

Σήματα και Συστήματα

Εβδομάδα 4: Σύνθεση, Ιδιότητες & Εφαρμογές

Ιωάννης Στεφανής

(με βάση τις πρότερες σημειώσεις του εργαστηρίου)



ΕΛΛΗΝΙΚΟ ΜΕΣΟΓΕΙΑΚΟ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ

Από W03 → W04 → W05

W03: Πράξεις πάνω σε σήματα

- shift, scale, reflect, amplitude ops, boolean masks
- RC exponential + sinusoid

W04 (σήμερα): Ανακεφαλαίωση & Εφαρμογή

1. Σύνθεση σημάτων → βηματικές, ράμπες, ημίτονα
2. Ιδιότητες → even/odd, περιοδικότητα, gating
3. Μεγάλες ασκήσεις → τα συνδυάζουμε ΟΛΑ

W05 Συνέχεια:

Συνέλιξη (Convolution)

- flip + shift + multiply = με βάση ό,τι μάθαμε!
- $y(t) = x(t) * h(t)$



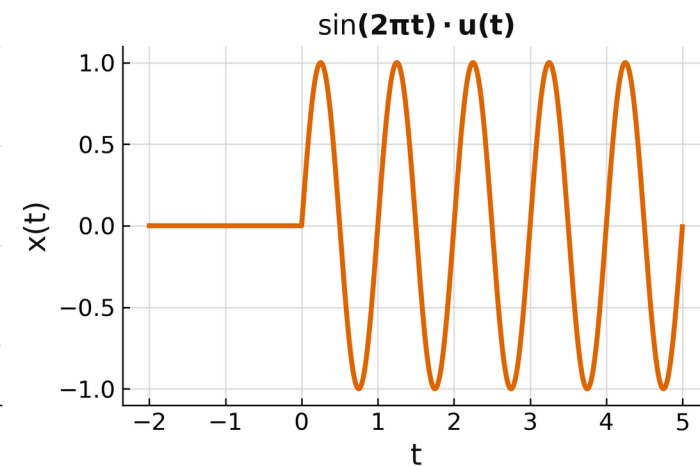
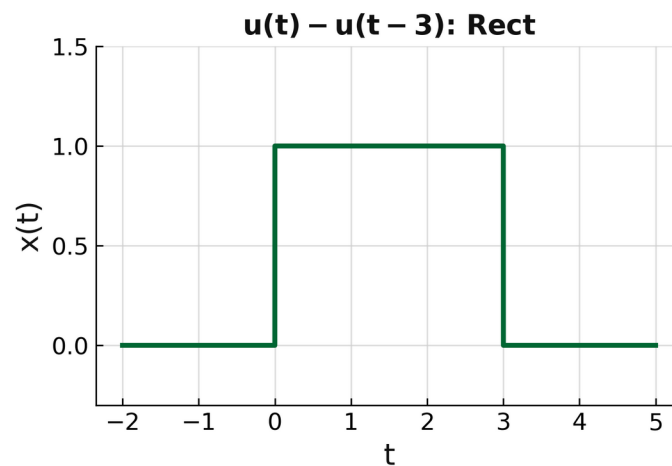
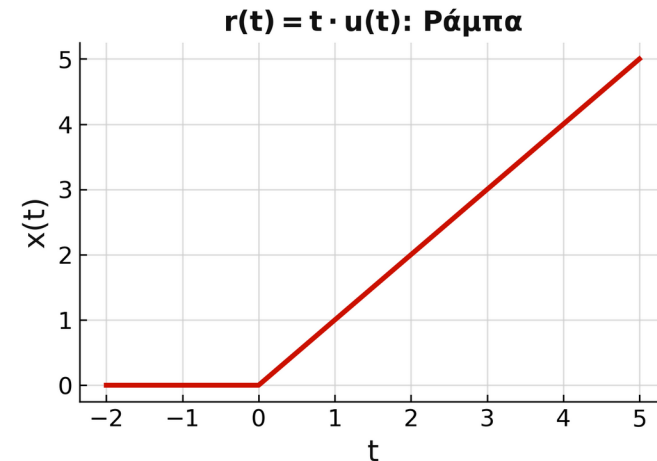
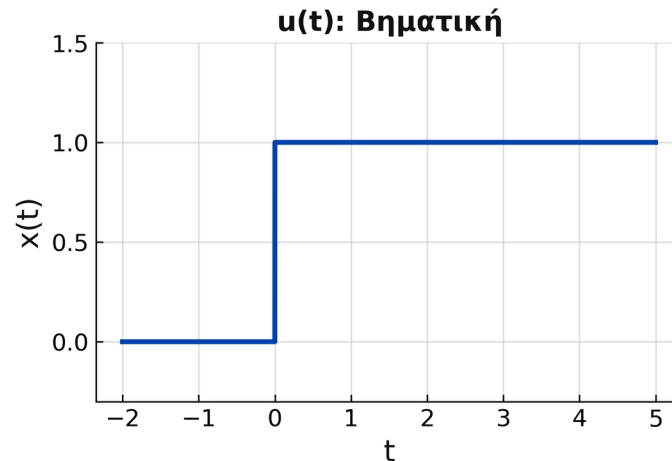
Σήμερα ενώνουμε τα πάντα: σύνθεση + μετασχηματισμοί + ιδιότητες σε πρακτικές ασκήσεις.

Εργαλειοθήκη Σημάτων – Σύντομη ανακεφαλαίωση - Ανώνυμες συναρτήσεις

$u(t) = (t \geq 0) \rightarrow$ Βηματική/Διακόπτης
 $r(t) = t \cdot u(t) \rightarrow$ Ράμπα (κλίση +1)
 $rect_T(t) = u(t) - u(t-T) \rightarrow$ Παλμός

@ = anonymous function:
 $r = @(t) t .* (t \geq 0);$
 $f = @(t) \exp(-\text{abs}(t));$
 % ΧΡΗΣΗ: καλώ σαν function!
 $t = -2:0.01:4;$
 $\text{plot}(t, r(t), 'b', t, r(t-1), 'r--');$

Boolean masks:
 $(t \geq a) \& (t < b) \rightarrow [a, b]$
 CT: $\text{plot}(t, x)$ | DT: $\text{stem}(n, x)$



@ = ορίζω inline function (anonymous function). Θα το χρησιμοποιήσουμε από εδώ και στο εξής στις ασκήσεις.

Μέθοδος Δ: Σύνθεση από Βηματικές & Ράμπες

Η ιδέα είναι απλή: κάθε piecewise σήμα χτίζεται ως άθροισμα μετατοπισμένων «δομικών στοιχείων».

Βηματική $u(t-a)$ → αλλαγή στάθμης στο $t=a$

CT: $x(t) = \sum c_i \cdot u(t-a_i)$

DT: $x[n] = \sum c_i \cdot u[n-a_i]$

Ράμπα $r(t-a)$ → αλλαγή κλίσης στο $t=a$

Κατασκευή envelope: $r(t)-r(t-1)-r(t-3)+r(t-4)$

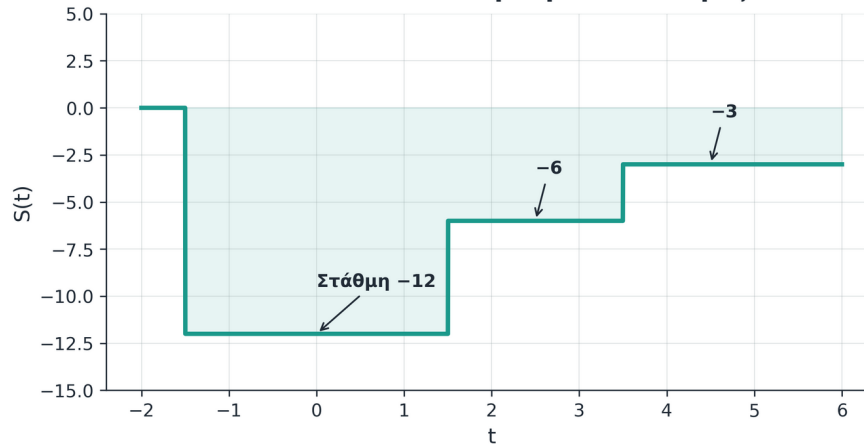
Μέθοδος Δ (βήμα-βήμα):

- 1 Σχεδιάστε — αναγνωρίστε τις στάθμες
- 2 Βρείτε Δ = νέα τιμή - παλιά τιμή
- 3 Γράψτε: κάθε $\Delta \rightarrow \Delta \cdot u(t-a)$
- 4 Verify: αθροίστε και συγκρίνετε

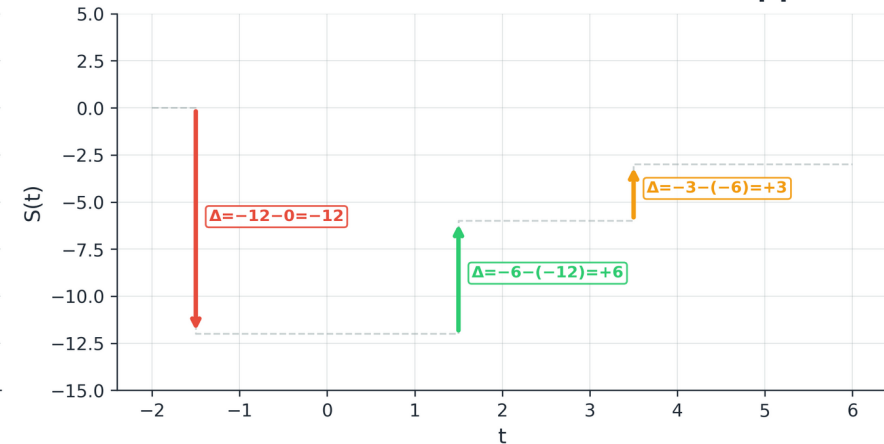
Μεικτό σήμα = βηματικές + ράμπες + ημίτονα \times mask:

π.χ. $\sin(2\pi t) \cdot [u(t)-u(t-2)] + 3 \cdot [u(t-2)-u(t-4)]$

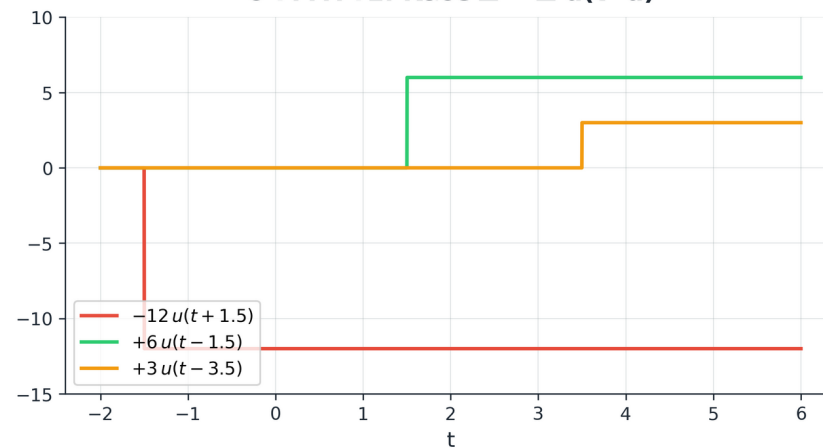
① ΣΧΕΔΙΑΣΤΕ: Αναγνωρίστε στάθμες



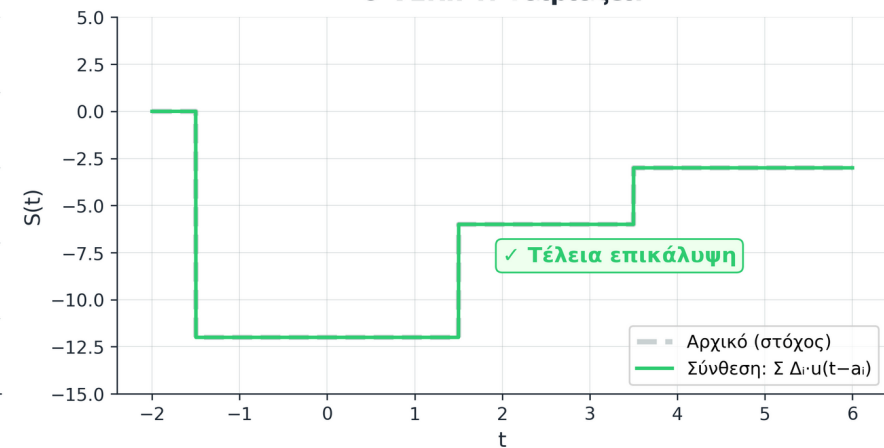
② ΒΡΕΙΤΕ Δ: Νέα – Παλιά σε κάθε αλλαγή



③ ΓΡΑΨΤΕ: Κάθε $\Delta \rightarrow \Delta \cdot u(t-a)$



④ VERIFY: Ταιριάζει!



Ιδέα: ΟΤΙΔΗΠΟΤΕ = δομικά blocks μετατοπισμένα. Βάση ολόκληρης της Θεωρίας ΣΚΣ.

Λυμένο: CT Σύνθεση από Βηματικές

Άσκηση (CT Σύνθεση):

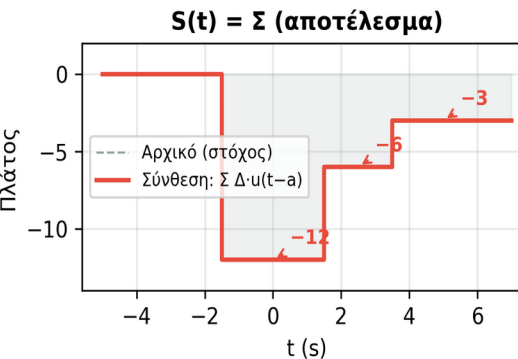
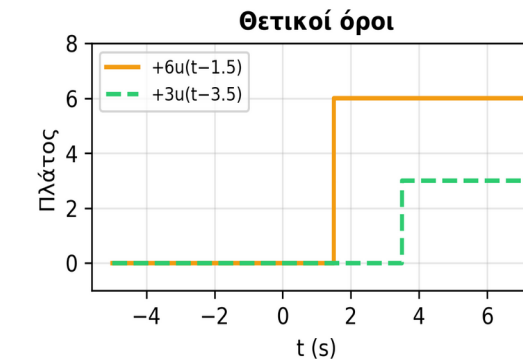
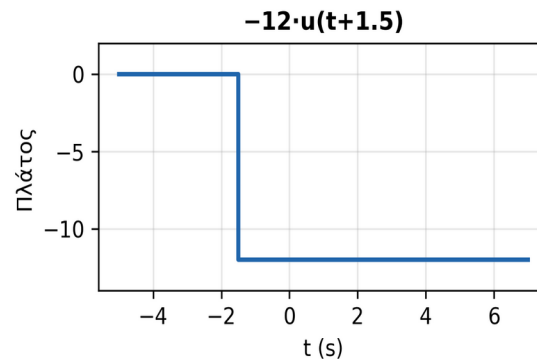
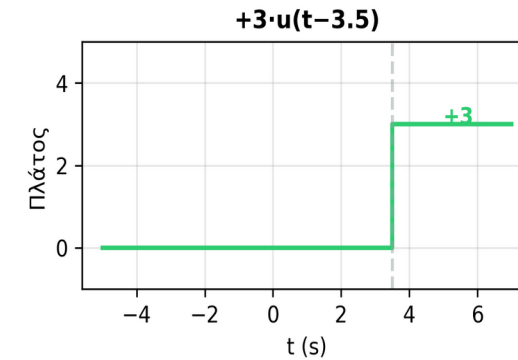
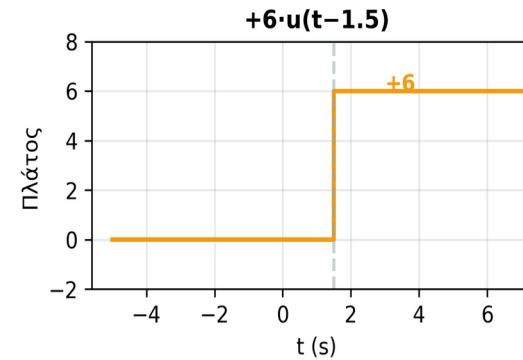
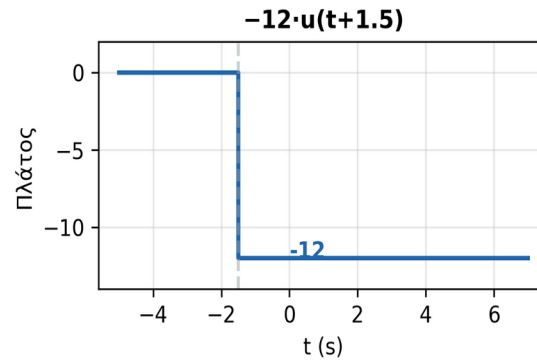
- $S(t) = 0$ ($t < -1.5$),
- -12 ($-1.5 \leq t < 1.5$),
- -6 ($1.5 \leq t < 3.5$),
- -3 ($t \geq 3.5$)

Να εκφραστεί ως Σ βηματικών $u(t-a)$.

```

clc; clear all; close all;
% Ορισμός βηματικής
u = @(t) (t >= 0);
t = -4:0.001:6;
% Λύση: Δ = νέα - παλιά
% 1) (-12)-(0) = -12 → -12·u(t+1.5)
% 2) (-6)-(-12) = +6 → +6·u(t-1.5)
% 3) (-3)-(-6) = +3 → +3·u(t-3.5)
S = -12*u(t+1.5) + 6*u(t-1.5) + 3*u(t-3.5);
figure; plot(t, S, 'LineWidth', 2);
xlabel('t'); ylabel('S(t)');
title('CT Σύνθεση');
grid on;
    
```

CT Σύνθεση: $S(t) = -12 \cdot u(t+1.5) + 6 \cdot u(t-1.5) + 3 \cdot u(t-3.5)$



Μέθοδος Δ σε πράξη: Δ = νέα - παλιά, κάθε Δ γίνεται Δ·u(t-a). Αθροίστε, τρέξτε κώδικα, επαληθεύστε!

Λυμένο: DT Σύνθεση από Βηματικές

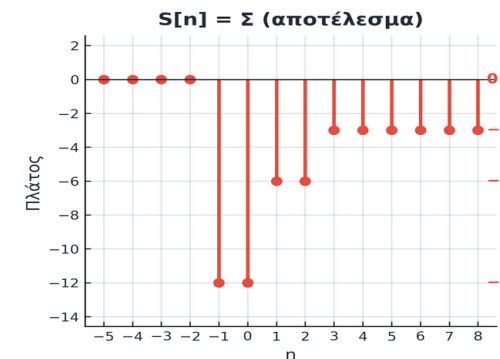
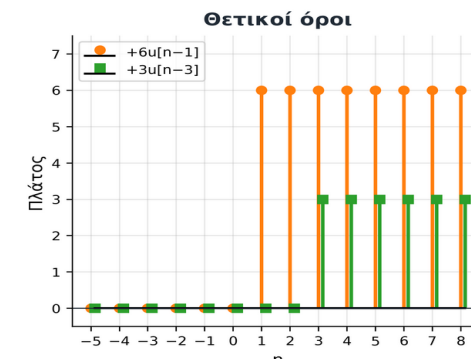
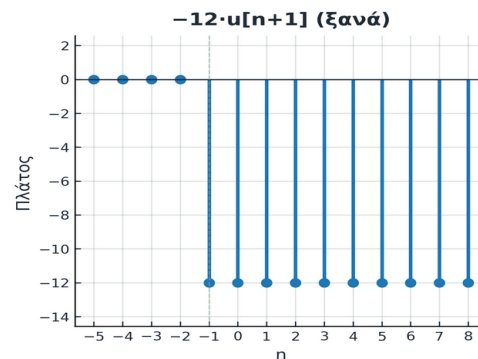
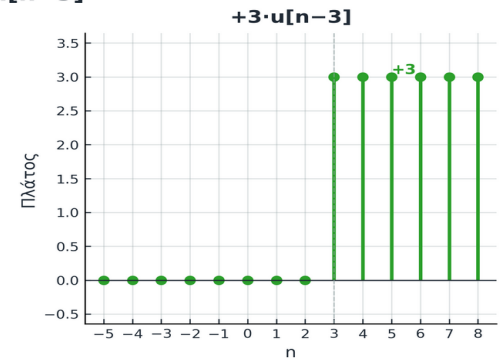
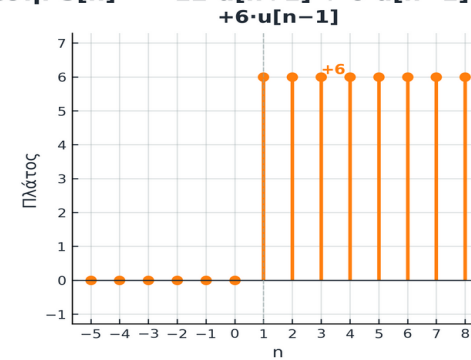
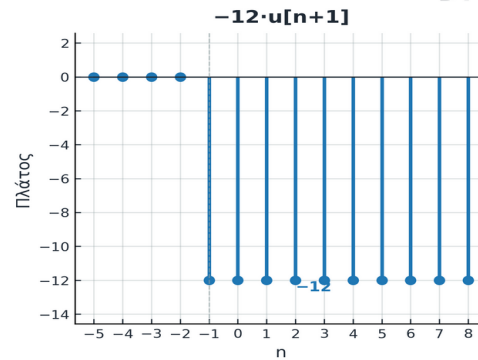
Άσκηση (DT Σύνθεση):

$$S[n] = \begin{cases} 0 & (n \leq -2) \\ -12 & (-1 \leq n \leq 0), \quad \{-1, 0\} \\ -6 & (1 \leq n \leq 2), \quad \{1, 2\} \\ -3 & (n \geq 3) \end{cases}$$

```

clc; clear all; close all;
u = @(n) (n >= 0);
n = -5:8;
% Ίδια μέθοδος Δ
% ① -12·u[n+1] ② +6·u[n-1] ③ +3·u[n-3]
S = -12*u(n+1) + 6*u(n-1) + 3*u(n-3);
figure; stem(n, S, 'filled', 'LineWidth', 2);
xlabel('n'); ylabel('S[n]');
title('S[n] = Σ (αποτέλεσμα)');
grid on;
  
```

DT Σύνθεση: $S[n] = -12 \cdot u[n+1] + 6 \cdot u[n-1] + 3 \cdot u[n-3]$



DT σύνθεση: ίδια μέθοδος Δ, αλλά $u[n-a]$ αντί $u(t-a)$. Stem αντί plot → δειγμάτα, όχι συνεχές.

Επαλήθευση Σύνθεσης: Πώς Ελέγχω;

Αφού γράψω $S(t) = \sum \Delta_i \cdot u(t-a_i)$, πώς ξέρω ότι είναι σωστό;

$$S(t) = -12u(t+1.5) + 6u(t-1.5) + 3u(t-3.5)$$

Βήμα 1: Επιλέγω σημεία ελέγχου — ένα ΣΕ ΚΑΘΕ περιοχή (για κάθε βηματική ισχύει $U_i < 0 = 0$, $U_i > 0 = 1$)

$S(t)$ με αλλαγές στα $t = -1.5, 1.5, 3.5 \rightarrow$ δοκιμάζω $t = -3, 0, 2.5, 5$

Βήμα 2: Αντικαθιστώ στον τύπο ΚΑΙ ελέγχω

$t = -3$:

$u(-1.5) = 0, u(-4.5) = 0, u(-6.5) = 0 \rightarrow S = 0$ **OK** (πριν την 1η αλλαγή)

$t = 0$:

$u(1.5) = 1, u(-1.5) = 0, u(-3.5) = 0 \rightarrow S = -12 \cdot 1 + 6 \cdot 0 + 3 \cdot 0 = -12$ **OK**

$t = 2.5$:

$u(4) = 1, u(1) = 1, u(-1) = 0 \rightarrow S = -12 + 6 + 0 = -6$ **OK**

$t = 5$:

$u(6.5) = 1, u(3.5) = 1, u(1.5) = 1 \rightarrow S = -12 + 6 + 3 = -3$ **OK**

Βήμα 3: Τρέξε στο Octave — $\text{plot}(t, S)$ και σύγκρινε οπτικά!

Ίδια λογική για DT: $\text{stem}(n, S)$ — ελέγχω $n = -2, 0, 2, 4$

Για ράμπες: ελέγχω ΚΑΙ κλίση (παράγωγο) ΚΑΙ τιμή σε κάθε σημείο αλλαγής

Παράδειγμα 2 — Ράμπες: $e(t) = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4)$

Ελέγχω κλίση ΚΑΙ τιμή σε κάθε τμήμα:

$t = 0.5$: κλίση = +1, τιμή = 0.5 **OK** (ανοδική ράμπα)

$t = 2$: κλίση = 0, τιμή = 1 **OK** (σταθερό — $+1 - 1 = 0$)

$t = 3.5$: κλίση = -1, τιμή = 0.5 **OK** (καθοδική — $0 - 1 = -1$)

$t = 5$: τιμή = 0 **OK** (σταμάτησε στο $t = 4$)

Επαλήθευση: 1 σημείο ελέγχου ανά περιοχή + Octave plot. Αν ταιριάζουν \rightarrow σωστή σύνθεση!

Κατασκευή Περιβάλλουσας: 4 Ράμπες = Τραπέζιο

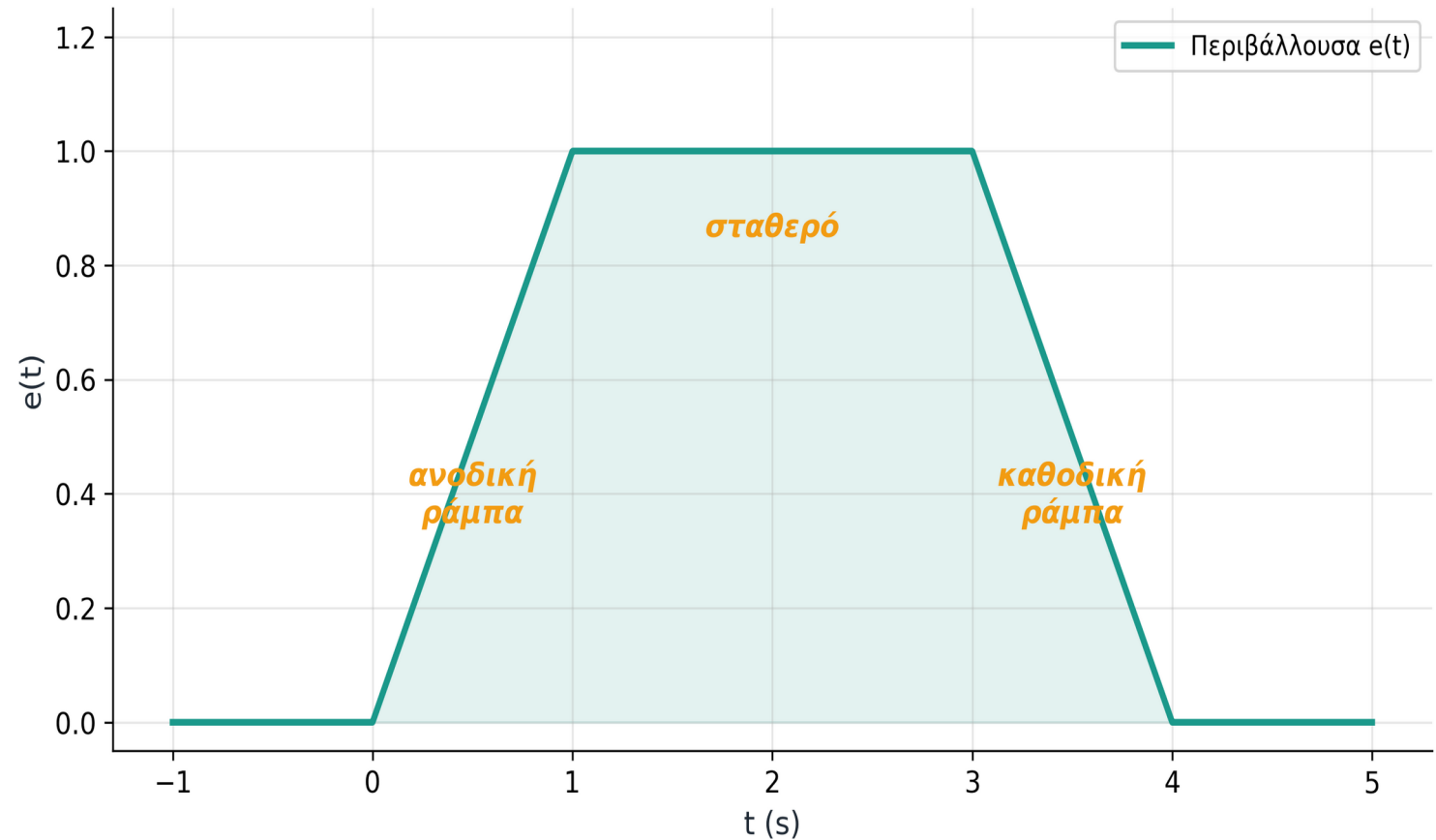
Βήμα-βήμα — Γιατί δημιουργείται plateau:

- ① $r(t)$: κλίση +1 ξεκινά στο $t=0$
- ② $-r(t-1)$: αφαιρώ κλίση +1 \rightarrow σύνολο = 0
 \rightarrow **PLATEAU!** (κλίσεις ακυρώνονται)
- ③ $-r(t-3)$: αφαιρώ κλίση +1 \rightarrow σύνολο = -1
 \rightarrow κατέβασμα ξεκινά
- ④ $+r(t-4)$: προσθέτω κλίση +1 \rightarrow σύνολο = 0
 \rightarrow σταματά = πίσω στο μηδέν

Κλειδί: αφαίρεση ράμπας = ακυρώνει κλίση.
Δύο ράμπες ίδιας κλίσης \rightarrow πλατό (κλίση 0).

```
r = @(t) t .* (t >= 0);
t = -1:0.001:5;
e = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4);
figure; plot(t, e, 'LineWidth', 2);
xlabel('t (s)'); ylabel('e(t)');
title('Περιβάλλουσα τραπέζιο');
grid on;
```

Περιβάλλουσα από ράμπες: $e(t) = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4)$



Τεχνική ράμπας: κάθε $r(t-a)$ αλλάζει κλίση. Αφαίρεση ράμπας = σταματά η κλίση. 4 ράμπες \rightarrow τραπέζιο.

Envelope Fade-in/Hold/Fade-out & Burst

Πώς δουλεύει η περιβάλλουσα:

$$\text{env}(t) = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4)$$

Φάση 1 — Fade in [0,1]:

$r(t)$ ξεκινά κλίση +1 → πλάτος αυξάνεται

Φάση 2 — Hold [1,3]:

$-r(t-1)$ ακυρώνει → κλίση 0 = σταθερό πλάτος

Φάση 3 — Fade out [3,4]:

$-r(t-3)$ αφαιρεί → κλίση -1 = πλάτος μειώνεται

Φάση 4 — Τέλος [4,∞):

$+r(t-4)$ ακυρώνει → κλίση 0 = πλάτος 0

```

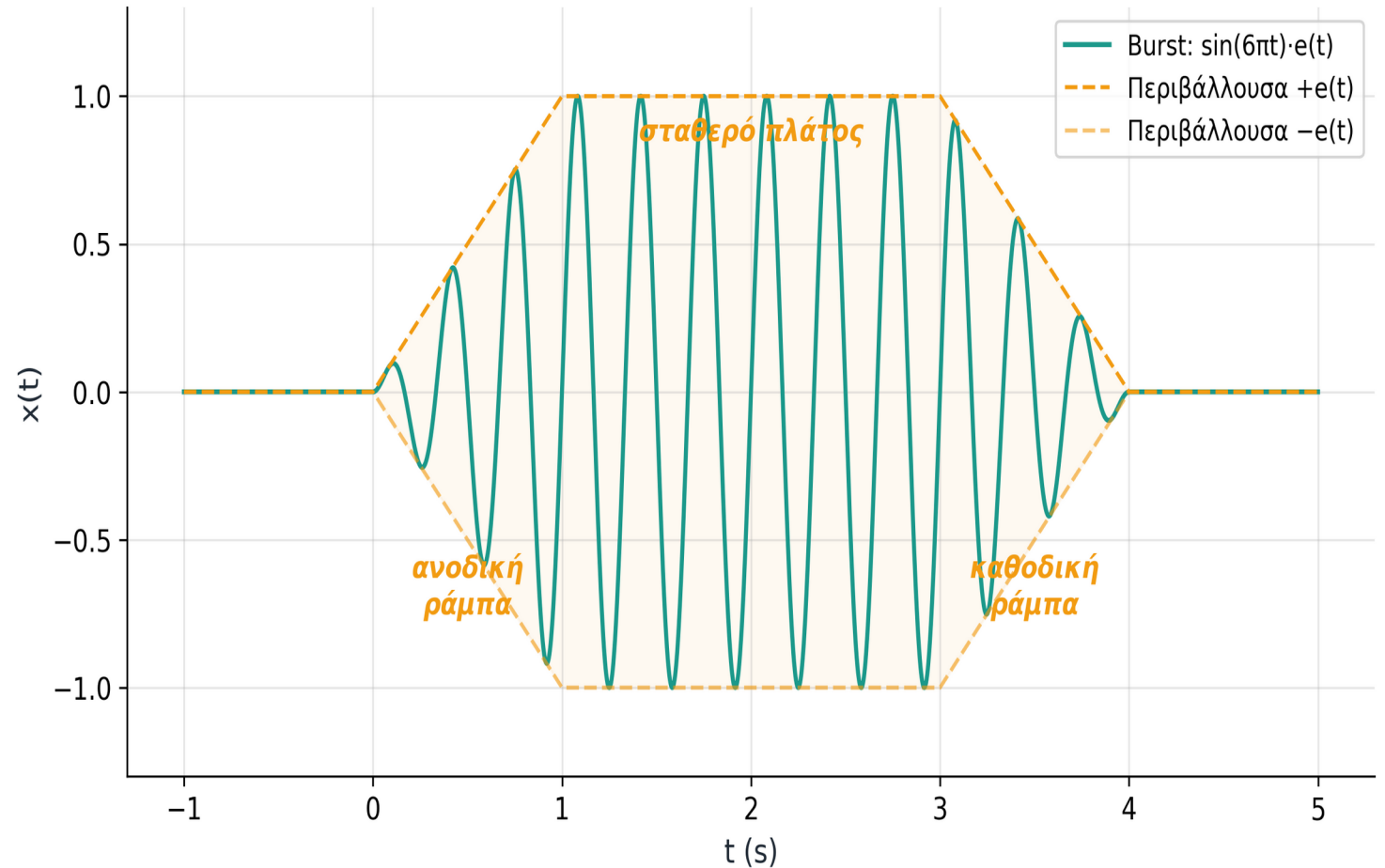
clc; clear all; close all;
r = @(t) t .* (t >= 0);
t = -1:0.001:5;
% Envelope: fade in [0,1], hold [1,3],
% fade out [3,4]
e = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4);
% Burst = sin x envelope
x = sin(2*pi*3*t) .* e;
figure; plot(t, x, 'LineWidth', 2); hold on;
plot(t, e, '--', 'Color', [0.5 0.5 0.5]);
plot(t, -e, '--', 'Color', [0.7 0.7 0.7]);
xlabel('t (s)'); ylabel('x(t)');
title('Burst ημιτόνου'); grid on;
  
```

$\text{Burst} = \sin(2\pi f_0 t) \times \text{env}(t)$

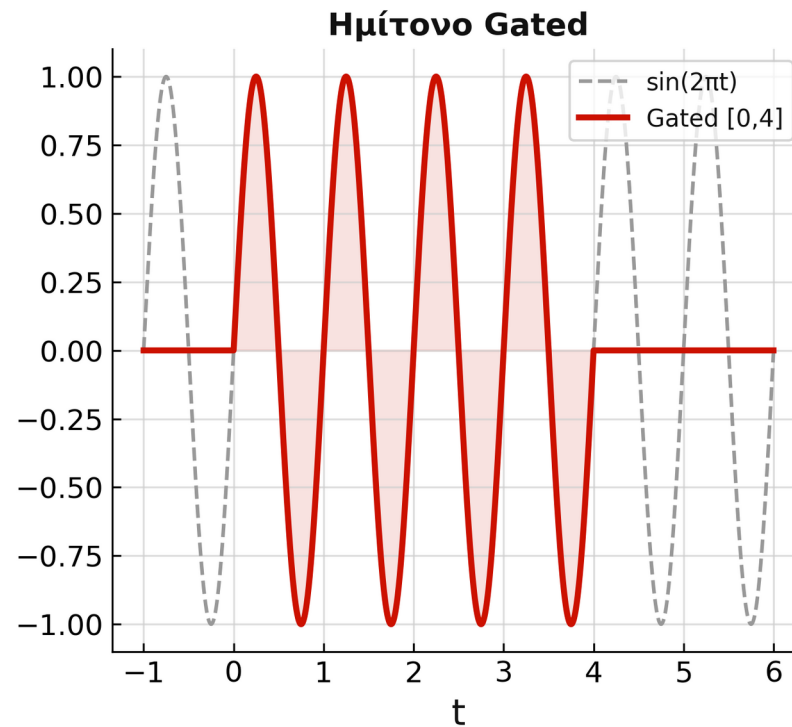
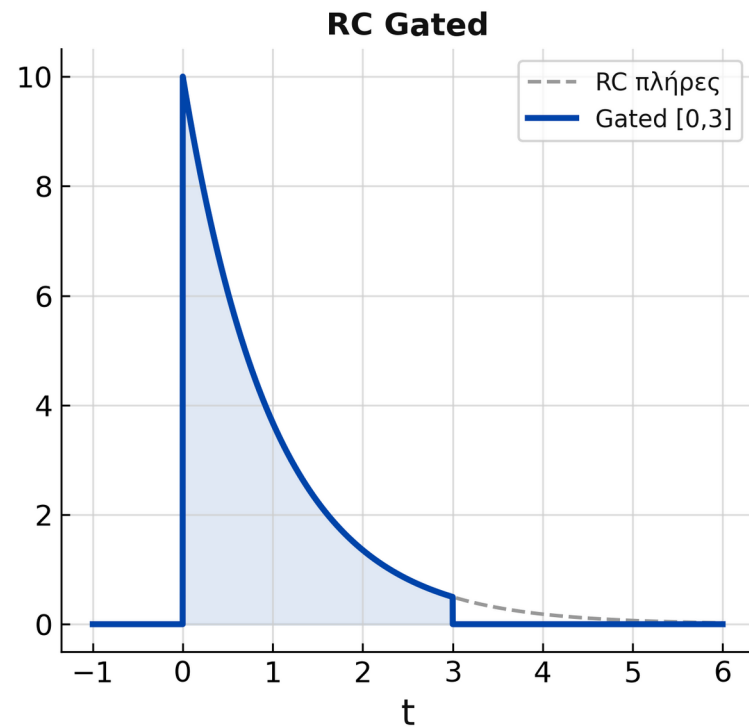
Η περιβάλλουσα ελέγχει ΤΟ ΠΛΑΤΟΣ του ημιτόνου.

Ράμπες + αφαίρεση = πρακτικά envelopes. Εφαρμογή: audio, radar, τηλεπικοινωνίες.

Burst ημιτόνου: $x(t) = \sin(6\pi t) \cdot e(t)$, όπου $e(t) = r(t) - r(t-1) - r(t-3) + r(t-4)$



Gating: Windowing σε 1 Slide



Τύπος

$$y(t) = x(t) \cdot [u(t - a) - u(t - b)]$$

= $x(t)$ μόνο στο $[a, b]$
 = 0 παντού αλλού

Εφαρμογές:

- Windowing (DSP)
 - TDM
- Radar bursts
- Audio fade

Πολλαπλασιασμός × Παράθυρο = μάσκα. Εφαρμογές: Windowing (Fourier/DSP), TDM, radar, audio fade.

Μετασχηματισμός $x(at+b)$ — Ορισμοί & Μέθοδος

Ορισμός — Breakpoints

Τα σημεία τ_0 ενός σήματος $x(\tau)$ όπου αλλάζει η συμπεριφορά:

- αρχίζει ή τελειώνει (support)
- αλλάζει κλίση
- κάνει άλμα (ασυνέχεια)

Ασφαλής Μέθοδος — 1 βήμα

Για $y(t) = x(at+b)$, λύνω:

$$at + b = \tau_0 \rightarrow t = (\tau_0 - b) / a$$

Εφαρμόζω σε ΚΑΘΕ breakpoint τ_0 του αρχικού.

Παγίδα: «shift πρώτα, reflect μετά» → ΛΑΘΟΣ
 Η μέθοδος breakpoints αποφεύγει αυτόν τον κίνδυνο.

→ W05 Συνέλιξη: $h(t-\tau) =$ ανάκλαση + μετατόπιση = ακριβώς αυτός ο μετασχηματισμός!

Ασφαλές μονοπάτι: $t = (\tau_0 - b)/a$. Breakpoints αντιστρέφονται → ανάκλαση. Σειρά: reflect → scale → shift.

Τι αποκαλύπτουν τα νέα breakpoints:

Σειρά διατηρείται → $a > 0$ → κλίμακα + shift

Σειρά ΑΝΤΙΣΤΡΕΦΕΤΑΙ → $a < 0$ → ΑΝΑΚΛΑΣΗ

Απόσταση μικραίνει → $|a| > 1$ → συστολή

Απόσταση μεγαλώνει → $|a| < 1$ → διαστολή

Ισοδύναμη γεωμετρική σειρά (3 βήματα):

- ① Ανάκλαση $x(-t)$ - αν $a < 0$
 - ② Κλίμακα $x(|a| \cdot t)$ - συστολή ή διαστολή
 - ③ Μετατόπιση - shift κατά $-b/a$
- Σειρά: reflect → scale → shift (ΟΧΙ αντίστροφα!)

Πρακτικό παράδειγμα: $y(t) = x(-2t+4)$

Δίνεται: $x(t) = t \cdot [u(t) - u(t-1)]$
(ράμπα $[0,1)$ με κάθετη πτώση $t=1$)

Ζητείται: $y(t) = x(-2t + 4)$

Βήμα 1: Βρες a, b
 $a = -2, b = +4$

Βήμα 2: Breakpoints αρχικού
 $\tau_0 = 0$ (αρχή ράμπας)
 $\tau_0 = 1$ (κάθετη πτώση)

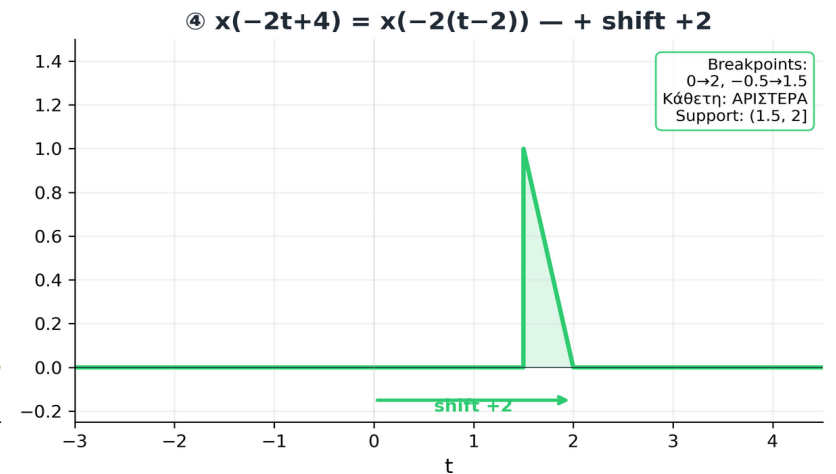
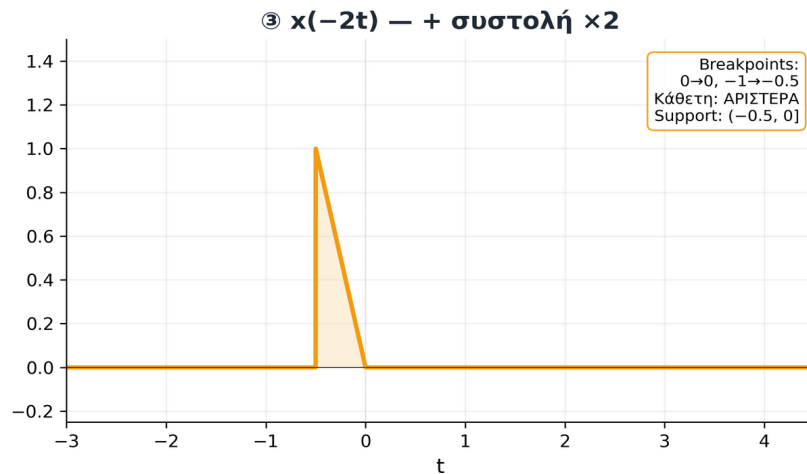
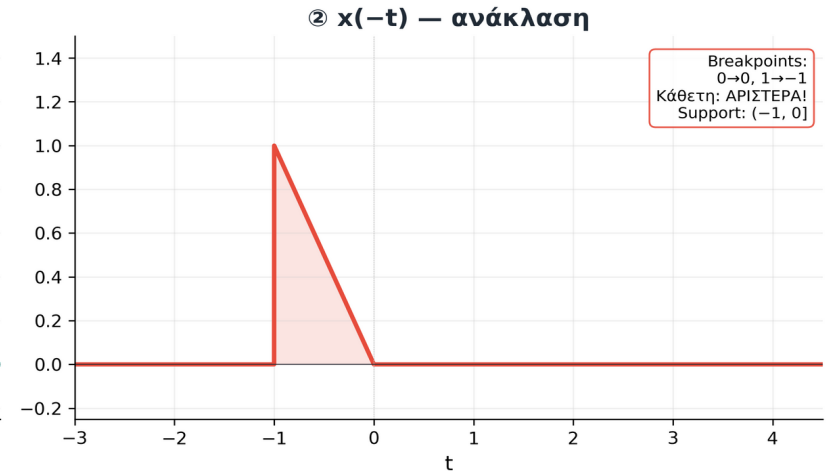
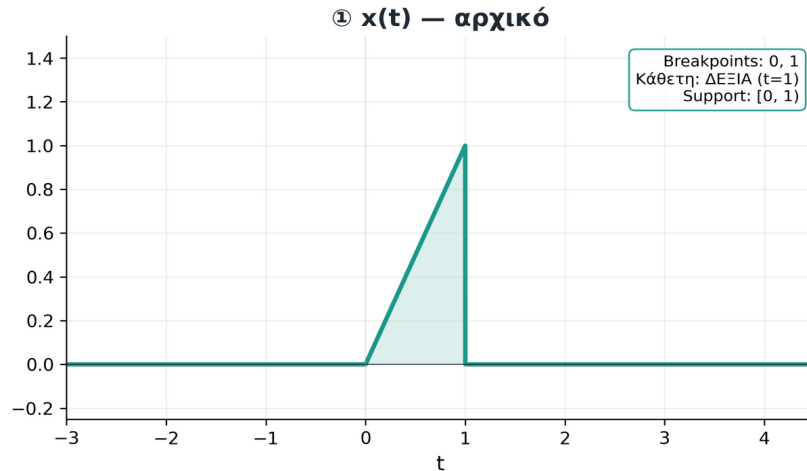
Βήμα 3: Εφαρμογή $t = (\tau_0 - b)/a$

- $\tau_0=0 \rightarrow t = (0-4)/(-2) = 2$
- $\tau_0=1 \rightarrow t = (1-4)/(-2) = 1.5$

Βήμα 4: Έλεγχος σειράς
Αρχικό: $0 < 1$
Νέο: $2 > 1.5 \rightarrow$ ΑΝΤΕΣΤΡΑΦΗ
= ανάκλαση **OK**

Support: $(1.5, 2]$
Κάθετη: τώρα ΑΡΙΣΤΕΡΑ ($t=1.5$)

Βήμα-βήμα: $x(t) \rightarrow x(-t) \rightarrow x(-2t) \rightarrow x(-2t+4)$ [η κάθετη πλευρά δείχνει το flip]



$y(t)=x(-2t+4)$: $a=-2<0 \rightarrow$ ανάκλαση, $|a|=2 \rightarrow$ συστολή $\times 2$, κέντρο $t=2$. Κάθετη: ΔΕΞΙΑ \rightarrow ΑΡΙΣΤΕΡΑ.

Σωστό vs Λάθος + Mini-practice

Αρχικό σήμα: $x(t) = t \cdot [u(t) - u(t-1)]$

Μετασχηματισμός: $y(t) = x(-2t+4)$

Δύο εξεταζόμενα σημεία:

| | | |
|-------------------------------|------------|------------|
| | $\tau_0=0$ | $\tau_0=1$ |
| A: $t=(\tau_0-4)/(-2)$ | 2 | 1.5 |
| B: $t=(\tau_0+4)/2$ | 2 | 2.5 |

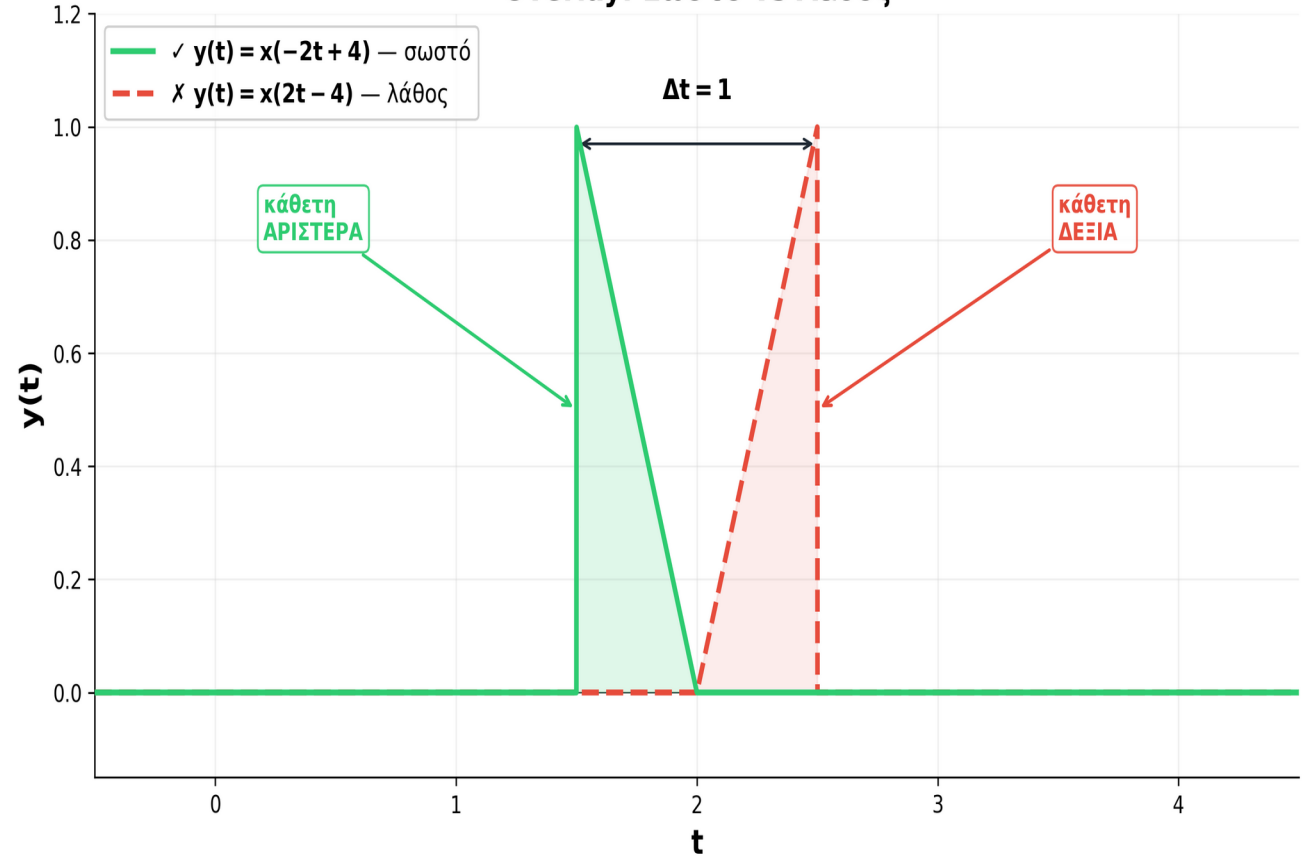
OK A: $0 \rightarrow 2, 1 \rightarrow 1.5 \rightarrow$ ΑΝΤΕΣΤΡΑΦΗ
= ανάκλαση, κάθετη ΑΡΙΣΤΕΡΑ

X B: $0 \rightarrow 2, 1 \rightarrow 2.5 \rightarrow$ ΔΕΝ αντεστράφη
= κανένα flip, κάθετη ΔΕΞΙΑ

Λάθος: χρησιμοποίησε $a=+2$ αντί -2

Mini-practice: $z(t) = x(-3t+6)$
 $0 \rightarrow (0-6)/(-3)=2, 1 \rightarrow (1-6)/(-3) \approx 1.67$
 Support: $(5/3, 2]$. Αντεστράφη **OK**

Overlay: Σωστό vs Λάθος



Λάθος πρόσημο $a \rightarrow$ λάθος θέση + λάθος σχήμα. Στο παράδειγμα η κάθετη πλευρά φανερώνει εαν έγινε flip.

Σύνθετο Piecewise: Ράμπα × Ημίτονο + Αποσβένον

Άσκηση: Κατασκευάστε σήμα $x(t)$ με 3 τμήματα:

- 1) $p_1(t) = r(t) \cdot \sin(2\pi t)$ για $[0,2)$ — ράμπα ελέγχει πλάτος (fade-in)
- 2) $p_2(t) = 3$ για $[2,4)$ — σταθερή στάθμη

3) $p_3(t) = \exp(-(t-4)/\tau) \cdot \sin(2\pi f_0(t-4))$ για $t \geq 4$ — αποσβένον ημίτονο
 Εκφράστε ως gating sum. Τι ρόλο παίζει η περιβάλλουσα;

```
clear; close all; clc;

t = -1:0.001:8;

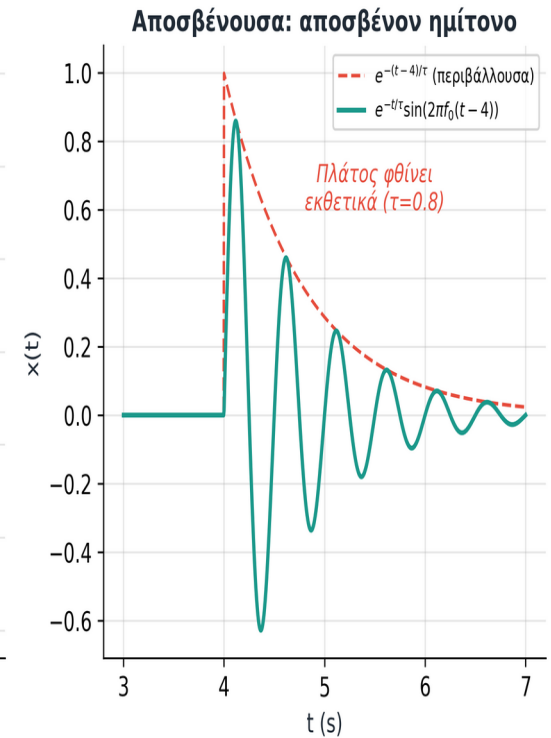
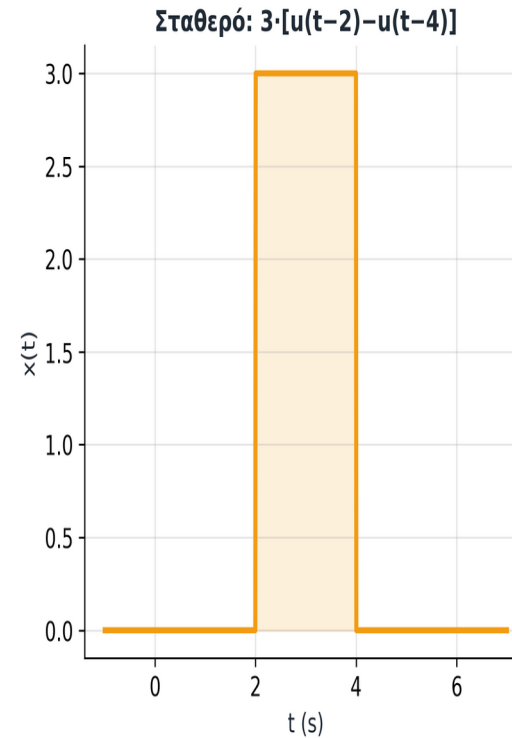
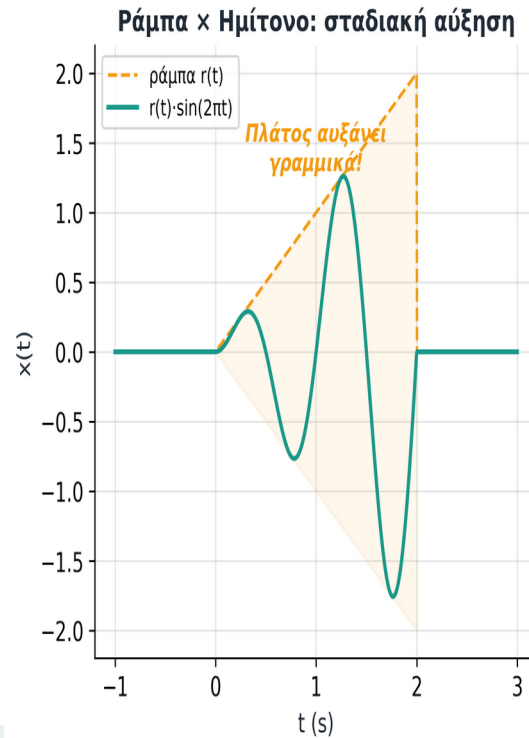
% Κομμάτι 1: ράμπα × ημίτονο [0,2)
ramp = min(t,2) .* (t>=0) .* (t<2);
p1 = ramp .* sin(2*pi*t);

% Κομμάτι 2: σταθερό [2,4)
p2 = 3 * ((t>=2) - (t>=4));

% Κομμάτι 3: αποσβένον ημίτονο [4,∞)
tau = 0.8;
p3 = exp(-(t-4)/tau) .* ...
    sin(2*pi*2*(t-4)) .* (t>=4);

x = p1 + p2 + p3;

figure;
plot(t, x, 'LineWidth', 2);
xlabel('t (s)'); ylabel('x(t)');
title('Σύνθετο piecewise');
grid on;
```



Κάθε κομμάτι = σήμα × gating mask. Η περιβάλλουσα (ράμπα ή εκθετικό) ελέγχει το πλάτος.

Even/Odd: Τι, Γιατί & Πότε Αποσυνθέτω

Ορισμοί:

EVEN (Άρτιο):

$$x(-t) = x(t)$$

Συμμετρικό ως προς $t = 0$

ODD (Περιττό):

$$x(-t) = -x(t)$$

Αντισυμμετρικό, $x(0) = 0$

MIXED (Μεικτό):

$$x(-t) \neq \pm x(t)$$

→ ΠΡΕΠΕΙ αποσύνθεση!

Αλγόριθμος Ελέγχου:

① Υπολόγισε $x(-t)$

(ανάκλαση — W03!)

② Σύγκρινε:

$$x(-t) = x(t); \rightarrow \text{EVEN } \checkmark$$

$$x(-t) = -x(t); \rightarrow \text{ODD } \checkmark$$

κανένα; → MIXED

③ Αν MIXED → Αποσύνθεσε:

$$x_{\text{EVEN}} = \frac{1}{2}[x(t) + x(-t)]$$

$$x_{\text{ODD}} = \frac{1}{2}[x(t) - x(-t)]$$

Γιατί μας Νοιάζει;

Fourier Series (W06):

EVEN → μόνο **cos** όροι

($b_n = 0$, μισοί υπολογισμοί!)

ODD → μόνο **sin** όροι

($a_n = 0$, μισοί υπολογισμοί!)

MIXED → **πλήρης σειρά**

(χρειάζονται και a_n και b_n)

Ολοκληρώματα:

$\int \text{odd} = 0$ σε $[-a, a]$

→ «δωρεάν» απλοποίηση!

EVEN/ODD → Μισοί υπολογισμοί | MIXED → αποσύνθεσε πρώτα, μετά εκτιμάς!

Πρώτα έλεγξε συμμετρία. Αν είναι mixed → αποσύνθεσε. Αν είναι even/odd → γλίτωσες τους μισούς υπολογισμούς των όρων Fourier !

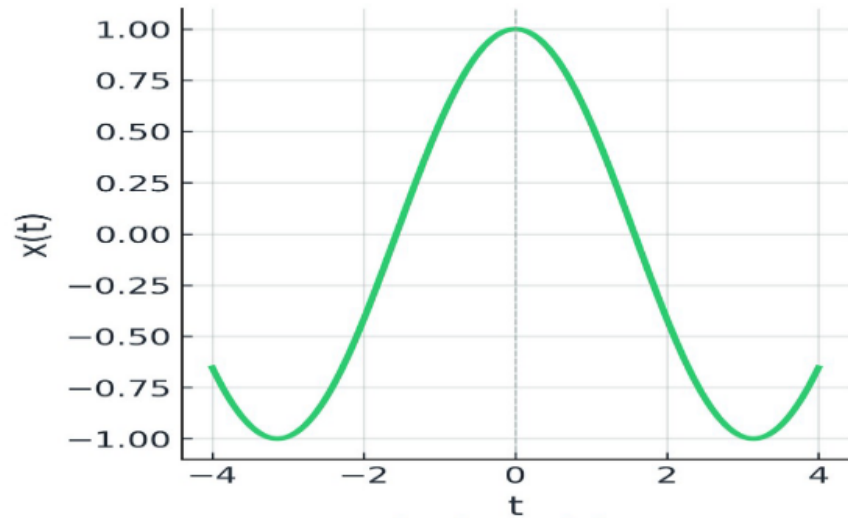
3 Σήματα — 3 Τύποι: Side-by-Side

$$x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(n\Omega_0 t) + b_n \sin(n\Omega_0 t)]$$

Τριγωνομετρική συνάρτηση Fourier

EVEN

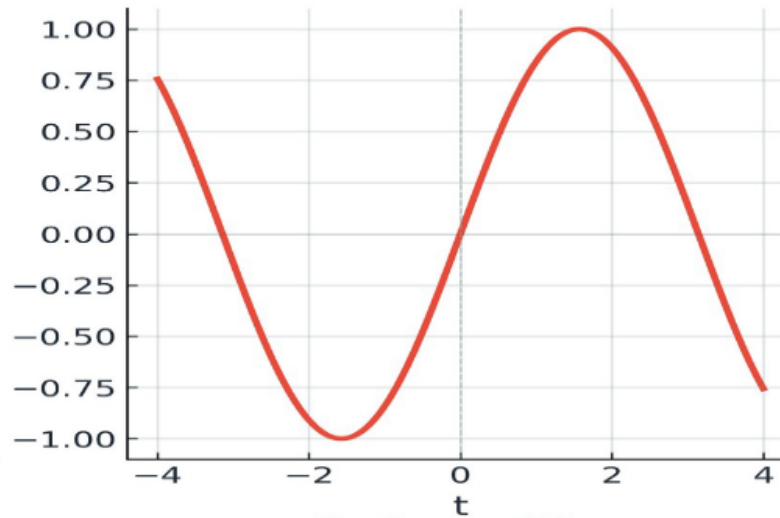
cos(t)



$x(-t) = x(t) \checkmark$

ODD

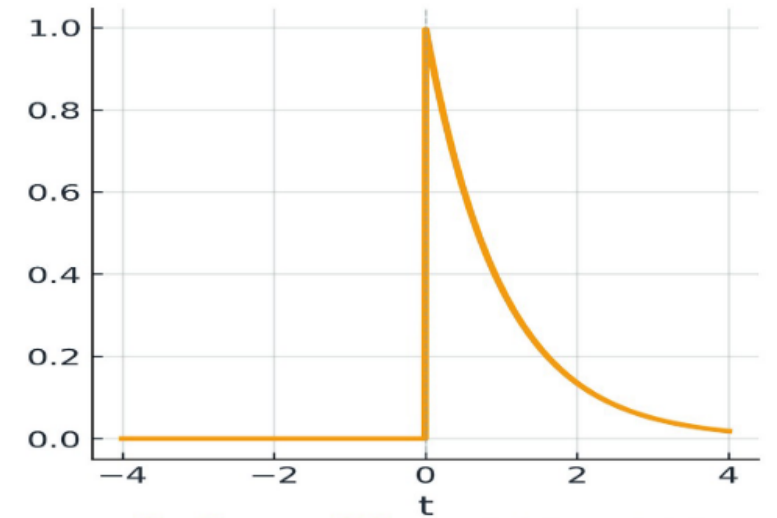
sin(t)



$x(-t) = -x(t) \checkmark$

MIXED

exp(-t) · u(t)



$x(-t) \neq \pm x(t) \rightarrow$ ΑΠΟΣΥΝΘΕΣΗ

cos(t) → EVEN

Fourier: μόνο a_n (cos)
 $b_n = 0$ πάντα!

sin(t) → ODD

Fourier: μόνο b_n (sin)
 $a_n = 0$ πάντα!

$e^{-t}u(t) \rightarrow$ MIXED

Fourier: και a_n και b_n
Πρώτα αποσύνθεσε!

Πρώτα έλεγξε συμμετρία. Αν είναι mixed → αποσύνθεσε. Αν είναι even/odd → γλίτωσες υπολογισμό για τους μισούς όρους Fourier!

Αποσύνθεση: 3 Βήματα + Σύγκριση Υπολογισμού

3 Βήματα Αποσύνθεσης:

① Βρες $x(-t)$

Ανάκλαση ως προς $t = 0$
(γνωστό από W03!)

② $x_{EVEN}(t) = \frac{1}{2}[x(t) + x(-t)]$

Κρατάμε ό,τι μένει ΙΔΙΟ
μετά την ανάκλαση

③ $x_{ODD}(t) = \frac{1}{2}[x(t) - x(-t)]$

Κρατάμε ό,τι ΑΛΛΑΖΕΙ πρόσημο
μετά την ανάκλαση

Επαλήθευση:

$x_{EVEN}(t) + x_{ODD}(t) = x(t)$ ΠΑΝΤΑ!

$$x(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(n\Omega_0 t) + b_n \sin(n\Omega_0 t)]$$

Τριγωνομετρική συνάρτηση Fourier

| Σύγκριση: Πότε Αποσυνθέτω; | |
|--|--|
| EVEN σήμα | <p>Δεν χρειάζεται!</p> <p>Ήδη καθαρό → μόνο cos Υπολογισμός: μόνο a_n</p> |
| ODD σήμα | <p>Δεν χρειάζεται!</p> <p>Ήδη καθαρό → μόνο sin Υπολογισμός: μόνο b_n</p> |
| MIXED σήμα | <p>ΠΡΕΠΕΙ αποσύνθεση!</p> <p>→ x_{EVEN} → a_n (cos μέρος) → x_{ODD} → b_n (sin μέρος)</p> |
| <p>Κλειδί: Αποσυνθέτω ΜΟΝΟ αν είναι mixed! Αλλιώς «δωρεάν».</p> | |

Αποσύνθεση σε 3 βήματα: ① $x(-t)$ ② $x_{EVEN} = \frac{1}{2}[x+x(-t)]$ ③ $x_{ODD} = \frac{1}{2}[x-x(-t)]$. Πάντα $x_e+x_o = X(t)$.

Λυμένο: Αποσύνθεση $e^{-t} \cdot u(t)$

Αποσύνθεση: $x(t) = x_{EVEN}(t) + x_{ODD}(t)$

Δίνεται: $x(t) = e^{-t} \cdot u(t)$

Βήμα 1: $x(-t)$

$x(-t) = e^t \cdot u(-t)$

(αντικατάσταση $t \rightarrow -t$)

Βήμα 2:

$x_{EVEN}(t) = \frac{1}{2}[e^{-t}u(t) + e^t u(-t)] = \frac{1}{2} e^{-|t|}$
(συμμετρικό!)

Βήμα 3:

$x_{ODD}(t) = \frac{1}{2}[e^{-t}u(t) - e^t u(-t)]$

(αντισυμμετρικό!)

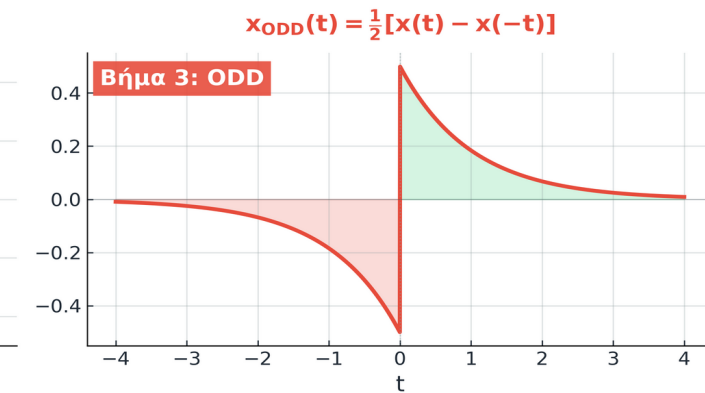
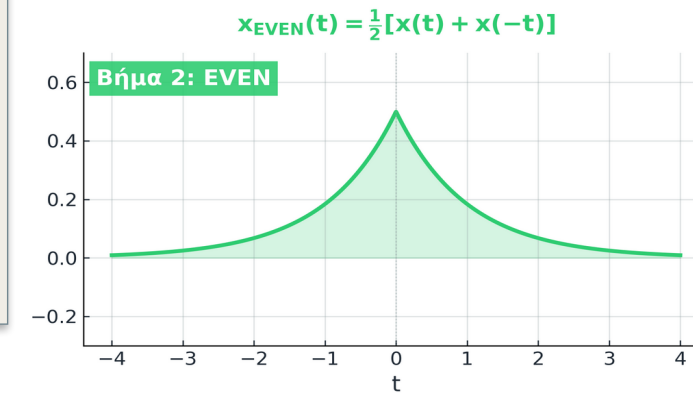
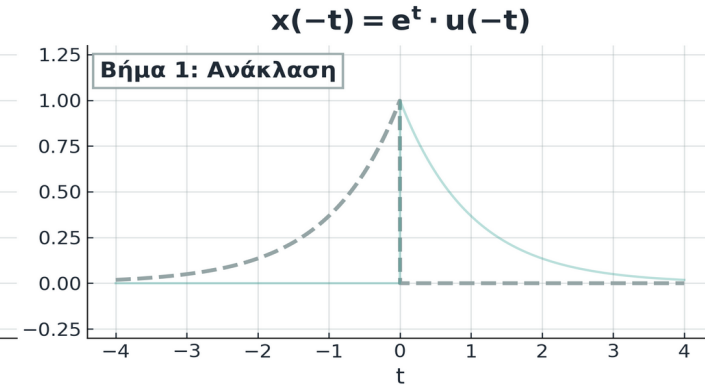
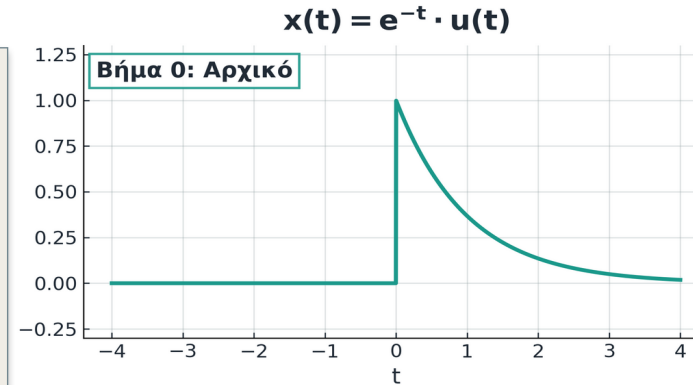
Επαλήθευση: $x_e + x_o = x(t)$ OK

```
% Octave επαλήθευση:
t = -3:0.001:3;
x = exp(-t) .* (t>=0);
xf = x(end:-1:1);

xe = 0.5 * (x + xf);
xo = 0.5 * (x - xf);

err = max(abs(xe + xo - x)) % -> ≈ 0

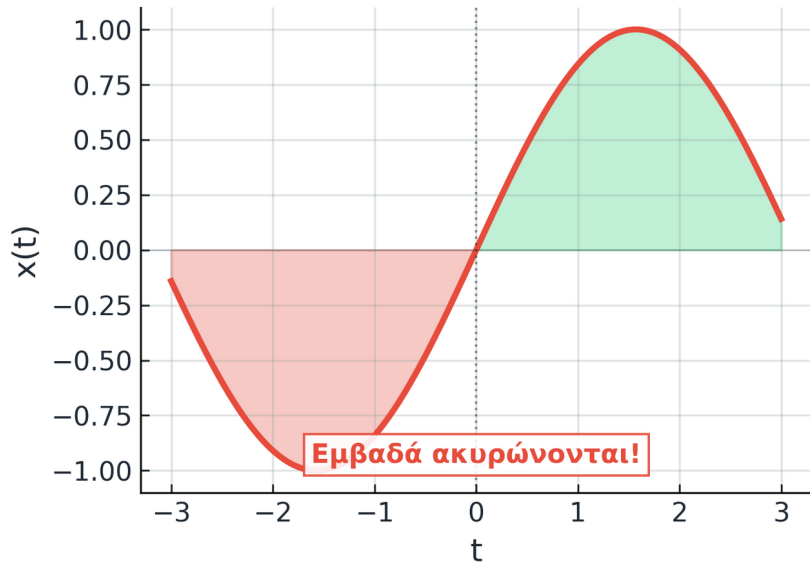
figure;
plot(t, x, 'k', 'LineWidth', 2);
hold on;
plot(t, xe, 'g', 'LineWidth', 2);
plot(t, xo, 'r', 'LineWidth', 2);
grid on;
xlabel('t'); ylabel('Amplitude');
title('Αποσύνθεση σε even και odd');
legend('x(t)', 'x_e(t)', 'x_o(t)');
```



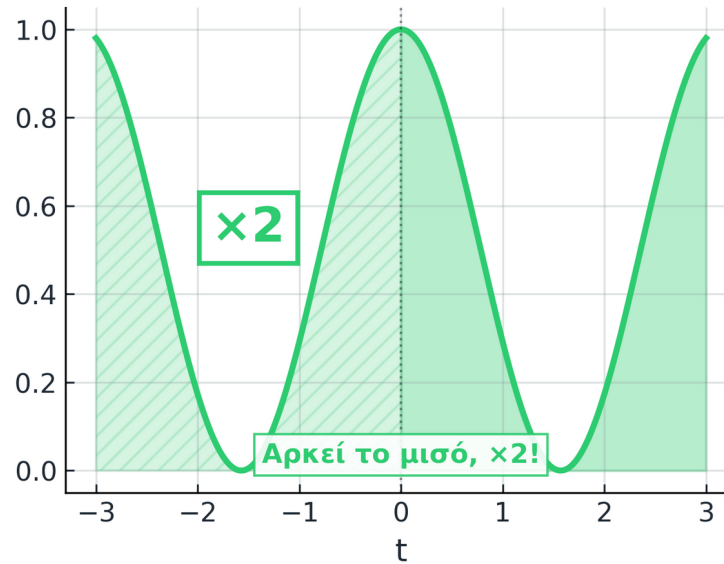
Mixed → 3 βήματα: $x(-t)$, $x_{EVEN} = \frac{1}{2}[x+x(-t)]$, $x_{ODD} = \frac{1}{2}[x-x(-t)]$. ΠΑΝΤΑ verify: $x_e+x_o = x(t)$

Ολοκλήρωμα: Even/Odd Shortcut

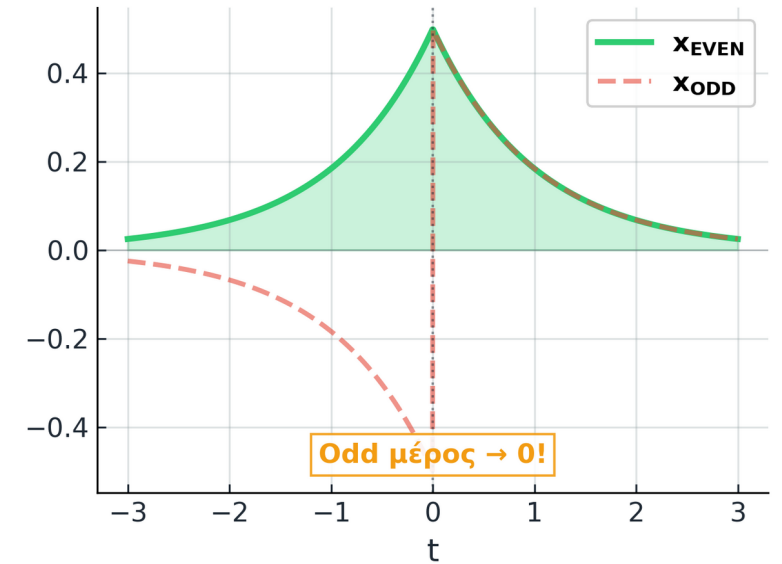
ODD: sin(t)



EVEN: cos²(t)



MIXED: Μόνο EVEN μετράει!



ODD σε [-a, a]:

$$\int_{-a}^a x_{ODD}(t) dt = 0$$

Τα εμβαδά ακυρώνονται (+ και - ίσα & αντίθετα)

EVEN σε [-a, a]:

$$\int_{-a}^a x_{EVEN}(t) dt = 2 \cdot \int_0^a x_{EVEN}(t) dt$$

Διπλασιασμός! (αρκεί το μισό)

MIXED σε [-a, a]:

$$\int_{-a}^a x(t) dt = \int_{-a}^a x_{EVEN}(t) dt$$

Το odd μέρος = 0 → «δωρεάν» απλοποίηση!

Odd $\int[-a,a] = 0$ (ακυρώνονται). Even $\int[-a,a] = 2 \cdot \int[0,a]$. Mixed → μόνο even μέρος μετράει!

→ Γι' αυτό αποσυνθέτω (σ15) - η odd είναι δωρεάν!

CT Περιοδικότητα: $x(t) = x(t + T_0)$

Θεμελιώδης περίοδος T_0 :

Η μικρότερη τιμή $T_0 > 0$ ώστε $x(t) = x(t+T_0)$

$\sin(2\pi t/3) \rightarrow T_0 = 3 \text{ s}$

Παρατηρήσεις:

1. Κάθε CT ημίτονο $\sin(\omega t)$ ΠΑΝΤΑ περιοδικό
2. $T_0 = 2\pi/\omega$ (μικρότερη περίοδος)
3. Άθροισμα: T_1/T_2 ρητός $\rightarrow T_0 = \text{LCM}$
4. T_1/T_2 άρρητος \rightarrow ΟΧΙ περιοδικό!

Παράδειγμα:

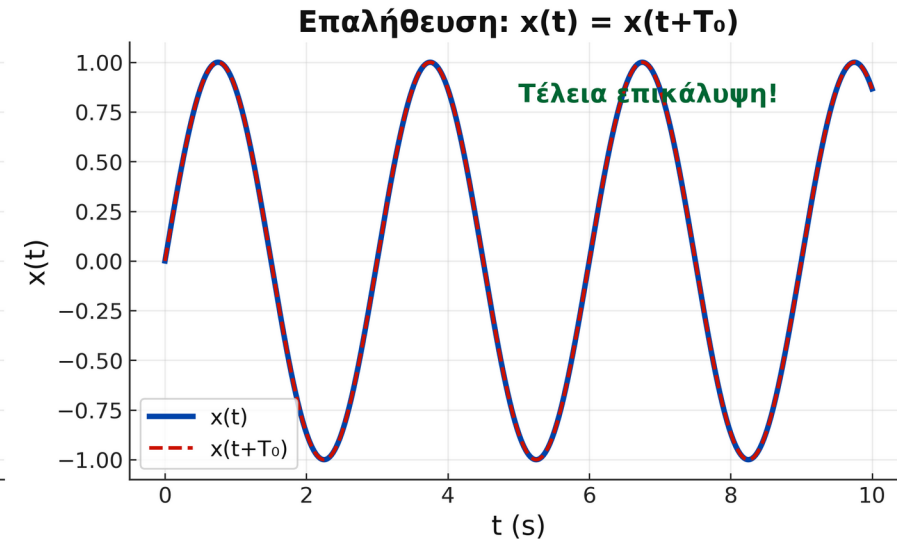
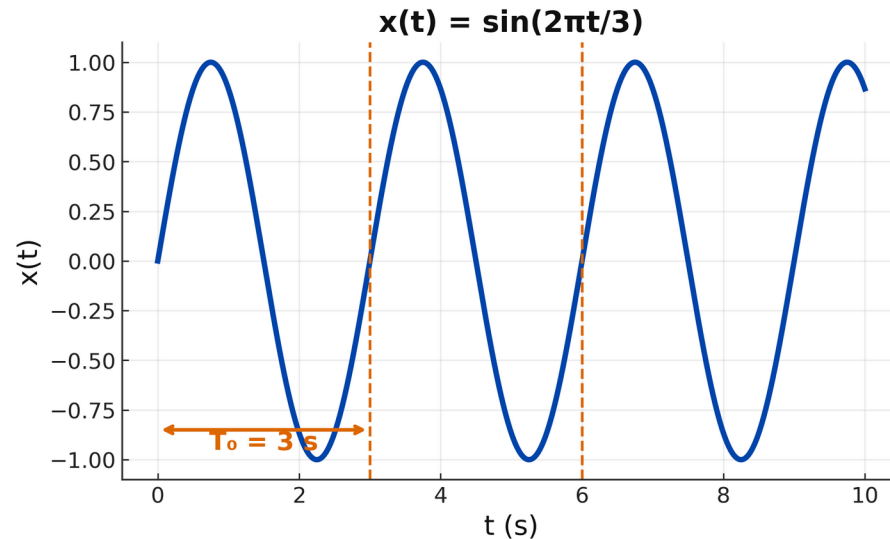
$\sin(4\pi t) + \sin(6\pi t)$: $T_1=1/2, T_2=1/3$

Ratio = $3/2$ (ρητός) $\rightarrow T_0 = 1 \text{ s}$

$\cos(3t) + \cos(\pi t)$: $T_1=2\pi/3, T_2=2$

Ratio = $\pi/3$ (ΑΡΡΗΤΟΣ) \rightarrow ΟΧΙ περιοδικό!

CT Περιοδικότητα: $x(t) = x(t+T_0), T_0 = 2\pi/\omega$



GCD & LCM — Τι είναι και πώς υπολογίζω

$\text{GCD}(a,b)$ = Μέγιστος Κοινός Διαιρέτης. π.χ. $\text{GCD}(6,4)=2, \text{GCD}(2,3)=1$

$\text{LCM}(a,b)$ = Ελάχισ. Κοινό Πολλαπλάσιο = $a \cdot b / \text{GCD}(a,b)$. π.χ. $\text{LCM}(4,6)=12$

Για κλάσματα $T_1=a/b, T_2=c/d$: $T_0 = \text{LCM}(a,c) / \text{GCD}(b,d)$

π.χ. $T_1=1/2, T_2=1/3$: $T_0 = \text{LCM}(1,1) / \text{GCD}(2,3) = 1/1 = 1 \text{ s} \checkmark$

Octave: $\text{gcd}(a,b), \text{lcm}(a,b) \rightarrow$ μόνο ακέραιοι!

Υπολογίζω $T_1=2\pi/\omega_1, T_2=2\pi/\omega_2 \rightarrow$ λόγος T_1/T_2 . Ρητός $\rightarrow T_0 = \text{LCM}(T_1, T_2)$. Άρρητος \rightarrow ΟΧΙ περιοδικό

Περιοδικότητα: Πλήρες Παράδειγμα Βήμα-Βήμα

Δίνεται: $x(t) = \sin(4\pi t) + \cos(10\pi t)$.

Είναι περιοδικό;

Βήμα 1: Βρες ω , f , T για κάθε συνιστώσα

$\sin(4\pi t)$: $\omega_1=4\pi$, $f_1=\omega_1/(2\pi)=2$ Hz, $T_1=1/f_1=0.5$ s

$\cos(10\pi t)$: $\omega_2=10\pi$, $f_2=\omega_2/(2\pi)=5$ Hz, $T_2=1/f_2=0.2$ s

Βήμα 2: Λόγος T_1/T_2 ρητός ή άρρητος;

$T_1/T_2 = 0.5/0.2 = 5/2 \rightarrow$ ΡΗΤΟΣ \rightarrow ΝΑΙ περιοδικό!

Βήμα 3: $T_0 = \text{LCM}(T_1, T_2) = \text{LCM}(1, 1)/\text{GCD}(2, 5) = 1/1 = 1$ s

Verify: $f_0=1/T_0=1$ Hz $\rightarrow f_1/f_0=2 \in \mathbb{Z} \checkmark$, $f_2/f_0=5 \in \mathbb{Z}$ OK

ΠΡΟΣΟΧΗ — T_0 vs N :

CT: T_0 ΔΕΧΕΤΑΙ κλάσμα (π.χ. $T_0=0.5$ s), αρκεί T_1/T_2 ρητός

CT: f_0 ΔΕΧΕΤΑΙ κλάσμα, αρκεί f_1/f_0 και $f_2/f_0 \in \mathbb{Z}$

DT: $N = 2\pi/\omega_0$ ΠΡΕΠΕΙ $\in \mathbb{Z}$ (δείγματα = ακέραιος αριθμός!)

π.χ. $\sin(n)$: $N=2\pi \approx 6.28 \notin \mathbb{Z} \rightarrow$ ΟΧΙ περιοδικό!

Ρητός και άρρητος λόγος

ΘΕΩΡΙΑ

Ένας λόγος είναι ρητός όταν γράφεται ως κλάσμα ακεραίων με παρονομαστή μη μηδενικό.

| Λόγος | Τιμή | Ρητός; | Γιατί |
|---------------------|----------|--------|---------------------------------|
| 4/2 | 2 | Ναι | κλάσμα ακεραίων |
| 3/5 | 0.6 | Ναι | πεπερασμένος δεκαδικός |
| 7/3 | 2.333... | Ναι | περιοδικός δεκαδικός |
| -8/12 | -2/3 | Ναι | απλοποιείται σε κλάσμα ακεραίων |
| 0/7 | 0 | Ναι | 0 = 0/1 |
| $\pi/2$ | 1.57... | Όχι | περιέχει π , άρρητος |
| $\sqrt{2}/3$ | 0.471... | Όχι | περιέχει $\sqrt{2}$, άρρητος |
| 1/√5 | 0.447... | Όχι | δεν γράφεται ως κλάσμα ακεραίων |
| 2π/6π | 1/3 | Ναι | απλοποιείται σε κλάσμα ακεραίων |
| $\sqrt{8}/\sqrt{2}$ | 2 | Ναι | γίνεται 2 |

Χρήσιμο στα διακριτά σήματα

$x[n] = \cos(\omega_0 n)$ είναι περιοδικό όταν ο λόγος $\omega_0 / 2\pi$ είναι ρητός.

Παράδειγμα

$\omega_0 = \pi/4 \Rightarrow \omega_0/(2\pi) = 1/8$
1/8 είναι ρητός \Rightarrow το σήμα είναι περιοδικό.

γρήγορος έλεγχος
μπορεί να γραφτεί ως m/n ;

CT: T_0 δέχεται κλάσμα, αρκεί ρητός λόγος. DT: N ΠΡΕΠΕΙ $\in \mathbb{Z}$. Verify: $f_i/f_0 \in \mathbb{Z}$.

DT Περιοδικότητα: $x[n] = x[n + N]$

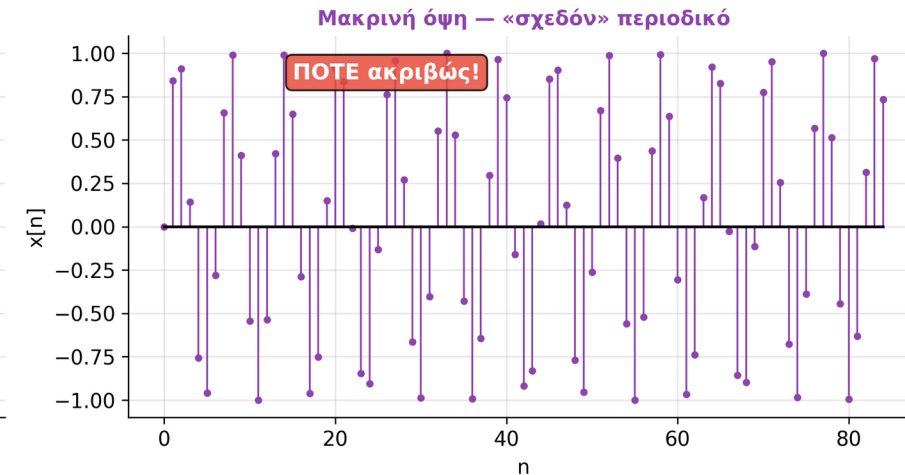
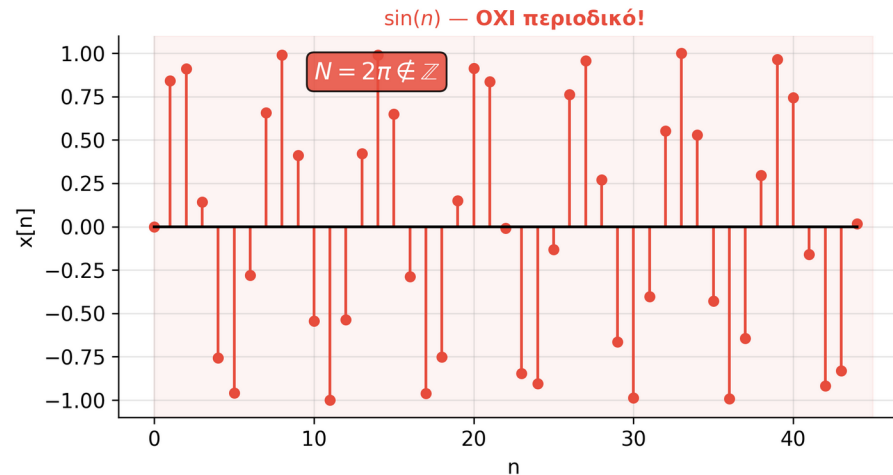
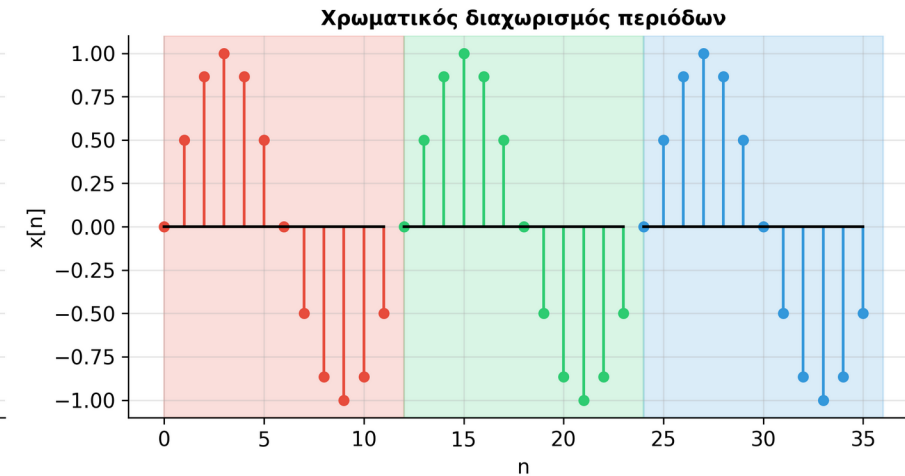
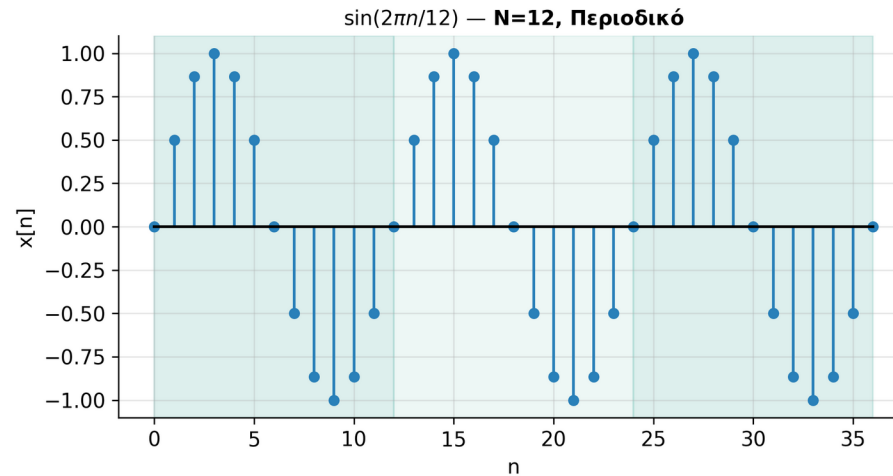
DT Περιοδικότητα: $N = 2\pi/\omega_0$ ΠΡΕΠΕΙ ακέραιος!

DT κανόνας:
 $N = 2\pi/\omega_0$ ΠΡΕΠΕΙ να είναι ακέραιος!

$\sin(2\pi n/12) \rightarrow N = 12 \rightarrow \text{ΝΑΙ}$
 $\sin(n) \rightarrow N = 2\pi \approx 6.28 \rightarrow \text{ΟΧΙ!}$

- Παρατηρήσεις:
1. DT ημίτονο ΟΧΙ πάντα περιοδικό!
 2. Απαιτείται $N = 2\pi/\omega_0 \in \mathbb{Z}$
 3. ΜΕΓΑΛΗ ΔΙΑΦΟΡΑ από CT!

ΕΚΠΛΗΞΗ:
 $\sin(n)$ ΔΕΝ είναι περιοδικό στο DT!
 (Σε αντίθεση με CT: $\sin(t)$ πάντα περιοδικό)



DT: $N = 2\pi/\omega_0 \in \mathbb{Z}$; $\sin(2\pi n/12)$ περιοδικό ($N=12$), $\sin(n)$ ΟΧΙ ($N=2\pi \notin \mathbb{Z}$) -> ΜΕΓΑΛΗ διαφορά από CT.

Άσκηση Πρόβλεψης: Ποια Είναι Περιοδικά;

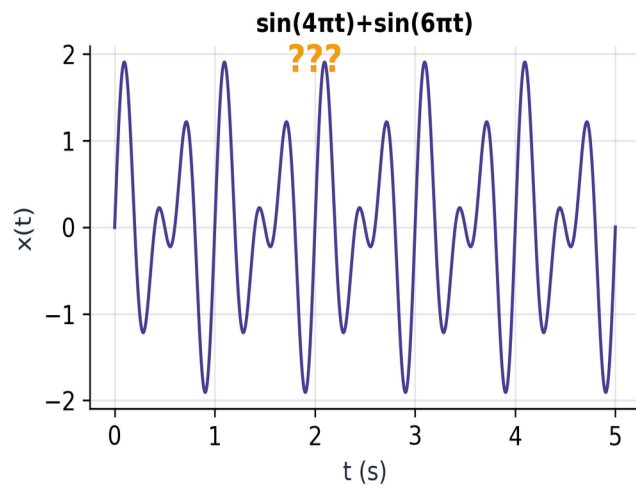
Χωρίς πράξεις, προβλέψτε από το plot!

1. $\sin(4\pi t) + \sin(6\pi t)$

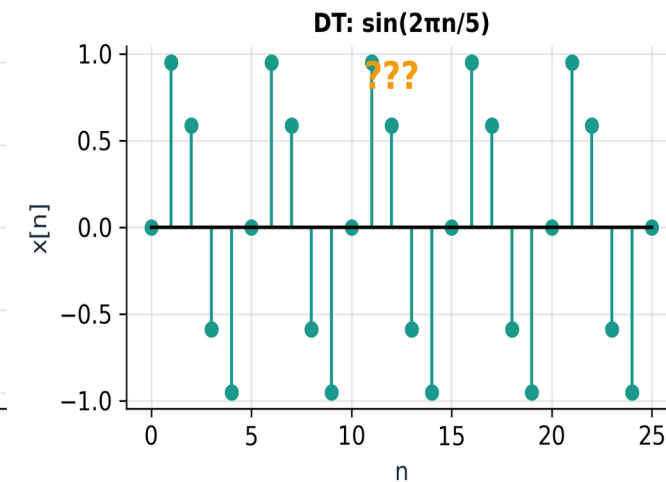
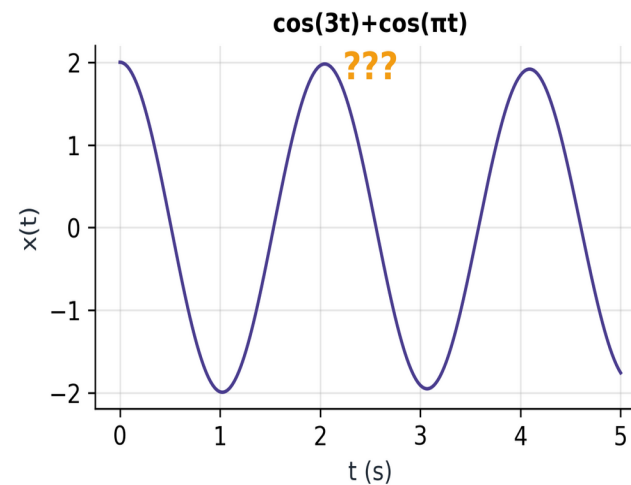
2. $\cos(3t) + \cos(\pi t)$

3. DT: $\sin(2\pi n/5)$

Κλειδί: Ratio = ρητός → ΝΑΙ
 Ratio = άρρητος → ΟΧΙ
 DT: $N \in \mathbb{Z} \rightarrow$ ΝΑΙ



Πρόβλεψη: Ποια είναι περιοδικά;



Απαντήσεις και επεξήγηση στην επόμενη σελίδα!

Λύσεις Άσκησης Πρόβλεψης

1. $\sin(4\pi t) + \sin(6\pi t) \rightarrow$ ΝΑΙ περιοδικό!

$\omega_1=4\pi \rightarrow T_1=1/2, \omega_2=6\pi \rightarrow T_2=1/3$, λόγος $T_1/T_2 = 3/2$ (ρητός) $\rightarrow T_0 = \text{LCM}(1/2, 1/3) = 1 \text{ s}$

Verify: $f_0=1 \text{ Hz}, f_1=2/1=2 \in \mathbb{Z}, f_2=3/1=3 \in \mathbb{Z}$ ΟΚ

2. $\cos(3t) + \cos(\pi t) \rightarrow$ ΟΧΙ περιοδικό!

$\omega_1=3 \rightarrow T_1=2\pi/3, \omega_2=\pi \rightarrow T_2=2$, λόγος $T_1/T_2 = \pi/3$ (ΑΡΡΗΤΟΣ!)

Αν ο λόγος είναι άρρητος, δεν υπάρχει κοινή περίοδος \rightarrow δεν επαναλαμβάνεται ποτέ ακριβώς.

3. DT: $\sin(2\pi n/5) \rightarrow$ ΝΑΙ περιοδικό!

$N = 2\pi/(2\pi/5) = 5 \in \mathbb{Z}$ ΟΚ \rightarrow επαναλαμβάνεται κάθε 5 δείγματα.

Κλειδί: Κοίταξε πρώτα το plot — αν «φαίνεται» περιοδικό, ΕΛΕΓΞΕ αριθμητικά!

Η $\cos(3t)+\cos(\pi t)$ φαίνεται «σχεδόν» περιοδική, αλλά ο λόγος $\pi/3 \approx 1.047$ ΟΧΙ ρητός.

Πάντα ελέγχετε τον λόγο T_1/T_2 . Αν άρρητος \rightarrow ΟΧΙ περιοδικό, ακόμα κι αν «μοιάζει» στο plot!

Άσκηση 1: Σύνθεση & Μετασχηματισμός

Δίνεται piecewise σήμα:

$$x(t) = 3 \text{ για } 0 \leq t < 2$$

$$x(t) = -1 \text{ για } 2 \leq t < 4$$

$$x(t) = 2 \text{ για } t \geq 4$$

$$x(t) = 0 \text{ αλλού}$$

(α) Εκφράστε ως άθροισμα βηματικών $u(t-a)$.

(β) Σχεδιάστε $x(2t-3)$.

(Ποια η σωστή σειρά;)

(γ) Εφαρμόστε gating [1,5]:

$$y(t) = x(t) \cdot [u(t-1) - u(t-5)]$$

(δ) Βρείτε $x_e(t)$, $x_o(t)$.

(ε) Είναι περιοδικό; Αιτιολογήστε.

(στ) DT: $x[n]$ με ίδιες τιμές.

Βρείτε $x[2n]$ (decimation).

Σύνθεση + μετασχηματισμός + gating + even/odd + περιοδικότητα → ΟΛΑ μαζί σε μία άσκηση.

Άσκηση 1: Λύση

```
clear; close all; clc;
u = @(t) (t >= 0);
t = -3:0.001:8;
% (α) x(t)
x = 3*u(t) - 4*u(t-2) + 3*u(t-4);
% (β) x(2t-3)
x_combo = 3*u(2*t-3) - 4*u(2*t-5) + ...
          3*u(2*t-7);
```

```
% (γ) gating [1,5]
gate = u(t-1) - u(t-5);
y = x .* gate;
```

```
% (δ) even/odd - συμμετρικό grid
```

```
te = -8:0.001:8;
x0 = 3*u(te) - 4*u(te-2) + 3*u(te-4);
xf = 3*u(-te) - 4*u(-te-2) + 3*u(-te-4);
xe = 0.5*(x0 + xf);
xo = 0.5*(x0 - xf);
```

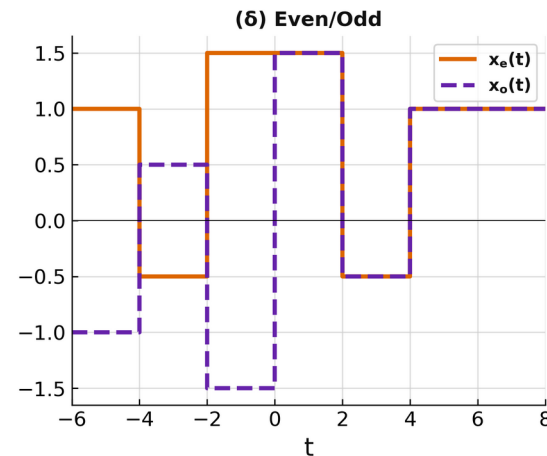
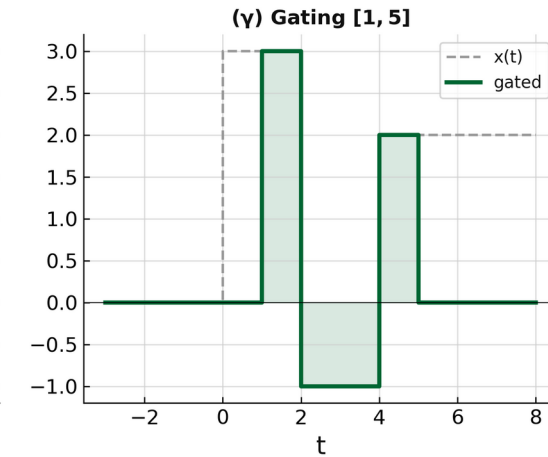
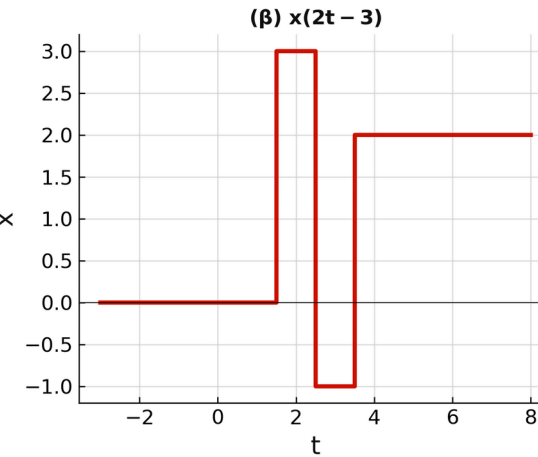
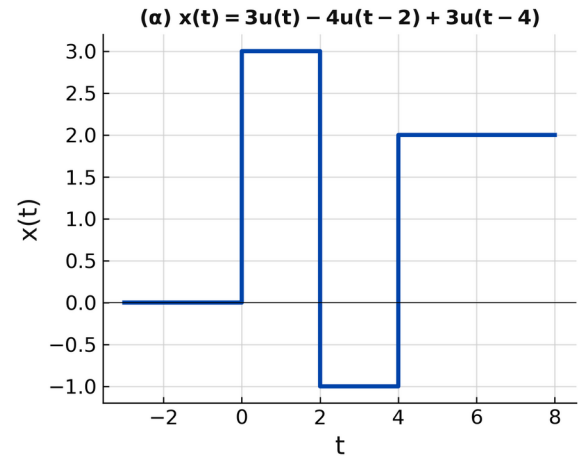
```
% (ε) ΟΧΙ περιοδικό - σταθερό ≠ 0 για t>=4
% (στ) Decimation x[2n] - χάνονται δείγματα
```

```
figure;
subplot(2,2,1);
plot(t, x, 'LineWidth', 2); grid on;
title('x(t)'); xlabel('t'); ylabel('x(t)');
```

```
subplot(2,2,2);
plot(t, x_combo, 'LineWidth', 2); grid on;
title('x(2t-3)'); xlabel('t');
```

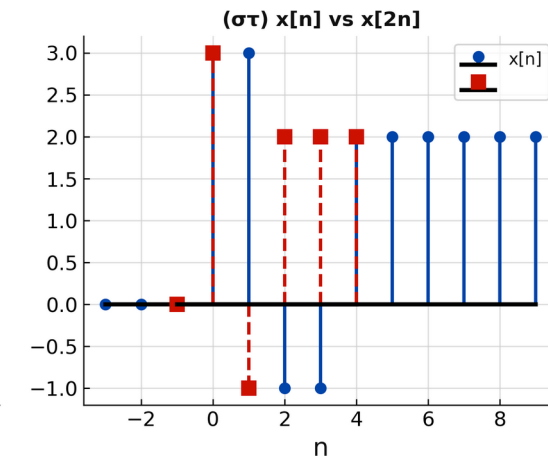
```
subplot(2,2,3);
plot(t, y, 'LineWidth', 2); grid on;
title('y(t) = x(t)[u(t-1)-u(t-5)]'); xlabel('t');
```

```
subplot(2,2,4);
plot(te, xe, 'g', 'LineWidth', 2); hold on;
plot(te, xo, 'r', 'LineWidth', 2);
plot(te, x0, 'k-', 'LineWidth', 1.2);
grid on; title('Even / Odd');
xlabel('t'); legend('x_e', 'x_o', 'x');
```



(ε) Περιοδικότητα

Απεριοδικό!
Δεν υπάρχει T_0
ώστε $x(t) = x(t + T_0)$
(σταθερό $\neq 0$ για $t \geq 4$)



(ε) ΟΧΙ περιοδικό \rightarrow σταθερό $\neq 0$ στο $t \geq 4$. (στ) Decimation $x[2n]$ χάνει δείγματα.

Άσκηση 2: Πράξεις Πλάτους + Modulation

Δίνονται: $x_1(t) = \sin(2\pi t)$, $x_2(t) = \cos(6\pi t)$

(α) Σχεδιάστε: $2 \cdot x_1(t)$, $-x_1(t)$, $x_1(t)+1.5$
(κλιμάκωση, αναστροφή, DC offset)

(β) Σχεδιάστε x_1+x_2 . ή κάτι άλλο;
Αιτιολογήστε.

(γ) Gating [0,3]:
 $y(t) = x_1(t) \cdot [u(t) - u(t-3)]$

(δ) AM: $m(t) = [1 + 0.8 \cdot x_1(t)] \cdot x_2(t)$
Σχεδιάστε. Τι παρατηρείτε;

(ε) $x_1 = \text{odd}$, $x_2 = \text{even}$.
Τι είναι $x_1 \cdot x_2$;

(στ) Περιοδικότητα x_1+x_2 :
 $T_1=1$, $T_2=1/3$. Βρείτε T_0 .

Πράξεις πλάτους + modulation: κλιμάκωση, πρόσθεση, gating, AM, even \times odd, περιοδικότητα αθροίσματος

Άσκηση 2: Λύση

```
clc; clear all; close all;
t = -1:0.001:5;
x1 = sin(2*pi*t);
x2 = cos(6*pi*t);
```

```
% (α) πράξεις πλάτους
y_2x = 2*x1; y_neg = -x1; y_dc = x1 + 1.5;
```

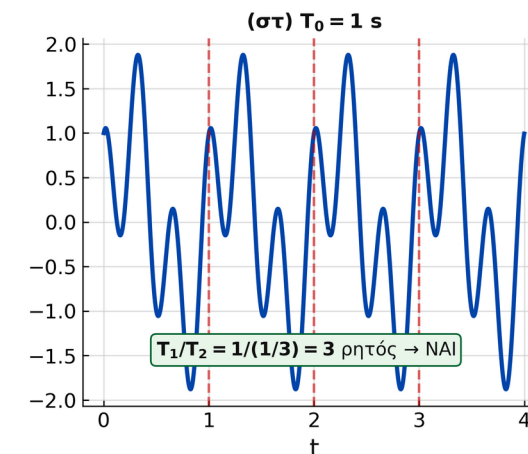
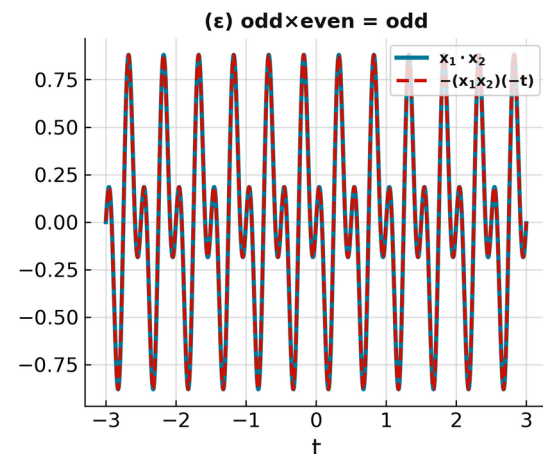
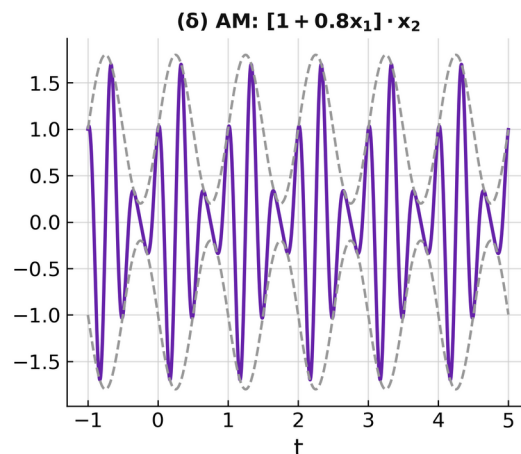
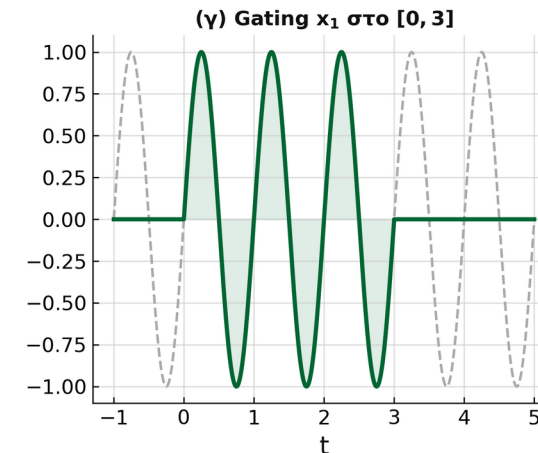
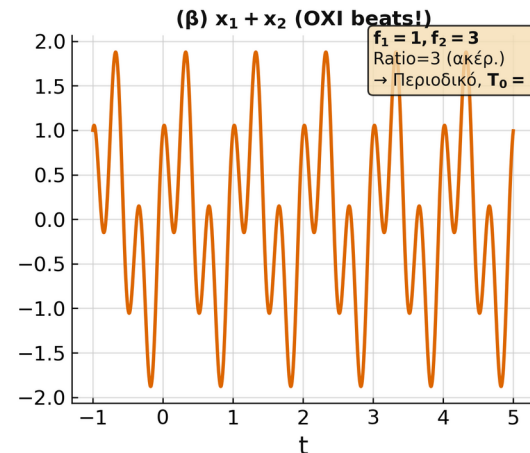
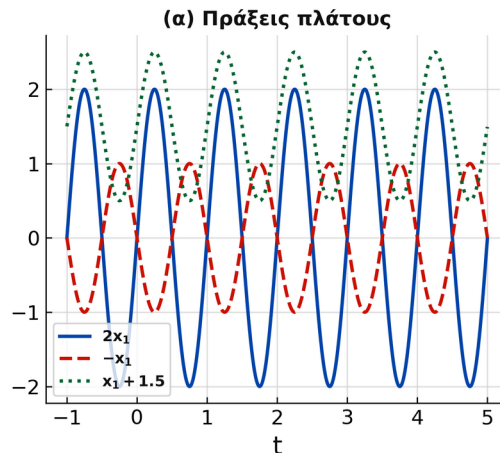
```
% (β) άθροισμα (OXI beats: f2/f1=3)
y_sum = x1 + x2;
```

```
% (γ) gating [0,3]
gate = (t>=0) - (t>=3);
y_gated = x1 .* gate;
```

```
% (δ) AM modulation
m_am = (1 + 0.8*x1) .* x2;
```

```
figure;
subplot(3,2,1);
plot(t,x1,'k--','LineWidth',1.2); hold on;
plot(t,y_2x,'LineWidth',2); grid on;
title('α1) 2x_1(t)'); xlabel('t');
legend('x_1', '2x_1');
subplot(3,2,2);
plot(t,x1,'k--','LineWidth',1.2); hold on;
plot(t,y_neg,'LineWidth',2); grid on;
title('α2) -x_1(t)'); xlabel('t');
subplot(3,2,3);
plot(t,x1,'k--','LineWidth',1.2); hold on;
plot(t,y_dc,'LineWidth',2); grid on;
title('α3) x_1+1.5'); xlabel('t');
subplot(3,2,4);
plot(t,y_sum,'LineWidth',2); grid on;
title('β) x_1+x_2'); xlabel('t');
subplot(3,2,5);
plot(t,y_gated,'LineWidth',2); grid on;
title('γ) Gated x_1'); xlabel('t');
subplot(3,2,6);
plot(t,m_am,'LineWidth',2); grid on;
title('δ) AM signal'); xlabel('t');
```

```
% (ε) odd×even = odd
% (στ) T1=1, T2=1/3, ratio=3 → T0=1 s
```



Επεξήγηση:

(α) $2x_1$ = διπλάσιο πλάτος, $-x_1$ = αντιστροφή, $x_1+1.5$ = DC offset ανεβάζει τη μέση γραμμή.
 (β) $f_1=1, f_2=3 \rightarrow$ ratio=3 (ακέραιος, όχι κοντινές συχνότητες), OXI αλλά σύνθετη κυματομορφή, ΝΑΙ περιοδική.

(γ) Gating: κόβει το σήμα στο [0,3] \rightarrow μηδέν παντού αλλού.
 (δ) AM: η χαμηλόσυχνη x_1 διαμορφώνει το πλάτος της $x_2 \rightarrow$ η περιβάλλουσα ακολουθεί το $1+0.8\sin$.
 (ε) $\sin=\text{odd}, \cos=\text{even} \rightarrow \text{odd} \times \text{even} = \text{odd}$ (αντισυμμετρικό!).
 (στ) $T_1/T_2 = 1/(1/3) = 3$ ρητός $\rightarrow T_0=1$ s.

(β) ratio=3 (ρητός). (ε) odd×even=odd. (στ) $T_0=1$ s.

Άσκηση 3: RC Transform Chain

Δίνεται: $x(t) = 10 \cdot e^{-t/\tau} \cdot u(t)$
($V_0=10$, $\tau=0.1 \text{ s} = RC$ σταθερά)

(α) Σχεδιάστε: $x(t)$, $x(-t)$, $x(t-0.5)$

(β) Σχεδιάστε $x(3t-1.5)$.

Σωστή σειρά: shift 0.5 \rightarrow scale $\times 3$

(γ) Gating: $x(t) \cdot [u(t) - u(t-0.3)]$

(δ) Even/Odd αποσύνθεση.

Τι τύπος συμμετρίας;

(ε) Σύνθεση: $z(t) = x(t) - 0.5 \cdot x(t-0.2)$

Σχεδιάστε.

(στ) Bridge \rightarrow W05:

«Στο W05, αυτό θα είναι $y(t) = x * h$ »

(Convolution: flip + shift + multiply!)

RC exponential \rightarrow ανάκλαση, μετατόπιση, κλιμάκωση, gating, even/odd, σύνθεση \rightarrow γέφυρα W05

Άσκηση 3: Λύση

```
clear; close all; clc;

V0 = 10;
tau = 0.1;
t = -2:0.001:3;

x = V0 * exp(-t/tau) .* (t>=0);
x_ref = V0 * exp(t/tau) .* (t<=0);
x_sh = V0 * exp(-(t-0.5)/tau) .* (t>=0.5);
x_combo = V0 * exp(-(3*t-1.5)/tau) .* (3*t-1.5>=0);

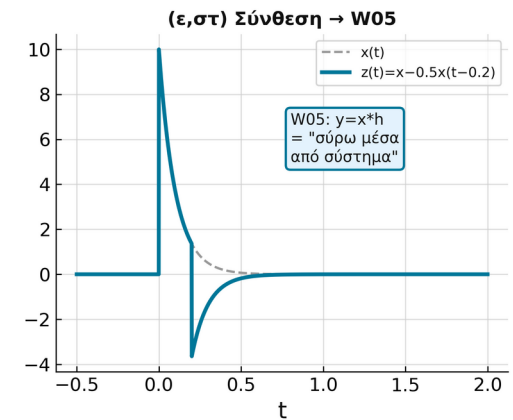
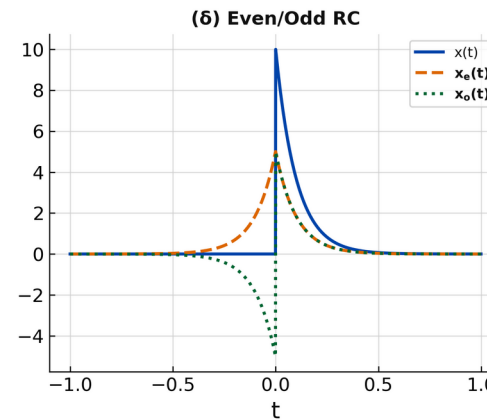
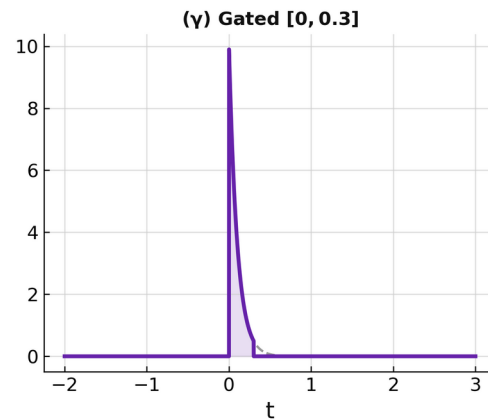
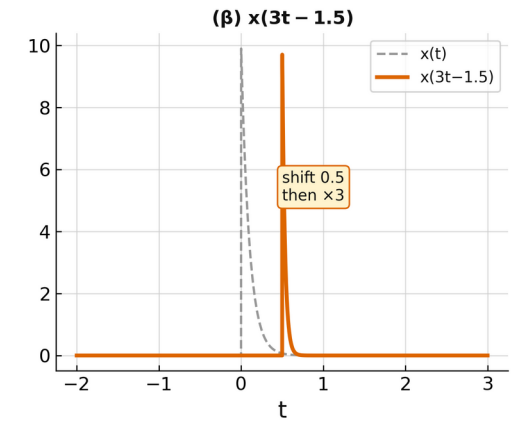
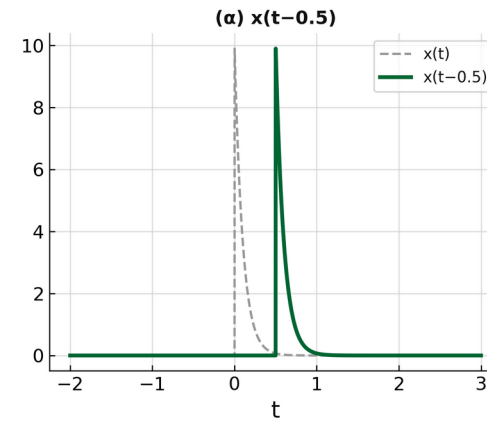
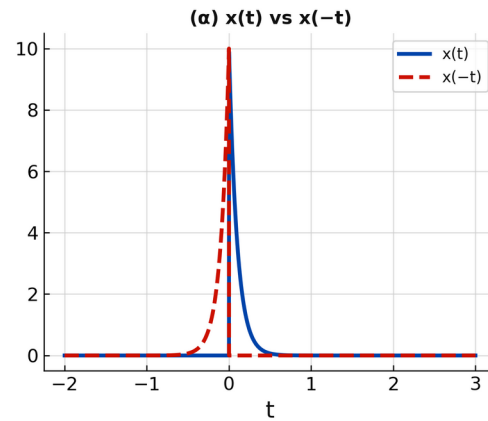
gate = (t>=0) - (t>=0.3);
x_gated = x .* gate;

te = -3:0.001:3;
x0 = V0 * exp(-te/tau) .* (te>=0);
xf = x0(end:-1:1);
xe = 0.5 * (x0 + xf);
xo = 0.5 * (x0 - xf);

z = x - 0.5 * V0 * exp(-(t-0.2)/tau) .* (t>=0.2);

figure;
plot(t, x, 'LineWidth', 2); hold on;
plot(t, z, 'LineWidth', 2);
grid on;
xlabel('t'); ylabel('Amplitude');
title('RC transform chain');
legend('x(t)', 'z(t)');

% z(t) = σταθμισμένο άθροισμα μετατοπισμένων αντιγράφων
% Αυτό κάνει η Συνέλιξη (W05)!
```



$z(t)$ = σταθμισμένο άθροισμα μετατοπισμένων αντιγράφων → Αυτό κάνει η Συνέλιξη (W05)!

Σύνοψη: Μέθοδοι Επίλυσης Α-ΣΤ

Α

Σύνθεση Βηματικών

 $\Delta = \text{νέα} - \text{παλιά} \rightarrow \Delta \cdot u(t-a)$

Β

Σύνθεση Ράμπας

 Αλλαγή κλίσης $\rightarrow \pm r(t-a)$. Envelope.

Γ

Even/Odd

 $x_e = \frac{1}{2}[x+x(-t)]$, $x_o = \frac{1}{2}[x-x(-t)]$

Δ

Περιοδικότητα

 CT: $T_0 = 2\pi/\omega$, DT: $N = 2\pi/\omega_0 \in \mathbb{Z}$

Ε

$x(at-b)$

 ΠΡΩΤΑ shift b/a , ΜΕΤΑ scale a

ΣΤ

Πράξεις Πλάτους

 $c \cdot x$, x_1+x_2 , DC, gating, AM

Σύνδεση \rightarrow W05:

Σύνθεση = "χτίζω σήμα"

Συνέλιξη = "σύρω μέσα σε σύστημα"

flip + shift + multiply + integrate
 \rightarrow W05 Συνέλιξη

Κάθε μέθοδος = 3 βήματα: Σχεδιάστε \rightarrow Εφαρμόστε τον τύπο \rightarrow Επαλήθευση με κώδικα!

Συχνά Λάθη & Αντιπαραδείγματα

ΛΑΘΟΣ: $r(t) = t$ **ΣΩΣΤΟ:** $r(t) = t \cdot u(t)$

Η ράμπα ΔΕΝ ξεκινά στο $-\infty$ — ξεκινά στο $t=0$!

ΛΑΘΟΣ: $x(at-b)$: scale πρώτα, shift μετά

ΣΩΣΤΟ: ΠΡΩΤΑ shift b/a , ΜΕΤΑ scale a

$x(2t-3)$: shift 1.5, scale 2 → **ΣΩΣΤΟ**

scale 2, shift 3 → $x(2t-6) \neq x(2t-3)$!

ΛΑΘΟΣ: $x_e = x + x(-t)$

ΣΩΣΤΟ: $x_e = \frac{1}{2}[x + x(-t)]$

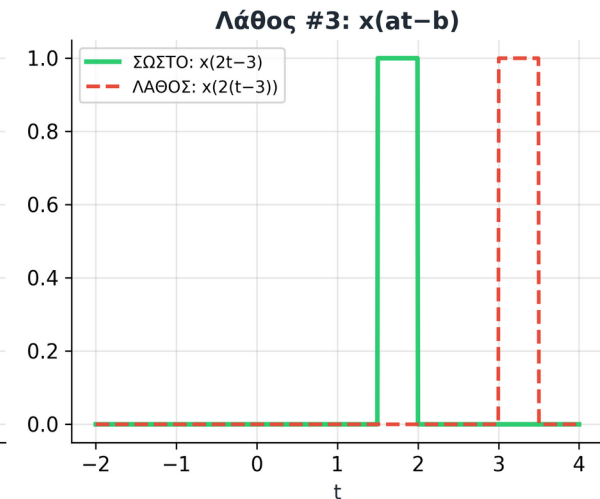
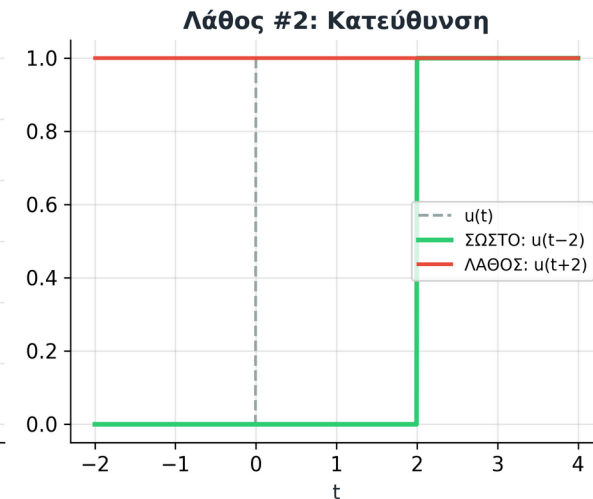
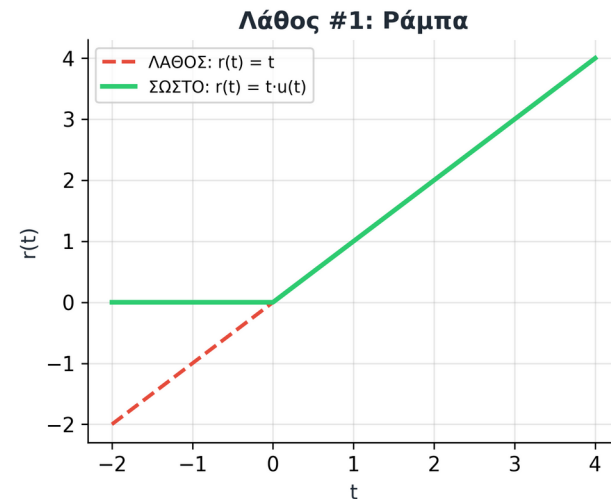
Το $\frac{1}{2}$ διασφαλίζει ότι $x_e + x_o = x(t)$.

ΛΑΘΟΣ: $\sin(n)$ «μοιάζει» περιοδικό

ΣΩΣΤΟ: $N = 2\pi \approx 6.28 \notin \mathbb{Z} \rightarrow$ **ΟΧΙ!**

ΛΑΘΟΣ: Gating: $u(t) \cdot u(t-T)$

ΣΩΣΤΟ: Gating: $u(t) - u(t-T)$



5 κλασικά λάθη: ράμπα χωρίς $u(t)$, σειρά scale/shift, $\frac{1}{2}$ στο even/odd, $\sin(n) \neq$ periodic, gating αφαίρεση \neq γινόμενο.

Ασκήσεις για το Σπίτι (Άλυτες)

1. Κατασκευάστε piecewise σήμα:

$$x(t) = 2 \text{ για } 0 \leq t < 1, \quad x(t) = -1 \text{ για } 1 \leq t < 3, \quad x(t) = 3 \text{ για } t \geq 3.$$

Γράψτε ως Σ βηματικών. Επαλήθευσε με Octave.

2. Αποσυνθέστε σε even/odd:

$$x(t) = t \cdot e^{-2t} \cdot u(t)$$

Βρείτε $x_e(t)$, $x_o(t)$. Σχεδιάστε και τα τρία.

Χρησιμοποιήστε τον αλγόριθμο 3 βημάτων.

3. Ελέγξτε περιοδικότητα:

α) CT: $x(t) = \sin(3t) + \cos(5t) \rightarrow T_0 = ?$

β) DT: $x[n] = \cos(\pi n/4) + \sin(\pi n/6) \rightarrow N = ?$

γ) DT: $x[n] = \cos(n) \rightarrow$ Περιοδικό;

4. Μετασχηματισμός:

Για $x(t) = u(t) - u(t-3)$, σχεδιάστε:

$$x(t-2), \quad x(-t), \quad x(2t-1), \quad x(0.5t+1).$$

Verify κάθε βήμα με Octave.

Ανακεφαλαίωση Εβδομάδας 4

Piecewise Σύνθεση

$u(t) \rightarrow$ αλλαγή στάθμης | $r(t) \rightarrow$ αλλαγή κλίσης

Gating

$x(t) \cdot [u(t-a) - u(t-b)] =$ σήμα σε παράθυρο

Even/Odd

$x_e = \frac{1}{2}[x+x(-t)]$ | $x_o = \frac{1}{2}[x-x(-t)]$

Test: $\max |x-x(-t)| \approx 0 \rightarrow$ even

Περιοδικότητα

CT: $T_0 = 2\pi/\omega$ (πάντα) | DT: $N = 2\pi/\omega_0 \in \mathbb{Z}$

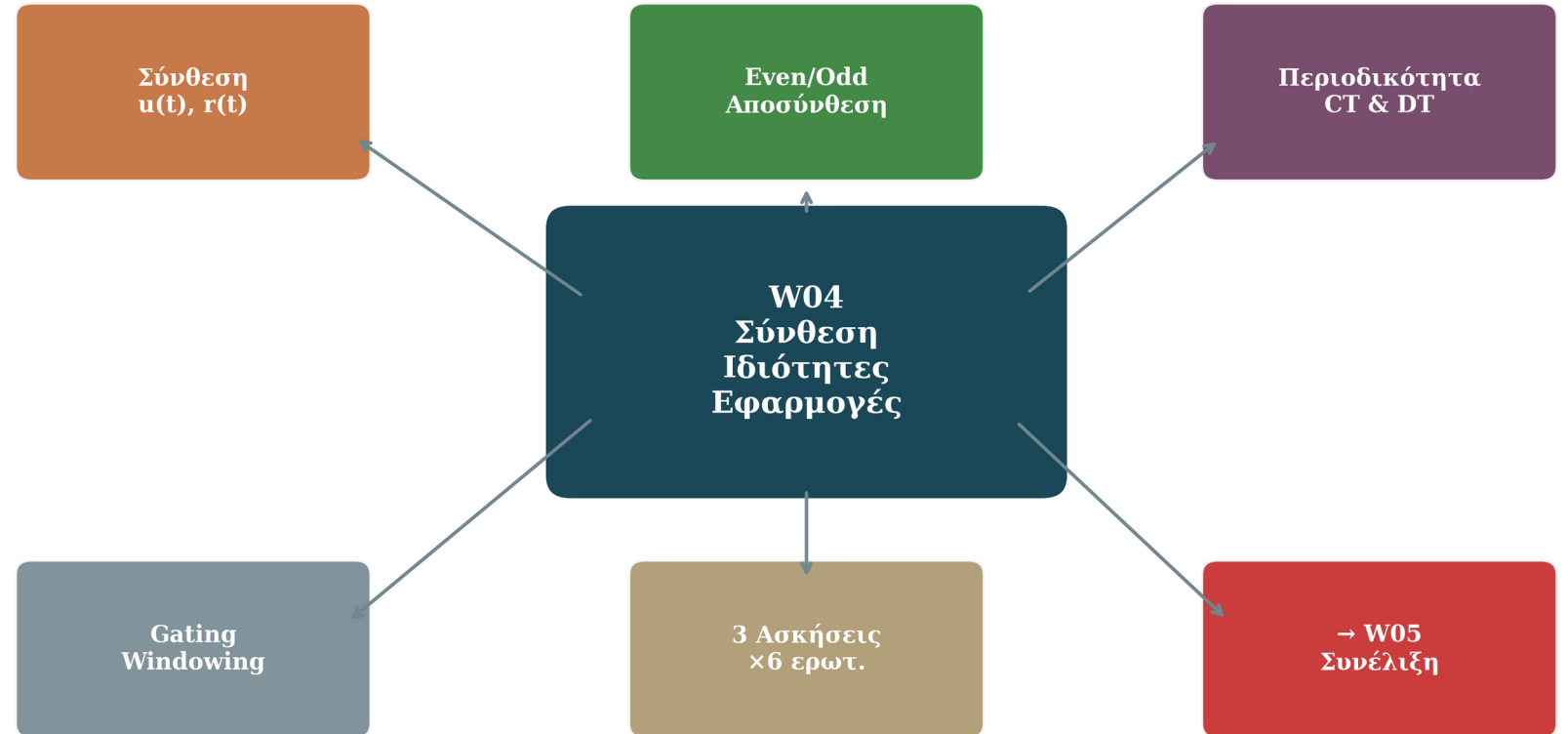
Μετασχηματισμοί

$x(at-b)$: ΠΡΩΤΑ shift b/a , META scale a

Πράξεις Πλάτους

$c \cdot x$, $x_1 + x_2$, DC offset, gating, AM

Εβδομάδα 5: Συνέλιξη — flip+shift+multiply+integrate



Σύνθεση + Ιδιότητες + Εφαρμογές = η εργαλειοθήκη για W05 Συνέλιξη.

Τι Έρχεται: Roadmap

Εβδομάδα 5: Συνέλιξη (Convolution)

→ Η βασική πράξη των LTI συστημάτων

→ $h(t) * x(t)$: «σύρω το σήμα μέσα από σύστημα»

Εβδομάδα 6: Σειρές Fourier

→ Ανάλυση σήματος σε ημιτονικές συνιστώσες

→ Even/Odd shortcuts (αυτά που μάθαμε σήμερα!)

→ Ενέργεια/Ισχύς crash course

Εβδομάδα 7: Μετασχ. Fourier

→ Φασματική ανάλυση, AM πλήρης, fft/IFFT

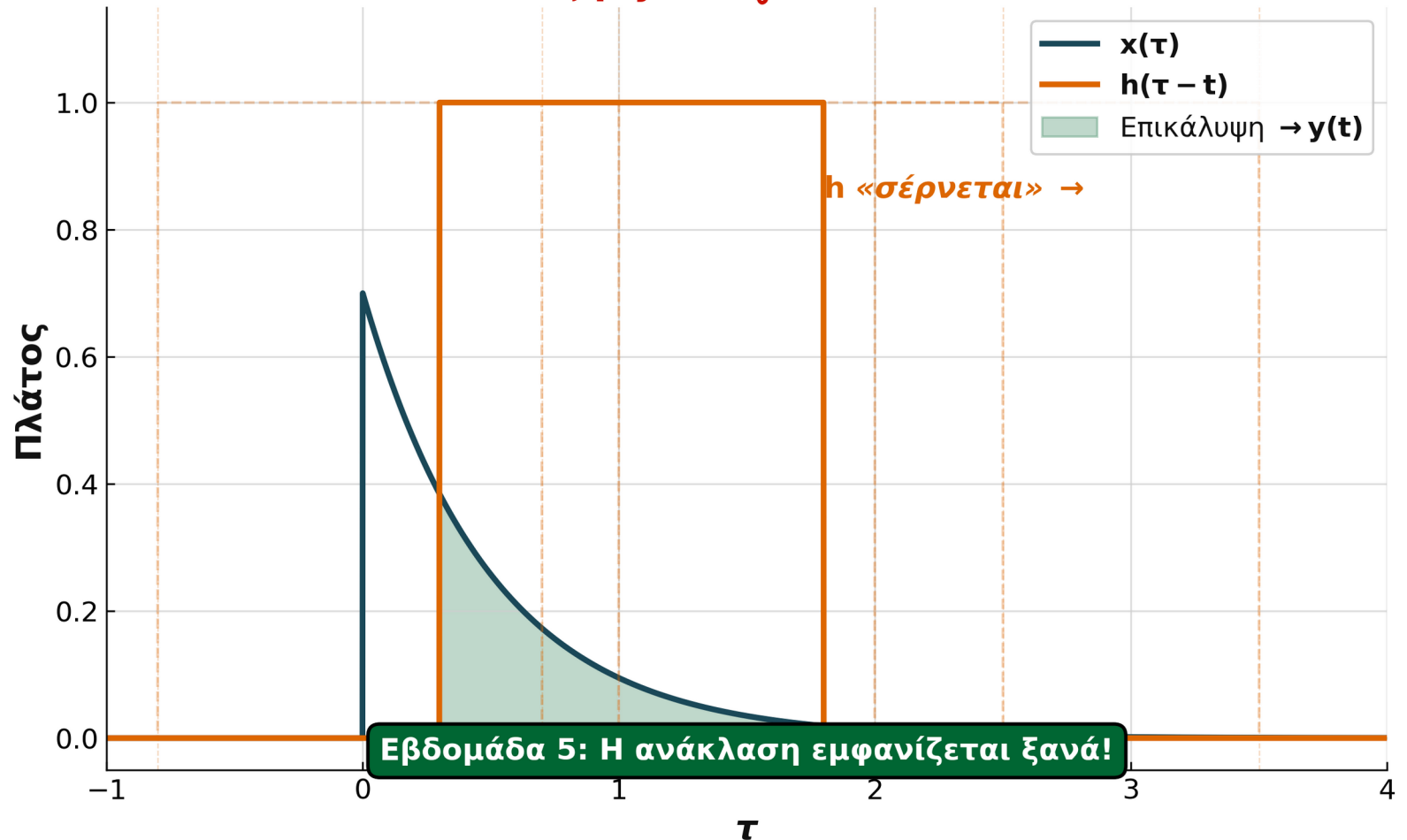
Συνέλιξη:

$$y(t) = \int x(\tau) \cdot h(t-\tau) d\tau$$

= flip h → shift → multiply → integrate

= ΑΚΡΙΒΩΣ ό,τι μάθαμε σε W03+W04!

$$\text{Συνέλιξη: } y(t) = \int x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$



W05 Συνέλιξη = flip + shift + multiply + integrate → βασιζόμαστε στην γνώση από W03 και W04!

Αναφορές & Links

- [1] Oppenheim & Willsky
Signals and Systems, 2nd ed., Prentice Hall, 1997.
Κεφ. 1: Σήματα & Ιδιότητες.

- [2] Μ. Παρασκευάς
Σήματα & Συστήματα με MATLAB/Octave, 3η Εκδ. (Τζιόλα, 2022)
Εύδοξος: 68402690

- [3] Ν. Ασημάκης & Μ. Αδάμ
Σήματα και Συστήματα (Κάλλιπος, 2015) — ΔΩΡΕΑΝ
openbook.gr/simata-systimata

- [4] GNU Octave
<https://docs.octave.org/latest/>

- [5] Μαριάς & Χατζάκη
Σημειώσεις Μαθήματος, ΕΛΜΕΠΑ 2021

Μιγαδικό Εκθετικό: Τι Είναι & Γιατί μας Χρειάζεται

Πρόβλημα: Πώς περιγράφουμε ταλάντωση που «σβήνει»;

Ξέρουμε ήδη:

- $\sin(\omega t)$ = ταλάντωση (σταθερό πλάτος, για πάντα)
- e^{-t}/τ = εκθετική απόσβεση (μειώνεται, χωρίς ταλάντωση)
- $e^{-t}/\tau \cdot \sin(\omega t)$ = **αποσβένον ημίτονο (ταλάντωση που σβήνει)**

Η μαθηματική ενοποίηση — μιγαδικό εκθετικό:

Ορίζουμε $s = \sigma + j\omega$ (μιγαδικός αριθμός, $j = \sqrt{-1}$)

Τότε: $e^{st} = e^{(\sigma + j\omega)t} = e^{\sigma t} \cdot e^{j\omega t} = e^{\sigma t} \cdot [\cos(\omega t) + j \cdot \sin(\omega t)]$

Δηλαδή e^{st} ΠΕΡΙΕΧΕΙ ΚΑΙ απόσβεση ΚΑΙ ταλάντωση σε ΜΙΑ έκφραση!

Τι ελέγχει ο σ (πραγματικό μέρος);

- $\sigma < 0$ → πλάτος μειώνεται → ΑΠΟΣΒΕΣΗ (φυσικό: χορδή, RC κύκλωμα)
- $\sigma = 0$ → πλάτος σταθερό → ΜΟΝΙΜΗ ταλάντωση (ιδανικό)
- $\sigma > 0$ → πλάτος αυξάνεται → **ΑΣΤΑΘΕΙΑ (πρόβλημα!)**

Γιατί μας χρειάζεται; Στο W09 (Laplace), **ΟΛΟΙ** οι μετασχηματισμοί

χρησιμοποιούν τη μεταβλητή s . Η θέση του s στο μιγαδικό επίπεδο μας λέει αν ένα σύστημα είναι ευσταθές ή ασταθές!

e^{st} με $s = \sigma + j\omega$: ενοποιεί απόσβεση (σ) + ταλάντωση (ω) σε μία έκφραση. Βάση του Laplace (W09).

Παράρτημα: Αποσβένον Ημίτονο: Από Φυσική σε Μιγαδικό Εκθετικό

Τι συμβαίνει όταν ένα ημίτονο «σβήνει»;

Στη φύση, καμία ταλάντωση δεν κρατάει για πάντα. Μια χορδή κιθάρας, ένα κύκλωμα RC, ένα ελατήριο, όλα χάνουν ενέργεια. Το πλάτος μειώνεται εκθετικά:

$$x(t) = e^{-(t/\tau)} \cdot \sin(2\pi f_0 t) \cdot u(t)$$

Η εκθετική $e^{-(t/\tau)}$ λειτουργεί ως περιβάλλουσα: δεν αλλάζει τη συχνότητα, μόνο «σφίγγει» το πλάτος.

Η μαθηματική σύνδεση — μιγαδικό εκθετικό:

e^{st} , όπου $s = -1/\tau + j\omega_0$

Το φανταστικό μέρος $\text{Im}\{e^{st}\}$ δίνει ακριβώς το αποσβένον ημίτονο!

Αυτό θα γίνει κεντρικό εργαλείο στο W09 (Laplace):

$s = \sigma + j\omega \rightarrow \sigma < 0 =$ απόσβεση

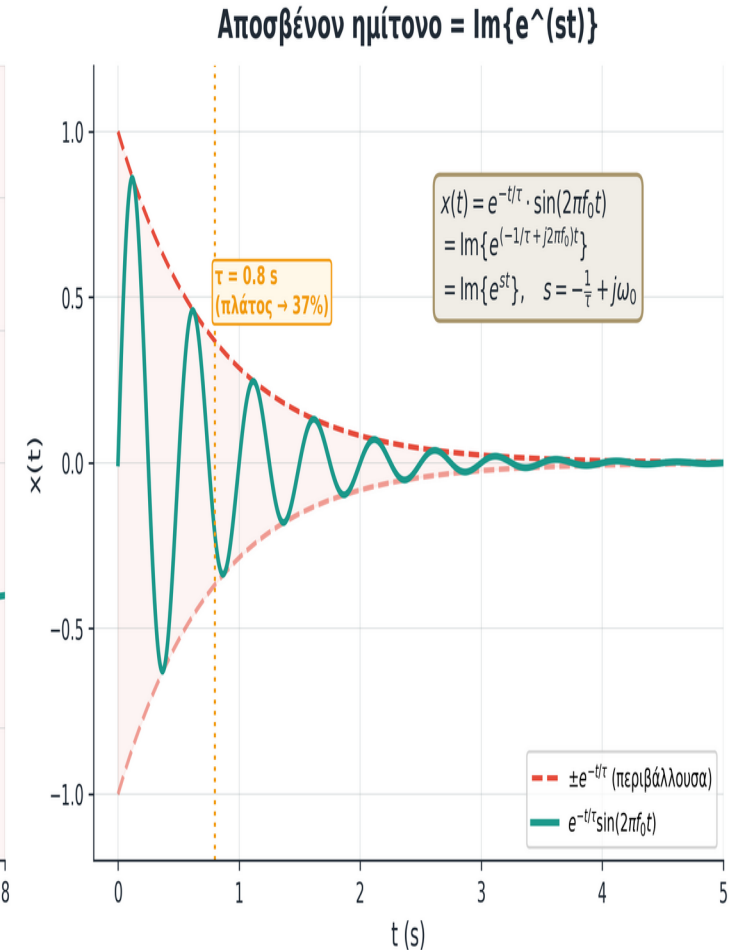
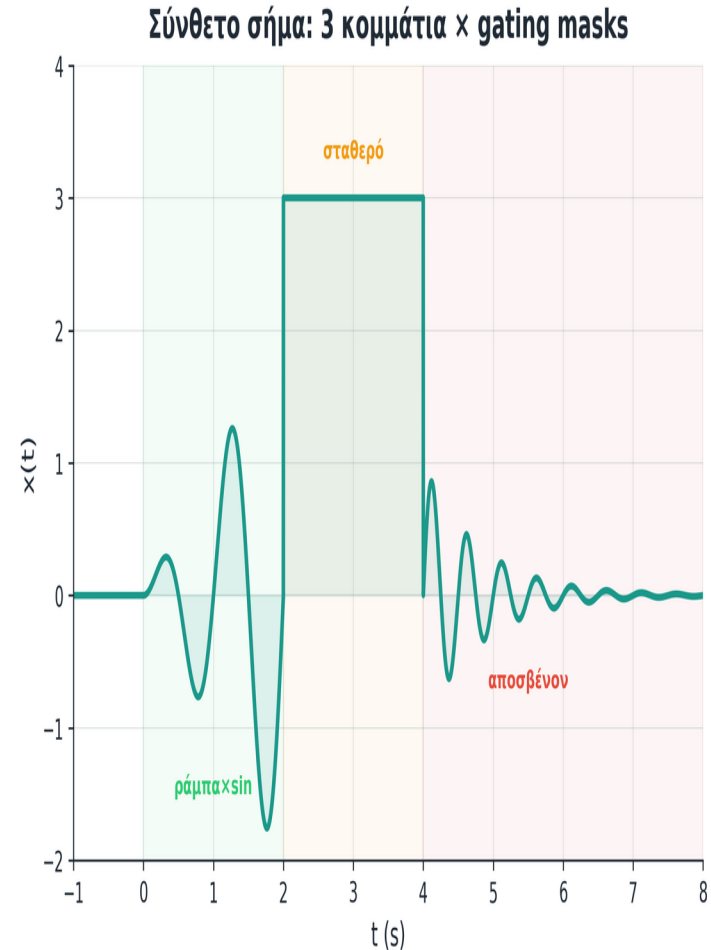
$\sigma = 0 =$ μόνιμη ταλάντωση

$\sigma > 0 =$ αστάθεια!

Παράμετρος τ : στο $t = \tau$, πλάτος $\rightarrow 37\%$ ($1/e$).

Μικρό $\tau =$ γρήγορη απόσβεση (overdamped).

Μεγάλο $\tau =$ αργή απόσβεση (underdamped).



Αποσβένον ημίτονο = $\text{Im}\{e^{st}\}$ με s μιγαδικό. Η περιβάλλουσα $e^{-(t/\tau)}$ ελέγχει πόσο γρήγορα «σβήνει».

Κώδικας: Αποσβένον Ημίτονο & Μιγαδικό Εκθετικό

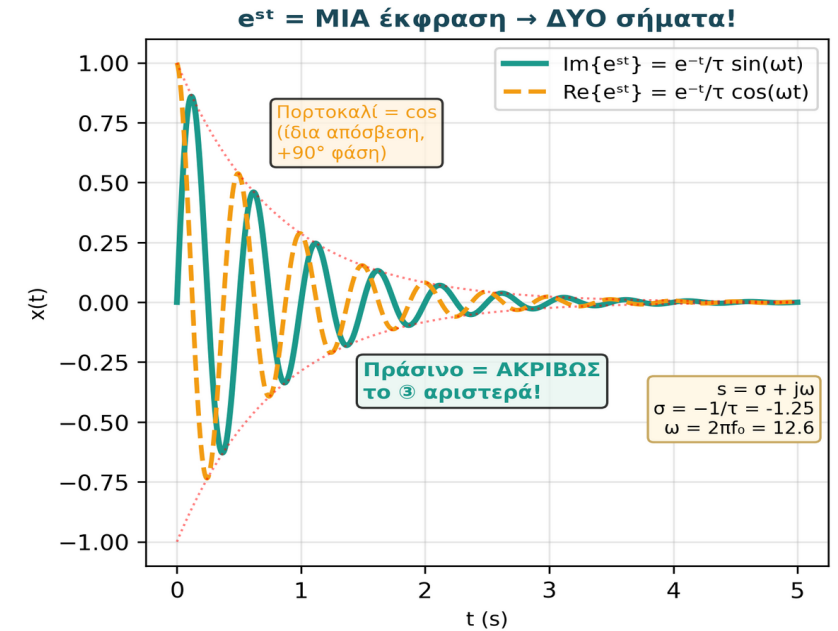
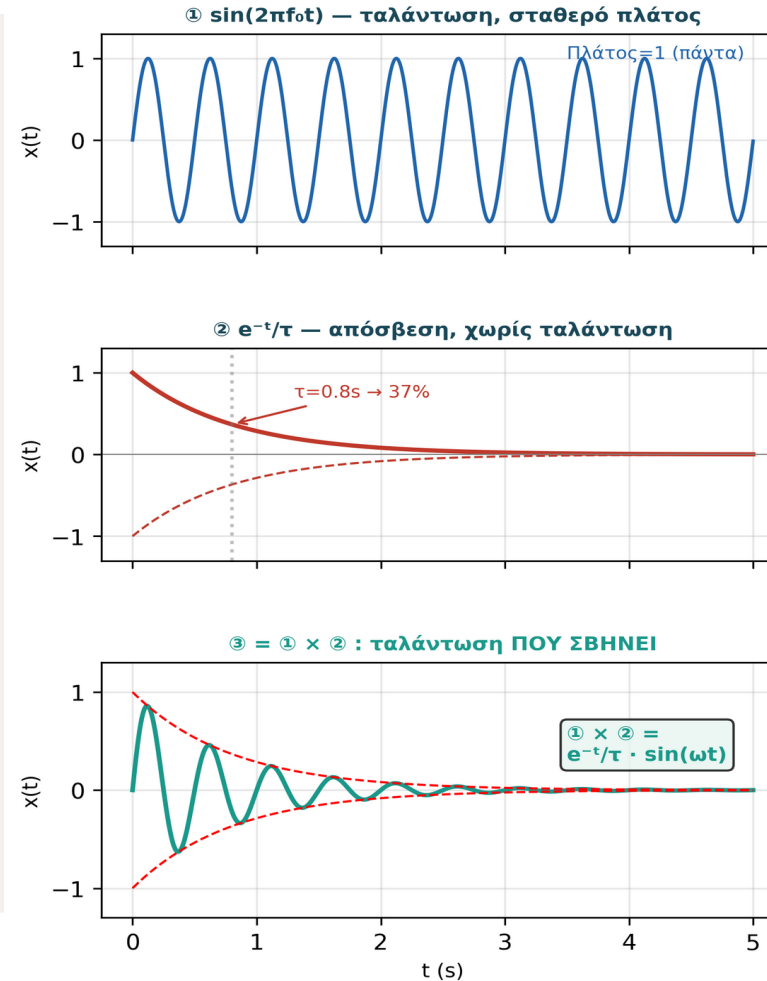
```
clear; close all; clc;
% === Αποσβένον Ημίτονο: e^(-t/τ)·sin(2πf0t)·u(t) ===
tau = 0.8;           % χρόνος απόσβεσης (s)
f0 = 2;             % συχνότητα ταλάντωσης (Hz)
t = 0:0.001:5;      % χρονικός άξονας

env = exp(-t/tau);  % περιβάλλουσα
x = env .* sin(2*pi*f0*t); % αποσβένον ημίτονο

% s = σ + jω, όπου σ = -1/τ, ω = 2πf0
sigma = -1/tau;
omega = 2*pi*f0;
s = sigma + 1j*omega;
z = exp(s*t);       % μιγαδικό εκθετικό

figure;
subplot(1,2,1);
plot(t, x, 'LineWidth', 2); hold on;
plot(t, env, 'r--', t, -env, 'r--');
xlabel('t (s)'); ylabel('x(t)');
title('Αποσβένον ημίτονο');
legend('x(t)', '+env(t)', '-env(t)');
grid on;

subplot(1,2,2);
plot(t, imag(z), 'LineWidth', 2); hold on;
plot(t, real(z), '--', 'Color', [0.9 0.6 0]);
xlabel('t (s)'); title('Im{e^{st}}');
legend('Im(e^{st})', 'Re(e^{st})');
grid on;
```



Euler: $e^{st} = e^{(\sigma)} \cdot [\cos(\omega t) + j \cdot \sin(\omega t)]$

$\text{Re}\{e^{st}\} = e^{(\sigma t)} \cdot \cos(\omega t)$ ← πορτοκαλί

$\text{Im}\{e^{st}\} = e^{(\sigma t)} \cdot \sin(\omega t)$ ← πράσινο = το φυσικό σήμα!

Γιατί χρειάζεται; Στο Laplace (W09): $H(s) \cdot e^{st} = H(s) \cdot e^{st}$
 $\rightarrow e^{st}$ είναι eigenfunction! Ένα σύστημα LTI «βλέπει» μόνο e^{st} .

$\text{Im}\{e^{(st)}\}$ με $s = \sigma + j\omega$: $\sigma < 0$ = απόσβεση, $\sigma = 0$ = μόνιμη, $\sigma > 0$ = αστάθεια. Το W09 (Laplace) βασίζεται σε αυτό!