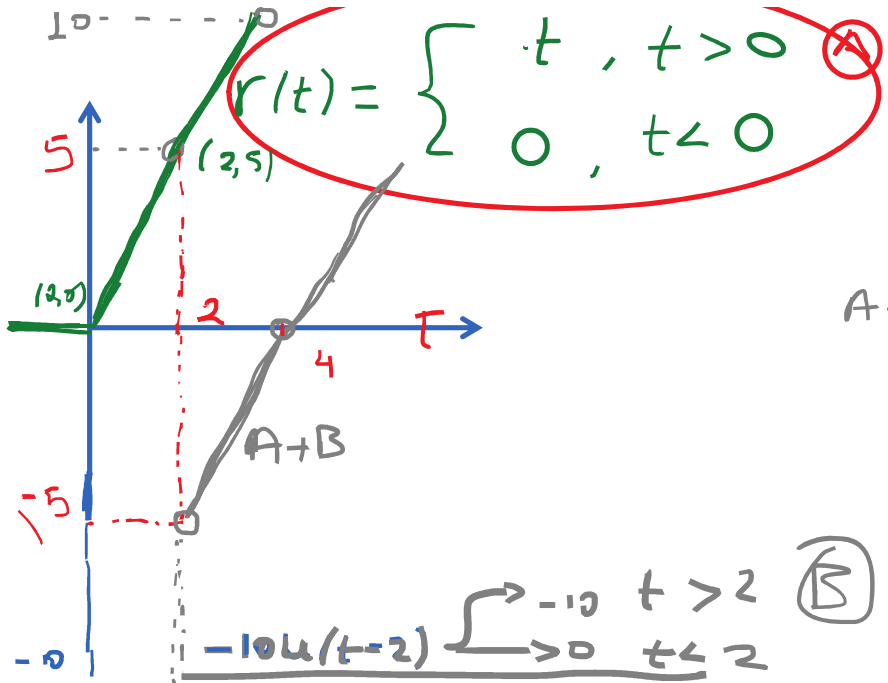
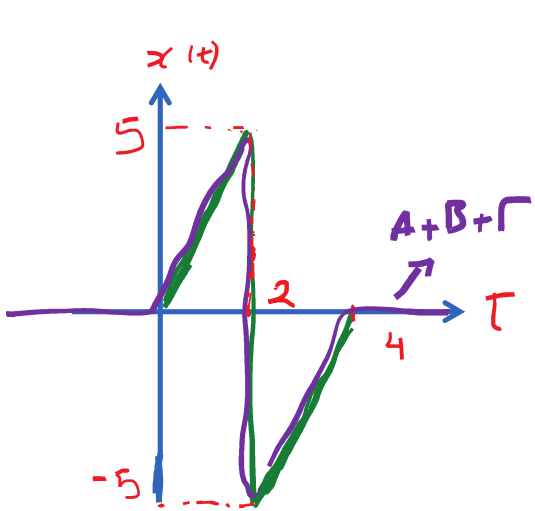
B $-20 u(t-2) = \begin{cases} -20 & t > 2 \\ 0 & t < 2 \end{cases}$



$10 u(t) - 20 u(t-2) + 10 u(t-4)$

Γ $10 u(t-4) = \begin{cases} 10 & t > 4 \\ 0 & t < 4 \end{cases}$



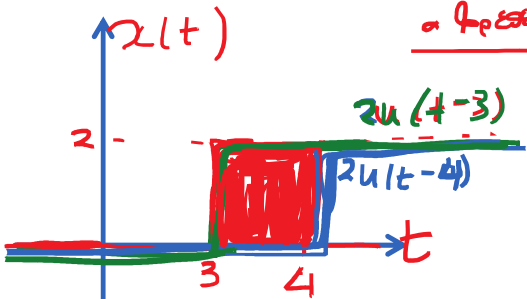


$$z(t) = 2.5r(t) - 10 \cdot u(t-2) - 2.5r(t-4)$$

(A)
(B)
(Gamma)

Spezifikation: $t < 0: A=0, B=0, \Gamma=0 \checkmark$
 $t=2: z(2) = 2.5r(2) - 10 - 2.5r(-2) = 5 - 10 = -5V$
 $t=4: z(4) = 2.5r(4) - 10 - 2.5r(0) = 0V$
 $t=5: z(5) = 2.5r(5) - 10 - 2.5r(1) = 0V$

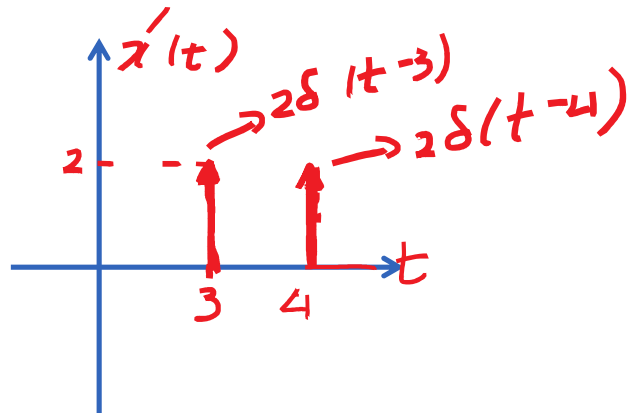
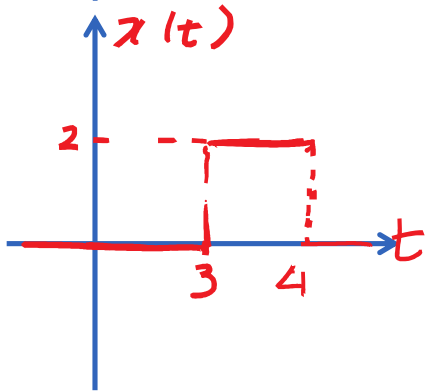
а) найти и нарисовать $x'(t)$



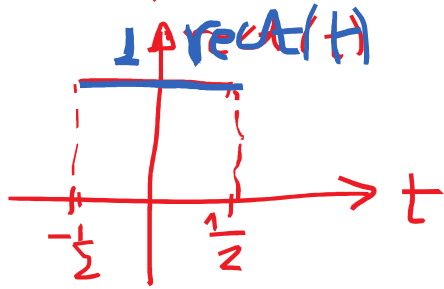
$$x(t) = 2u(t-3) - 2u(t-4)$$

$$\frac{d}{dt}(u(t-T)) = \delta(t-T)$$

$$\frac{d}{dt}x(t) = 2\delta(t-3) - 2\delta(t-4)$$



Να βρεθεί η ενέργεια E του παλτού



$$x(t) = 5 \text{rect}\left(\frac{t-3}{4}\right)$$

$\text{rect}(t)$

$$\text{rect}(t) = \begin{cases} 1, & -\frac{1}{2} < t < \frac{1}{2} \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$E = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt$$

Πρώτα θα βρούμε τους πηνιέκτα του $x(t)$:

$$\text{rect}\left(\frac{t-3}{4}\right) = \begin{cases} 1, & -\frac{1}{2} < \frac{t-3}{4} < \frac{1}{2} \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -2 < t-3 < 2 \\ \Downarrow \\ 1 < t < 5 \end{cases}$$

αρκεί να
το παραστήσει
πάλι

$$x(t) = 5 \text{rect}\left(\frac{t-3}{4}\right) = \begin{cases} 5, & 1 < t < 5 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$\Rightarrow E = \int_1^5 5^2 dt = 75 \text{ ή } 100 \quad (1 < t < 5)$$