

Διαθέσιμοι ρομποτικοί βραχίονες για εργασίες

A. Της εταιρείας Universal Robots

- A1. UR3
- A2 : UR3e
- A3 : UR5e

B. Της εταιρείας ABB

IRB 360-6/1600

Το ρομπότ αυτό έχει τα ίδια γεωμετρικά χαρακτηριστικά με το IRB 360-1/1600 που εμφανίζεται στη βάση δεδομένων της RoboDK

Γ. Της εταιρείας Mitsubishi

RV-2A

Το μοντέλο αυτό δεν υπάρχει στη βάση δεδομένων της RoboDK. Υπάρχει παρ' όλα αυτά μια πτυχιακή εργασία όπου έγινε δυνατόν να προγραμματισθεί από το RoboDK με την βοήθεια κάποιων αλλαγών.