

Εντολές Γλώσσα Μηχανής (Language of the Machine)

Σύγχρονα Υπολογιστικά Συστήματα

The Ampere™ Altra™ Processor

Predictable High Performance

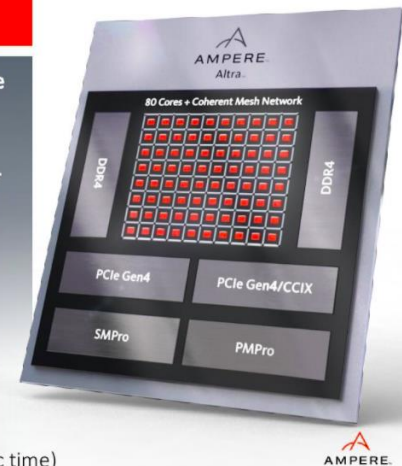
- Up to 80 cores
- Coherent mesh-based interconnect
- High memory bandwidth and density

High Scalability

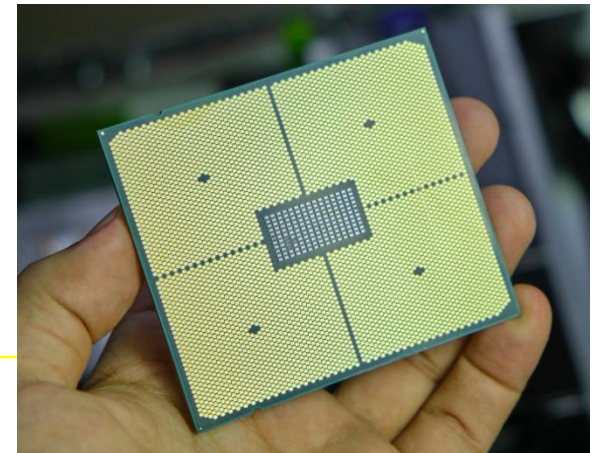
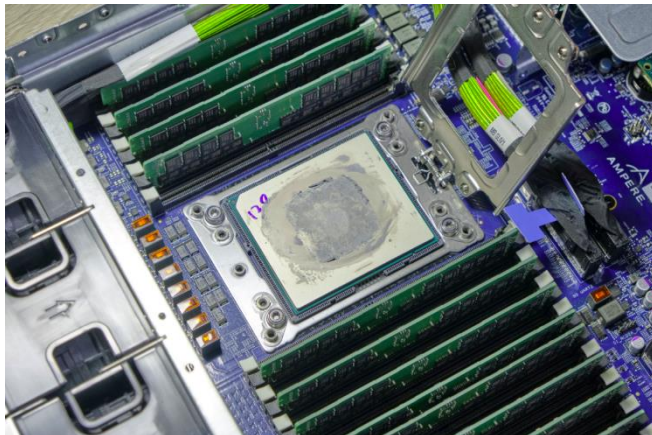
- Industry leading power/core
- Cache-coherent multi-socket support
- Flexible I/O connectivity

Power Efficiency

- Leading power/core
- Advanced system, security, and power management
- Monolithic die on leading 7nm process

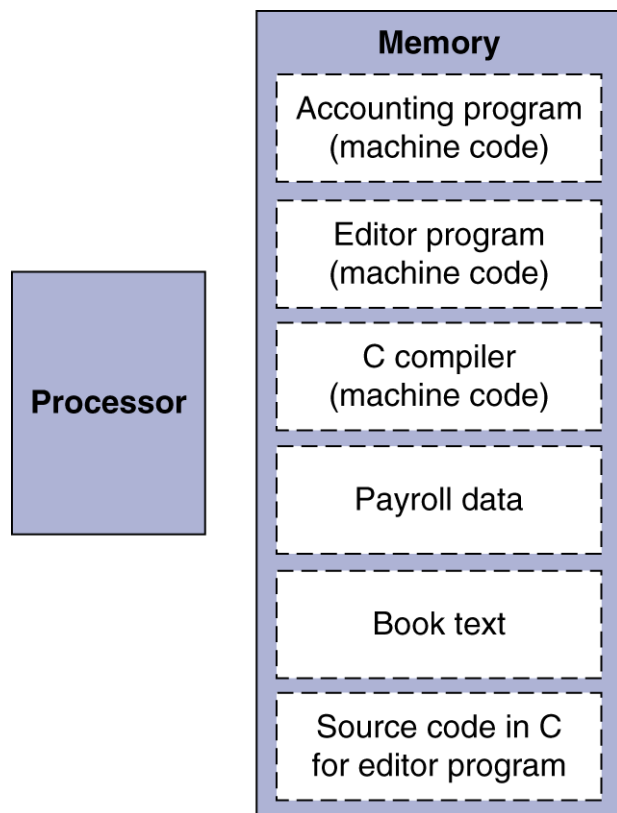


Embargo: March 3, 2020 (6:00 AM Pacific time)



Υπολογιστές με Πρόγραμμα

The BIG Picture



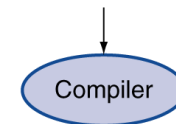
- Οι εντολές ενός προγράμματος αναπαριστούνται στο δυαδικό, όπως και τα δεδομένα
- Εντολές και δεδομένα είναι αποθηκευμένα στην memory
- Προγράμματα λειτουργούν, ενεργούν σε προγράμματα
 - e.g., compilers, linkers, ...
- Η συμβατότητα στο δυαδικό επιτρέπει στα compiled programs να λειτουργούν και σε άλλους υπολογιστές
 - Standardized ISAs

Επίπεδα Κώδικα Προγράμματος

- Γλώσσα υψηλού επιπέδου
 - Το επίπεδο αφαιρετικότητας είναι πιο κοντά στην περιοχή του προβλήματος
 - Υποστηρίζει παραγωγικότητα και μεταφερισιμότητα (portability)
- Γλώσσα Assembly
 - Αναπαράσταση με κείμενο των εντολών του επεξεργαστή
- Αναπαράσταση κώδικα για το Hardware
 - Ακολουθία δυαδικών ψηφίων (εντολές και δεδομένα)

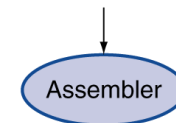
High-level
language
program
(in C)

```
swap(int v[], int k)
{int temp;
  temp = v[k];
  v[k] = v[k+1];
  v[k+1] = temp;
}
```



Assembly
language
program
(for MIPS)

```
swap:
  muli $2, $5,4
  add $2, $4,$2
  lw $15, 0($2)
  lw $16, 4($2)
  sw $16, 0($2)
  sw $15, 4($2)
  jr $31
```

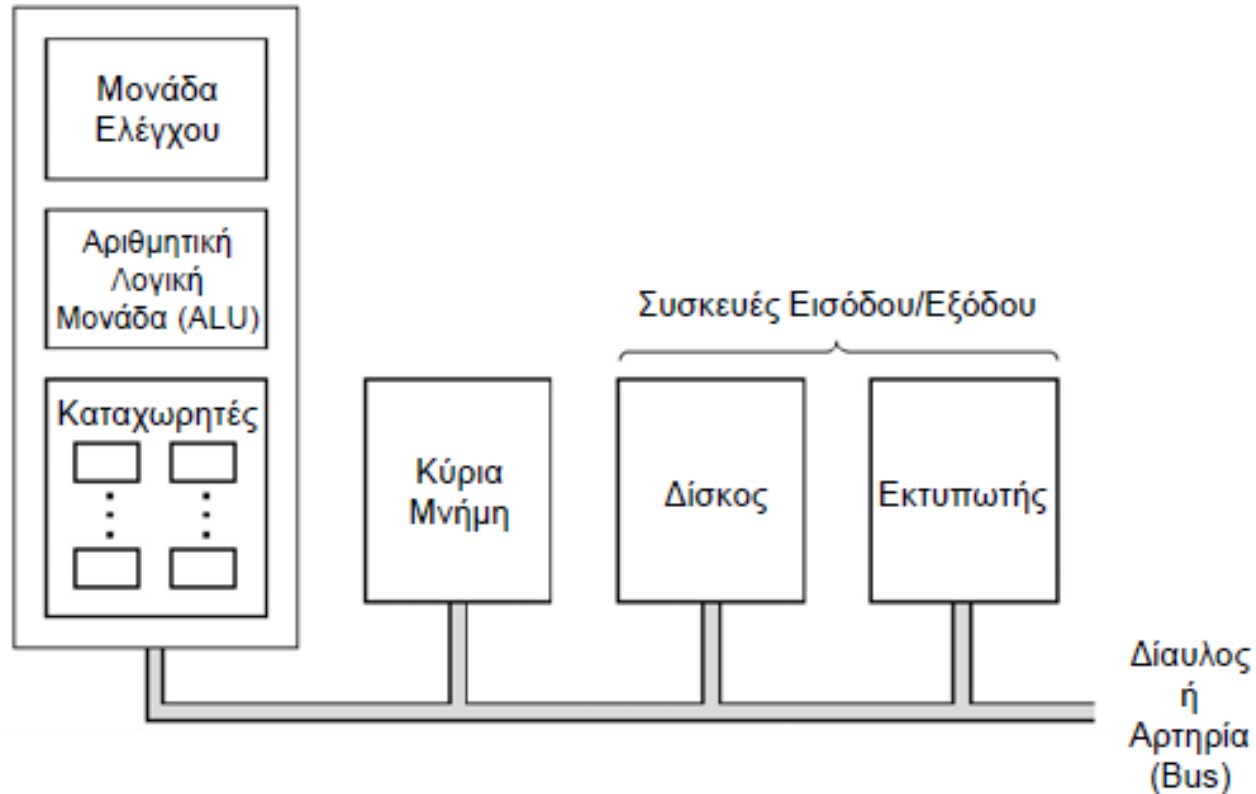


Binary machine
language
program
(for MIPS)

```
000000001010000100000000000011000
000000000000110000001100000100001
100011000110001000000000000000000
100011001111001000000000000000100
101011001111001000000000000000000
101011000110001000000000000000100
00000011111000000000000000001000
```

Οργάνωση Υπολογιστή

Κεντρική Μονάδα Επεξεργασίας
Central Processing Unit (CPU)



Τυπική οργάνωση υπολογιστή

Εκτέλεση προγραμμάτων σε υπολογιστή

1. Ο υπολογιστής εκτελεί προγράμματα που συνθέτονται από εντολές σε γλώσσα μηχανής.
2. Ένα πρόγραμμα προς εκτέλεση είναι αποθηκευμένο στην κύρια μνήμη σε συνεχόμενες θέσεις.
3. Η CPU έχει έναν καταχωρητή ειδικού σκοπού που μας λέει σε ποια θέση μνήμης βρίσκεται η επόμενη εντολή. Ονομάζεται *μετρητής προγράμματος* (*program counter – PC*).
4. Υπάρχει επίσης και ένας δεύτερος καταχωρητής ειδικού σκοπού στον οποίο κρατείται η τρέχουσα εντολή που εκτελείται. Ονομάζεται *καταχωρητής εντολής* (*instruction register – IR*).
5. Άλλοι πιθανοί καταχωρητές ειδικού σκοπού: α) *καταχωρητής δεδομένων* (*data register – DR*), β) *καταχωρητής διευθύνσεων* (*address register – AR*), γ) *συσσωρευτής* (*accumulator – AC*).

INSTRUCTION SET

- Οι λέξεις στη γλώσσα μηχανής ονομάζονται εντολές (**instructions**) και το λεξιλόγιο τους ονομάζεται ομάδα εντολών (**instruction set**).
- Στόχος: Η ομάδα εντολών του Η/Υ να κάνει πιο εύκολο το κτίσιμο υλικού και μεταγλωττιστή, ενώ ταυτόχρονα μεγιστοποιεί την απόδοση και ελαχιστοποιεί το κόστος.
- Στο μάθημα αυτό θα ασχοληθούμε με τη ομάδα εντολών του MIPS

MIPS INSTRUCTION SET

- Κάθε μηχανή πρέπει να είναι ικανή να κάνει αριθμητικές πράξεις.
 - π.χ.: **add a, b, c** $a \leftarrow b+c$
- Κάθε αριθμητική εντολή στη γλώσσα MIPS πρέπει να έχει **τρεις μεταβλητές** (τελεστούς).

Αρχή 1: Η ομοιότητα των λειτουργιών επιφέρει την απλότητα στο Hardware

MIPS INSTRUCTION SET

$$a = b + c + d + e$$

add a, b, c

a = b + c

add a, a, d

a = a + d = (b + c) + d

add a, a, e

a = a + e = ((b + c) + d) + e

↑
Εντολή

↑
Μεταβλητές

↑
Σχόλια

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ

C-like

$a = b + c$

$d = a - e$

Assembly

add a,b,c

sub d,a,e

C-like

$f = (g + h) - (i + j)$

Assembly

add t0,g,h

add t1,i,j

sub f,t0,t1

Καταχωρητές

- Υπάρχει περιορισμός στις μεταβλητές που υπάρχουν στις συμβολικές γλώσσες
- Οι μεταβλητές αντιστοιχούν σε καταχωρητές (registers)
- Ο MIPS έχει 32 καταχωρητές (\$0,\$1,...,\$31)
- Η αποτελεσματική χρήση των καταχωρητών είναι το κλειδί στην απόδοση των προγραμμάτων.

Αρχή 2: Το μικρότερο είναι γρηγορότερο

Κύρια Μνήμη: εκατομμύρια θέσεις...

Καταχωρητές (2)

- Οι αριθμητικές πράξεις στο MIPS μπορούν να γίνουν μόνο σε καταχωρητές

$f=(g+h)-(i+j)$

add \$8,\$17,\$18

add \$9,\$19,\$20

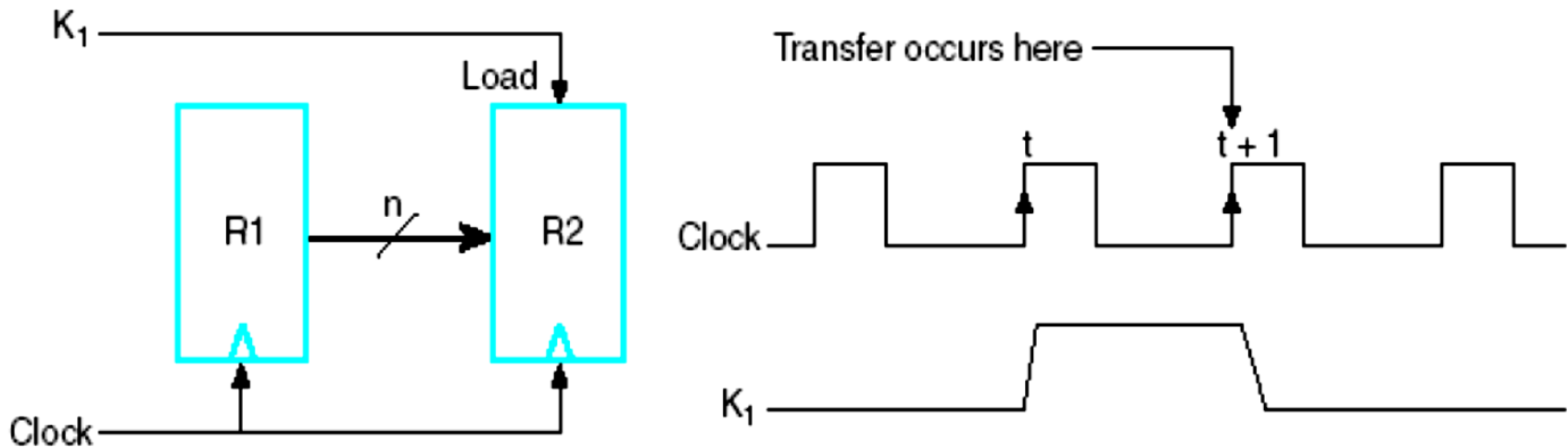
sub \$16,\$8,\$9

Λειτουργίες σε Καταχωρητές

Μπλοκ διάγραμμα 8-bit καταχωρητή:



Διάβασμα, αποθήκευση σε καταχωρητή: $R2 \leftarrow R1$



Τελεστές στους Καταχωρητές

- Οι αριθμητικές και λογικές εντολές χρησιμοποιούν ως τελεστές τους καταχωρητές
- Ο MIPS έχει ένα **αρχείο καταχωρητών**: 32 × 32-bit **register file**
 - Χρησιμοποιείται για δεδομένα που προσπελούνται συχνά
 - Αριθμείται από 0 έως 31
 - Δεδομένο (περιεχόμενο) των 32-bit ονομάζεται **λέξη (word)**
- Ονόματα καταχωρητών για τον Assembler
 - \$t0, \$t1, ..., \$t9 για τιμές προσωρινές (temporary values)
 - \$s0, \$s1, ..., \$s7 για μεταβλητές αποθήκευσης (saved variables)

Αρχείο Καταχωρητών MIPS

- \$a0 – \$a3: ορίσματα (καταχωρητές: 4 – 7)
- \$v0, \$v1: αποτελέσματα (καταχωρητές: 2, 3)
- \$t0 – \$t9: προσωρινοί (μπορεί να αλλαχθούν από τον callee)
- \$s0 – \$s7: για αποθήκευση (πρέπει να αποθηκευτούν/ αποκατασταθούν από τον callee)
- \$gp: global pointer για δεδομένα static (reg 28)
- \$sp: stack pointer (reg 29)
- \$fp: frame pointer (reg 30)
- \$ra: return address (reg 31)

Παράδειγμα με Τελεστές Καταχωρητές

- C code:

```
f = (g + h) - (i + j);  
– f, ..., j in $s0, ..., $s4
```

- Compiled MIPS code:

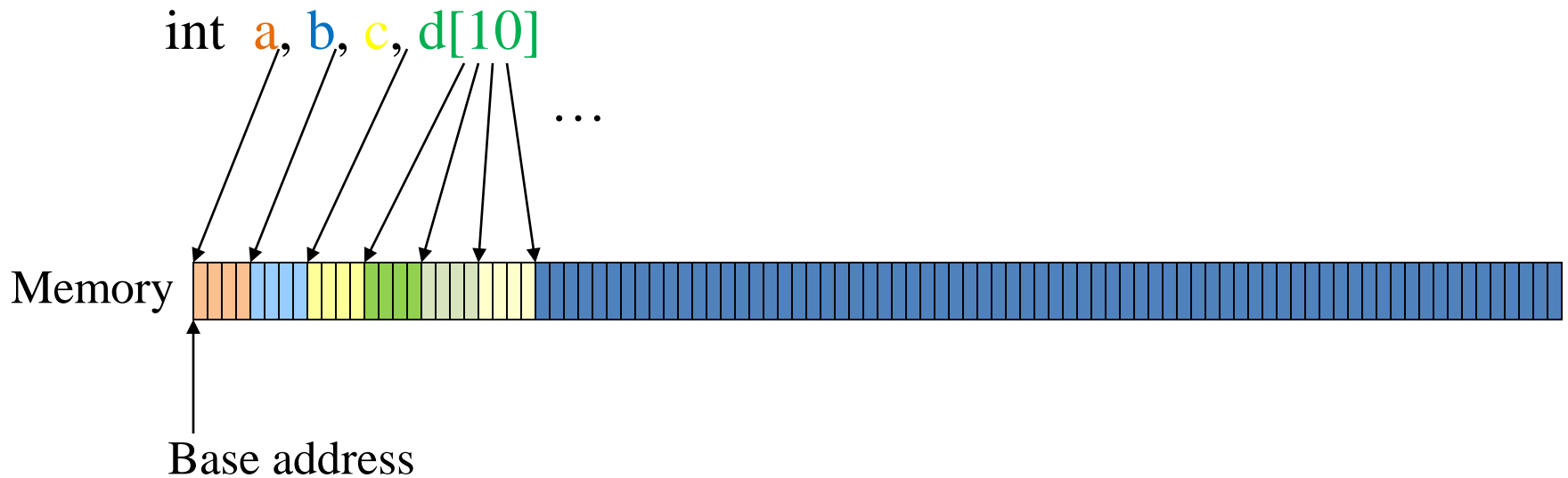
```
add $t0, $s1, $s2  
add $t1, $s3, $s4  
sub $s0, $t0, $t1
```


Περισσότερα Δεδομένα?

- Όλα τα δεδομένα ενός προγράμματος δεν μπορούν να αποθηκευτούν σε καταχωρητές – περιορισμένος αριθμός καταχωρητών
 - Οι καταχωρητές αποθηκεύουν τα τρέχοντα δεδομένα/μεταβλητές
- Οι μεταβλητές βρίσκονται πάντα αποθηκευμένες στην μνήμη και φορτώνονται σε καταχωρητές με ειδικές εντολές μεταφοράς δεδομένων:
 - Load word (lw),
 - Store word (sw)

Διεύθυνση μνήμης

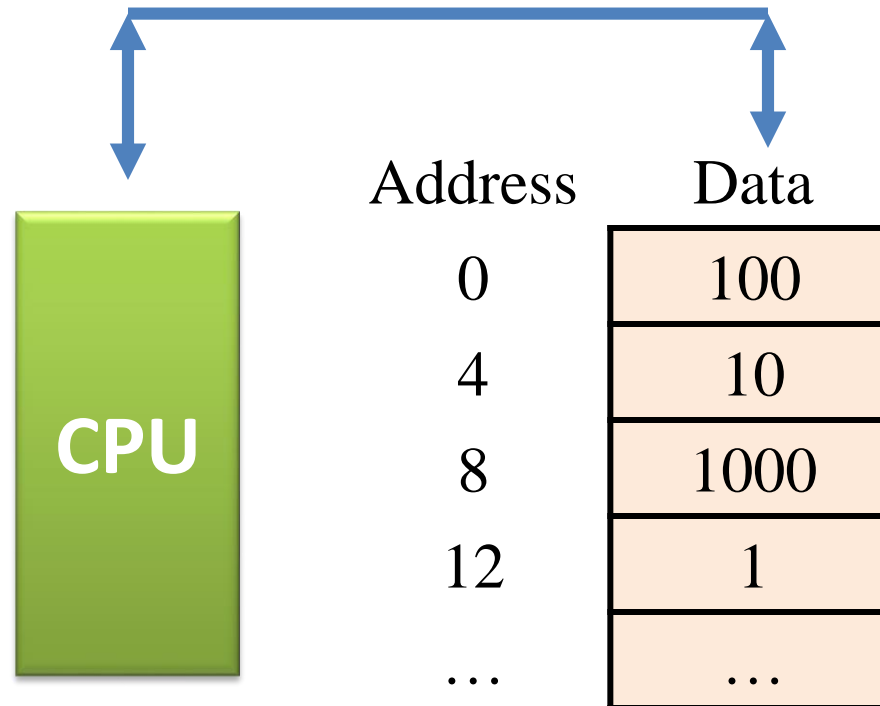
- Ο compiler οργανώνει τα δεδομένα στην μνήμη...
- Γνωρίζει την τοποθεσία κάθε μεταβλητής.



Δεδομένα στη Μνήμη

- Η κύρια μνήμη χρησιμοποιείται για συνήθεις τελεστές και σύνθετα δεδομένα:
 - Πίνακες, δομές, δυναμικά δεδομένα
- Για να εφαρμοστούν αριθμητικές λειτουργίες:
 - Φορτώνονται (**Load**) οι τιμές από τη μνήμη στους καταχωρητές
 - Αποθηκεύονται (**Store**) τα αποτελέσματα από τους καταχωρητές στη μνήμη
- Η κύρια μνήμη διευθυνσιοδοτείται ανά byte
 - Κάθε byte (8-bit) έχει μία διεύθυνση
- Οι λέξεις είναι ευθυγραμμισμένες στην κύρια μνήμη
 - Οι διευθύνσεις είναι πολλαπλάσιο του 4

Πρόσβαση στην Μνήμη



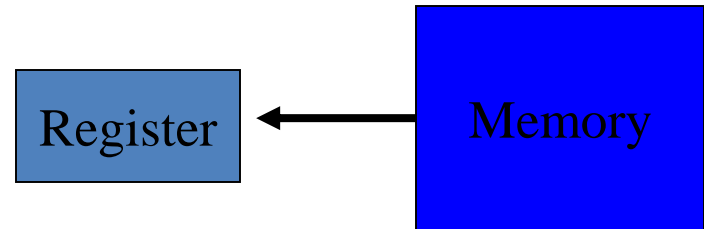
- Στον MIPS υπάρχουν εντολές για **load word** και **store word**, για 16 bit (half word) - lh/sh και 8bit - lb/sb δεδομένων
- sw: RAM <- Reg

Τιμές στην Μνήμη

- Οι τιμές πρέπει να μεταφερθούν στους καταχωρητές πριν να εκτελεστούν οι εντολές (add and sub)

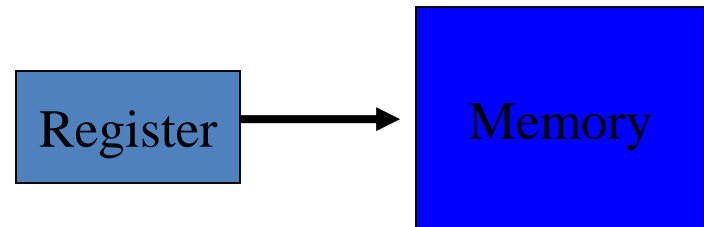
Load word

`lw $t0, memory-address`



Store word

`sw $t0, memory-address`



Πως υπολογίζεται η διεύθυνση μνήμης ??

Καταχωρητές vs. Μνήμη

- Οι καταχωρητές προσφέρουν ταχύτερη προσπέλαση σε σχέση με τη μνήμη
- Οι λειτουργίες στη μνήμη απαιτούν **Loads** και **Stores**
 - Πρέπει να εκτελεστούν περισσότερες εντολές
- Ο compiler πρέπει να χρησιμοποιεί τους καταχωρητές για τις μεταβλητές όσο περισσότερο γίνεται
 - Χρήση την μνήμης για τις μεταβλητές που χρησιμοποιούνται λιγότερο συχνά

Τελεστές Απ'ευθείας σε Εντολή

- Αριθμοί – σταθερές κατευθείαν στην εντολή (immediate: $0..2^{16}-1$)

```
addi $s3, $s3, 4
```

- Δεν υπάρχει εντολή subtract immediate
λύνεται ως εξής:

```
addi $s2, $s1, -1
```

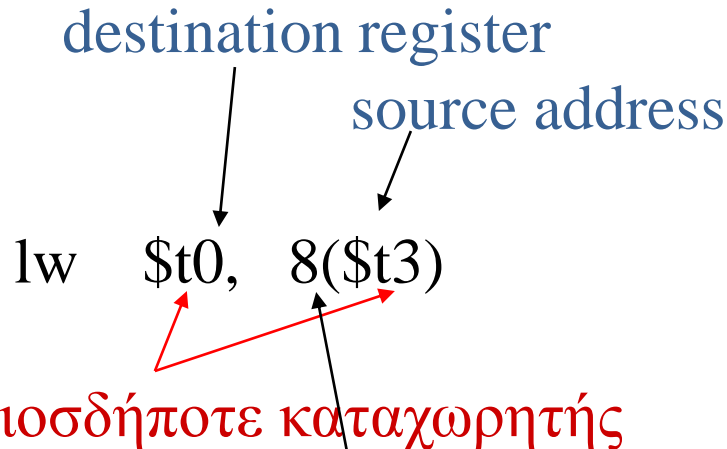
Design Principle 3:

Οι συνήθεις πράξεις πρέπει να είναι γρήγορες
Οι μικρές σταθερές (constants) είναι συνήθεις

Με τελεστές Immediate αποφεύγεται μια load instruction

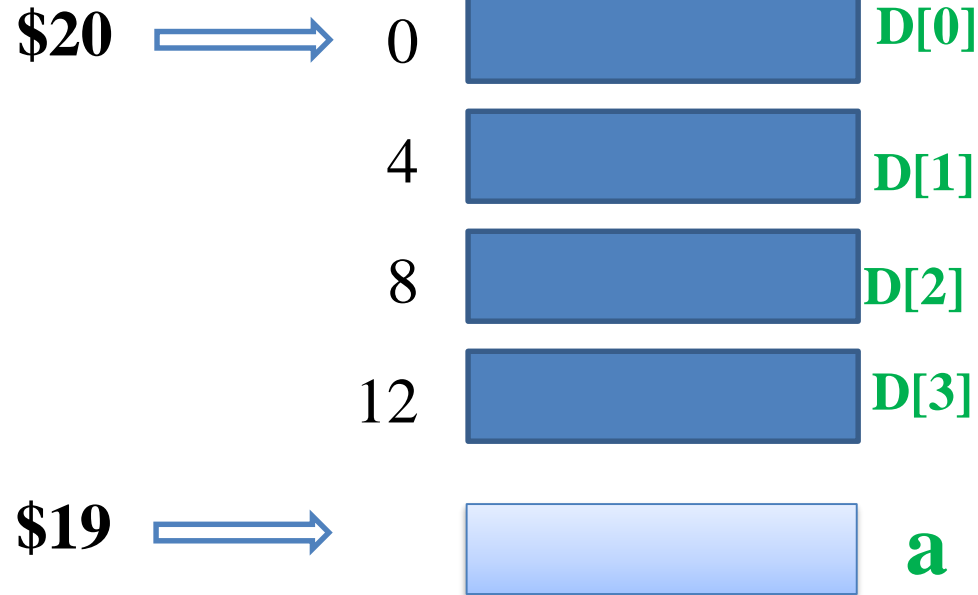
Μορφή των εντολών μεταφοράς δεδομένων από την μνήμη

- Η μορφή(format), συντακτικό μιας εντολής **load** :



Ένας σταθερός αριθμός που προστίθεται στην τιμή του καταχωρητή στην παρένθεση

Παράδειγμα



Μετατροπή σε assembly:

C code: `d[3] = d[2] + a;`

Assembly: `la $20, d # 3000`

`la $19, a`

`lw $7, 8($20) # d[2] is brought into $7`

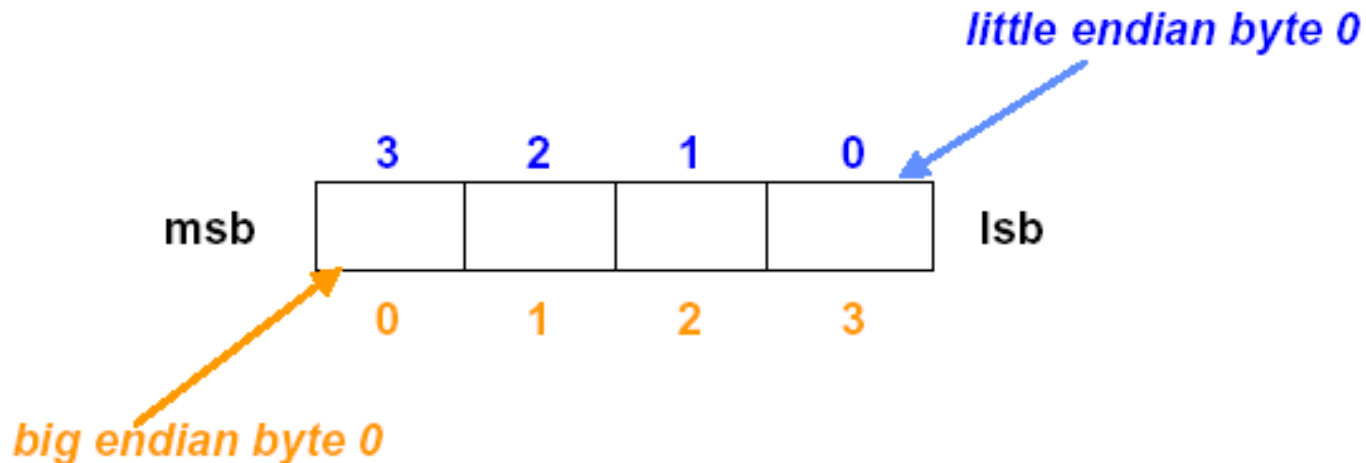
`lw $9, 0($19) # a is brought into $9`

`add $7, $7, $9 # the sum is in $7`

`sw $7, 12($20) # $7 is stored into d[3]`

ΔΙΑΤΑΞΗ ΔΕΔΟΜΕΝΩΝ

- Δεδομένα: Byte, Half word, word.
- Ο τρόπος που αποθηκεύονται τα δεδομένα στη μνήμη ονομάζεται **endianess**:
 - Big Endian
 - Little Endian



ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ENDIANESS

1234567890 ή σε HEX: 499602D2

Little Endian

| | | | |
|-----------|-----------|-----------|-----------|
| 0100 1001 | 1001 0110 | 0000 0010 | 1101 0010 |
| 4 9 | 9 6 | 0 2 | D 2 |
| Byte 3 | Byte 2 | Byte 1 | Byte 0 |

Big Endian

| | | | |
|-----------|-----------|-----------|-----------|
| 1101 0010 | 0000 0010 | 1001 0110 | 0100 1001 |
| D 2 | 0 2 | 9 6 | 4 9 |
| Byte 0 | Byte 1 | Byte 2 | Byte 3 |

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ

C-like

$A[i]=h+A[i]$

Assembly

lw \$9, i (\$0)

lw \$18, h (\$0)

addi \$14, \$0, 4

mul \$10, \$9, \$14

mflo \$19

lw \$8, A (\$19) # ο καταχωρητής \$8 παίρνει προσωρινά την τιμή του A[i]

add \$8, \$18, \$8 # ο καταχωρητής \$8 παίρνει προσωρινά την τιμή του h+A[i]

sw \$8, A (\$19) # Το h+A[i] φυλάγεται πίσω στη θέση A[i]

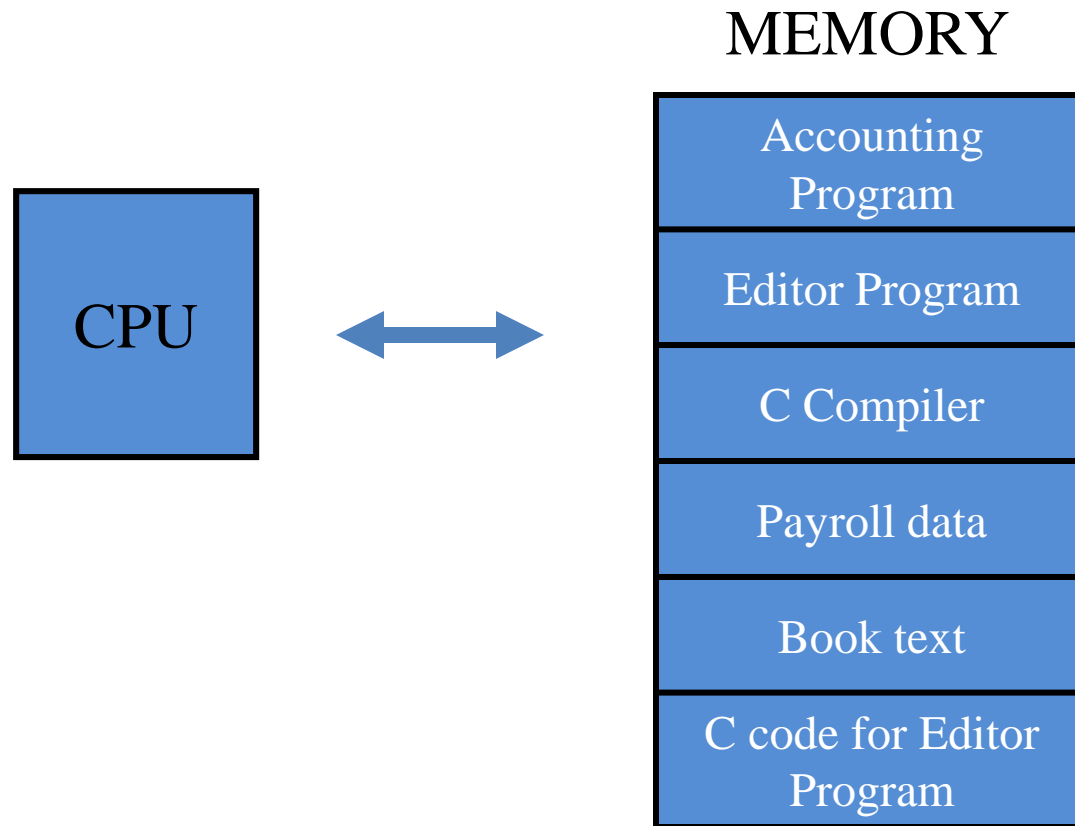
ΟΙ ΔΥΟ ΒΑΣΙΚΕΣ ΑΡΧΕΣ

1. Οι εντολές απεικονίζονται ως αριθμοί.
2. Τα προγράμματα μπορούν να αποθηκευθούν στη μνήμη για να διαβαστούν, ή να γραφούν, όπως οι αριθμοί.

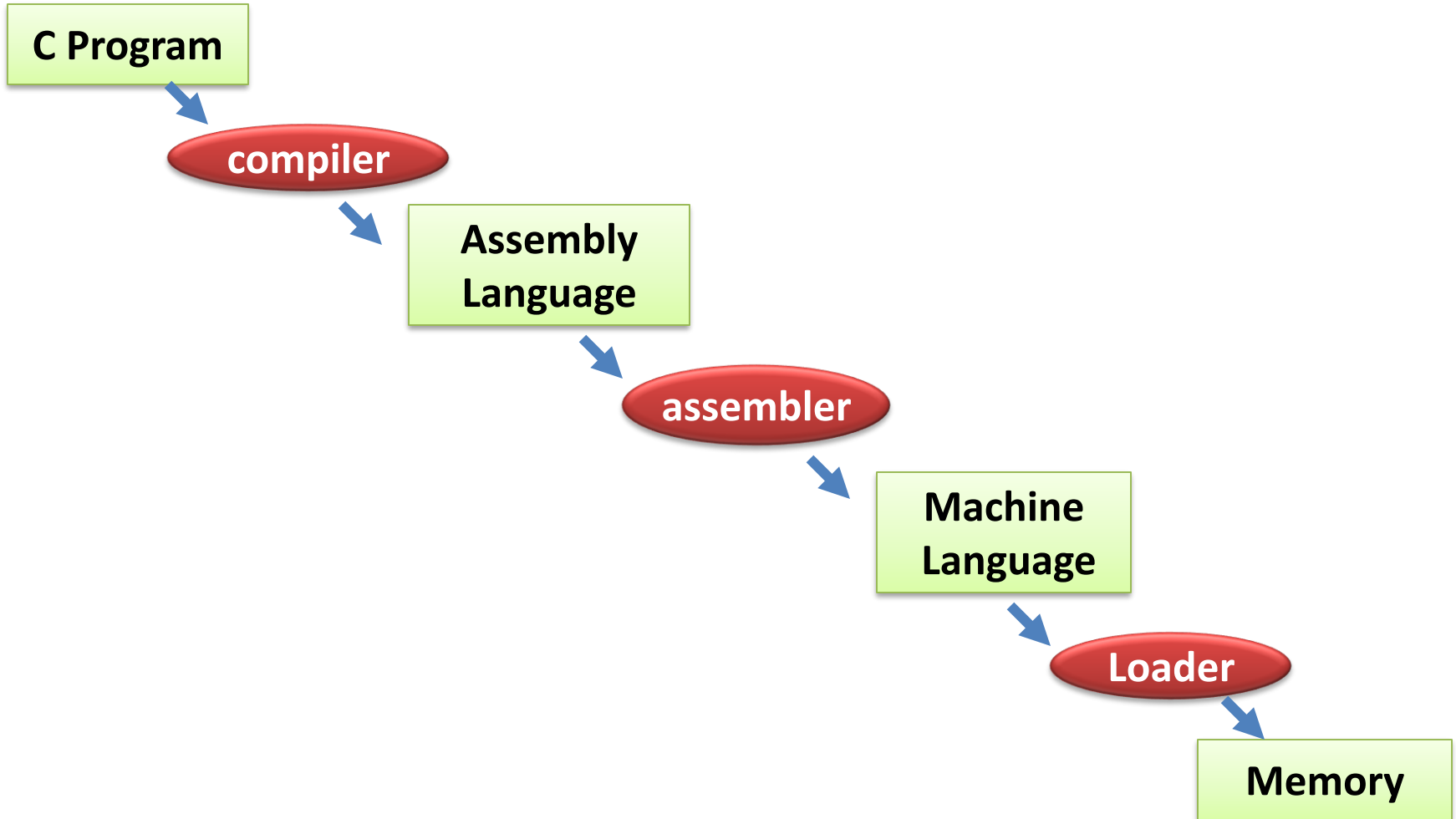
Αυτή η αρχή ονομάζεται **“η έννοια του αποθηκευμένου προγράμματος”**

(Αποθηκευμένα Προγράμματα : Φυλάγονται τα προγράμματα στη μνήμη σαν κώδικας σε γλώσσα μηχανής.

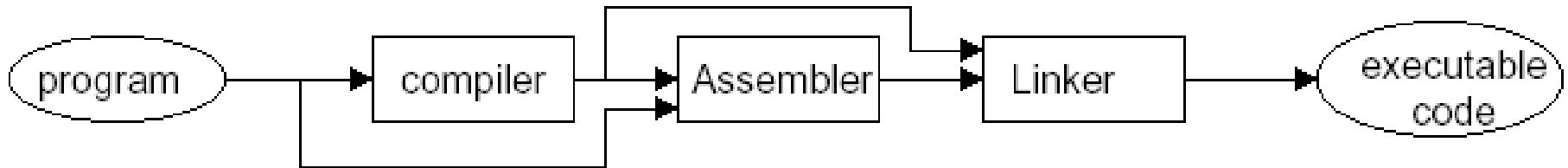
ΑΠΟΘΗΚΕΥΜΕΝΟ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑ



ΙΕΡΑΡΧΙΑ ΜΕΤΑΦΡΑΣΗΣ



ΙΕΡΑΡΧΙΑ ΜΕΤΑΦΡΑΣΗΣ



ΙΔΙΑΙΤΕΡΟΤΗΤΕΣ MIPS

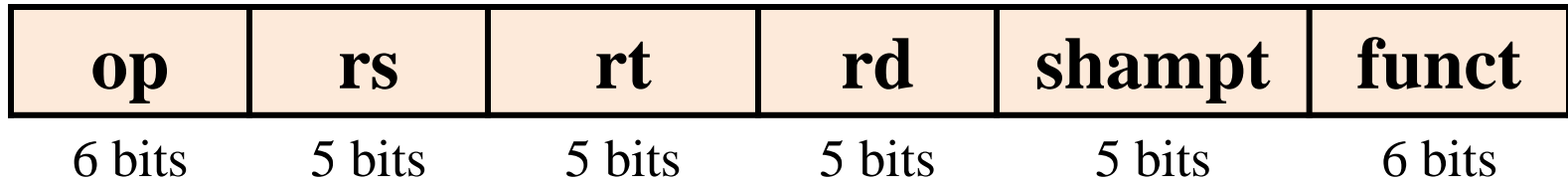
- Ο \$0 στον MIPS έχει πάντα τιμή 0
- Ο χρήστης δεν μπορεί να αλλάξει την τιμή του \$0
- Ο assembler «δημιουργεί» ψευδοεντολές

Π.χ.

Move \$8,\$18 #αντιγραφή του \$18 στον \$8
add \$8,\$0,\$18

INSTRUCTION FORMAT

- R TYPE



- *op*: λειτουργία
- *rs*: πρώτος καταχωρητής εισόδου
- *rt*: δεύτερος καταχωρητής εισόδου
- *rd*: καταχωρητής αποτελέσματος
- *shampt*: ποσότητα μετακίνησης
- *funct*: συνάρτηση (function)

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΝΤΟΛΗΣ

R-type

Add \$8,\$17,\$18

| | | | | | |
|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| 0 | 17 | 18 | 8 | 0 | 32 |
| 000000 | 10001 | 10010 | 01000 | 00000 | 100000 |
| 6 bits | 5 bits | 5 bits | 5 bits | 5 bits | 6 bits |

Αρχή 3: Η καλή σχεδίαση απαιτεί συμβιβασμούς.

Πράξεις Ολίσθησης (Shift)

| | | | | | |
|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| op | rs | rt | rd | shamt | funct |
| 6 bits | 5 bits | 5 bits | 5 bits | 5 bits | 6 bits |

- **shamt**: πόσες θέσεις να γίνει ολίσθηση
- Shift left logical
 - Αριστερή ολίσθηση και γέμισμα με 0 bits
 - sll by i bits: πολλαπλασιάζει by 2^i
- Shift right logical
 - Δεξιά ολίσθηση και γέμισμα με 0 bits
 - srl by i bits: διαίρεση by 2^i (unsigned only)

Αριστερή Ολίσθηση

Shift left logical (sll)

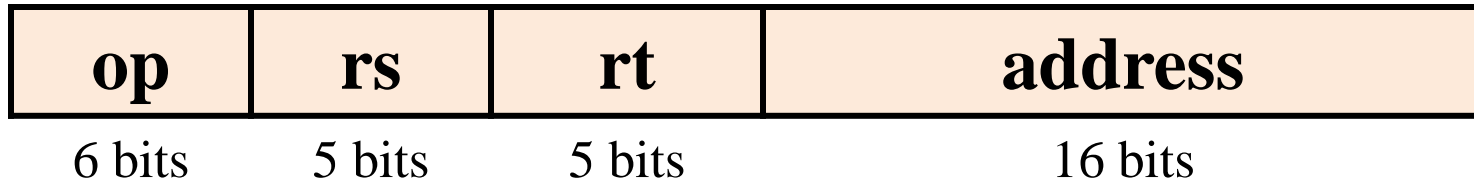
- sll \$9,\$8,5 μετακινεί τα bits αριστερά (lower to higher)
- Έστω ότι ο \$8 περιέχει:

0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1010

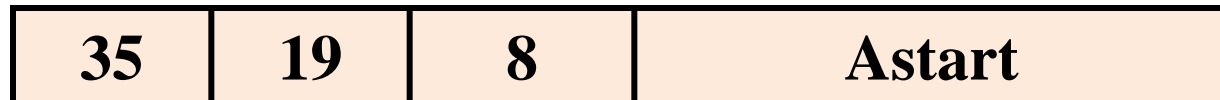
0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0001 0100 0000

INSTRUCTION FORMAT

- I TYPE



- Π.X. lw \$8, Astart (\$19)



ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ ΕΝΤΟΛΩΝ

| Instruction | Format | op | rs | rt | rd | Shamt | Funct | Address |
|-------------|--------|----|-----|-----|------|-------|-------|---------|
| ADD | R | 0 | REG | REG | REG | 0 | 32 | N.A. |
| SUB | R | 0 | REG | REG | REG | 0 | 34 | N.A. |
| LW | I | 35 | REG | REG | N.A. | N.A. | N.A. | Address |
| SW | I | 43 | REG | REG | N.A. | N.A. | N.A. | Address |

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΝΤΟΛΩΝ

lw \$8, Astart (\$19)

add \$8, \$18, \$8

sw \$8, Astart (\$19)

Έστω ότι η διεύθυνση Astart είναι η 1200

| | | | | | |
|------|------|------|------|------|------|
| 35 | 19 | 8 | 1200 | | |
| 0 | 18 | 8 | 8 | 0 | 32 |
| 43 | 19 | 8 | 1200 | | |
| 6bit | 5bit | 5bit | 5bit | 5bit | 6bit |

| | | | | | |
|--------|-------|-------|---------------------|-------|--------|
| 100011 | 10011 | 01000 | 0000 0100 1011 0000 | | |
| 000000 | 10010 | 01000 | 01000 | 00000 | 100000 |
| 101011 | 10011 | 01000 | 0000 0100 1011 0000 | | |

ΕΝΤΟΛΕΣ ΛΗΨΗΣ ΑΠΟΦΑΣΗΣ

Conditional Branches

- beq: Branch Equal

beq \$1,\$2,L1

- bne: Branch not equal

bne \$1,\$2,L1

- Γιατί δεν υπάρχουν blt, bge, κλπ?
- Hardware για <, ≥, ... πιο αργό σε σχέση με =, ≠

ΕΝΤΟΛΕΣ ΛΗΨΗΣ ΑΠΟΦΑΣΗΣ

C language :

```
if ( i == j ) goto L1;
```

```
f = g + h;
```

```
L1: f = f - i;
```

Αν f,g,h,i,j αποθηκεύομαι στους \$16,S17,S18,S19,\$20

```
beq $19, $20, L1
```

```
# go to L1 αν i = j
```

```
add $16, $17, $18
```

```
# f = g + h (αγνοείται αν i = j)
```

```
L1: sub $16, $16, $19
```

```
# f = f - i εκτελείται πάντοτε
```

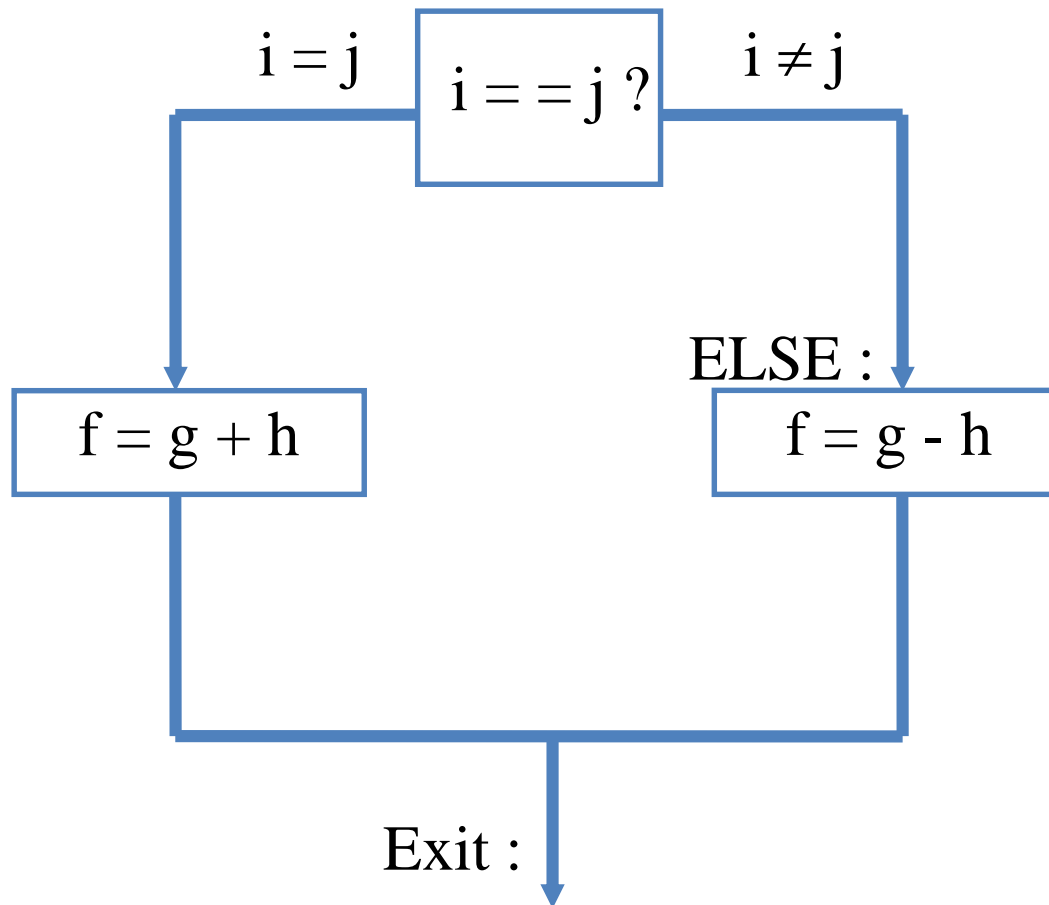
ΔΙΑΣΥΝΔΕΣΗ SW-HW

```
if (i= =j)
    f=g+h;
else
    f=g-h;
```

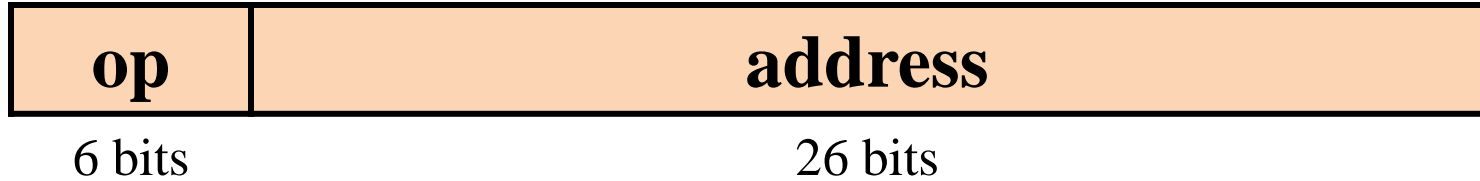
μεταγλωττίζεται στον πιο κάτω κώδικα MIPS:

```
    bne  $19, $20, Else      # goto Else αν  $i \neq j$ 
    add  $16, $17, $18      #  $f = g + h$  ( αγνοείται αν  $i \neq j$  )
    j    Exit              # go to Exit
Else : sub $16, $17, $18    #  $f = g - h$  ( αγνοείται αν  $i = j$  )
Exit :
```

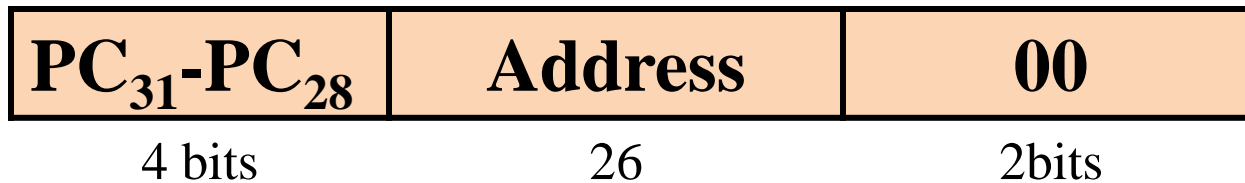
ΔΙΑΣΥΝΔΕΣΗ SW-HW



J Format



Ψευδο-απευθείας διευθυνσιοδότηση (pseudo direct)



PC: **0110000000000000001100001001101000**

J 100000

Bin: **0000000000110000110101000000**

0110 **0000000000110000110101000000** **00**

Παράδειγμα Εντολών j, b

```

Loop: sll $t1, $s3, 2      80000
      add $t1, $t1, $s6    80004
      lw  $t0, 0($t1)     80008
      bne $t0, $s5, Exit  80012
      addi $s3, $s3, 1    80016
      j   Loop            80020
Exit: ...                80024
    
```

| | | | | | | |
|-------|----|-------|----|---|---|----|
| 80000 | 0 | 0 | 19 | 9 | 4 | 0 |
| 80004 | 0 | 9 | 22 | 9 | 0 | 32 |
| 80008 | 35 | 9 | 8 | 0 | | |
| 80012 | 5 | 8 | 21 | 2 | | |
| 80016 | 8 | 19 | 19 | 1 | | |
| 80020 | 2 | 20000 | | | | |
| 80024 | | | | | | |

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ

```
Loop : g = g + A[i]  
        i = i + j;  
if (i != h) goto Loop;
```

Ο πίνακας A έχει 100 στοιχεία και ξεκινά από το Astart.
Οι μεταβλητές g, h, i, και j αποθηκεύονται στους \$17, \$18, \$19 και \$20.

```
Loop :  mult $9, $19, $10    # Προσωρινός καταχωρητής $9 = i x 4,  
                                     # υπολογισμός δείκτη  
        lw  $8, Astart($9)   # Προσωρινός καταχωρητής $8 = A[i]  
        add $17, $17, $8     # g=g+A[i]  
        add $19, $19, $20    # i = i+j  
        bne $19, $18, Loop   # Πήγαινε στο Loop αν i ≠ h
```

Ο δείκτης του πίνακα i, πρέπει να πολλαπλασιάζεται επί 4 (\$10).

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ

While (save[i]==k)

 i=i+1;

Οι μεταβλητές i, και k αποθηκεύονται στους \$19, \$21 και ο
\$10=4, \$20=1

```
Loop: mul $9,$19,$10    # Temporary reg $9 = i x 4
      lw  $8,Sstart($9) # Temporary reg $8 = save[i]
      bne $8,$21,Exit   # goto Exit if save[i] ≠ k
      add $19,$19,$20   # i = i + 1
      j  Loop          #goto Loop
```

Exit:

Εντολές Branch

- Οι περισσότερες ετικέτες (branch targets) είναι «ΚΟΝΤΙΝΕΣ» διακλαδώσεις
 - Forward or backward



- **PC-relative addressing**
 - Target address = PC + offset × 4
 - PC είναι ήδη αυξημένος κατά 4

Μακρινή Διακλάδωση

- Αν ο στόχος του branch είναι πολύ μακριά (κωδικοποίηση σε 16-bit), assembler διαμορφώνει τον κώδικα...
- Παράδειγμα

```
beq $s0,$s1, L1
```

↓

```
bne $s0,$s1, L2
```

```
j L1
```

```
L2: ...
```

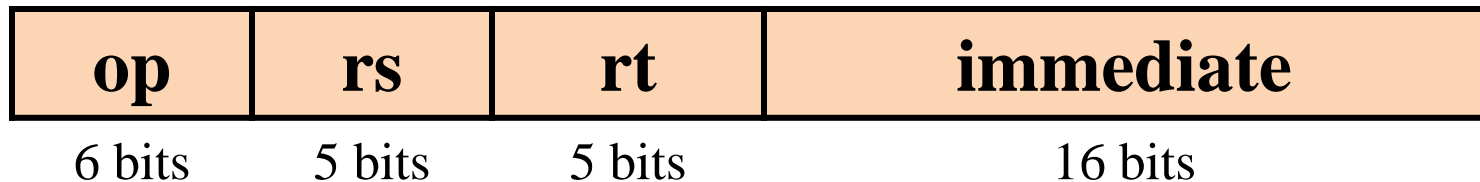
IMMEDIATE

- Στα προγράμματα υπάρχει μεγάλος αριθμός πράξεων με σταθερό τελεσταίο
- Η ύπαρξη I-type εντολών βελτιώνει την ταχύτητα

Αρχή 4: Τις πιο συχνές περιπτώσεις τις σχεδιάζουμε έτσι ώστε να εκτελούνται γρήγορα

IMMEDIATE

- \$29+4
 - lw \$24, AddrConstant4 (\$0)
 - add \$29, \$29, \$24
- Immediate type (I-Type)
 - addi \$29, \$29, 4



LUI

- lui reg,data

Load upper immediate

lui \$8,255

| | | | |
|--------|-------|-------|---------------------|
| 001111 | 00000 | 01000 | 0000 0000 1111 1111 |
|--------|-------|-------|---------------------|

Αποτέλεσμα: περιεχόμενο \$8

| | |
|---------------------|---------------------|
| 0000 0000 1111 1111 | 0000 0000 0000 0000 |
|---------------------|---------------------|

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ LUI

\$16 ← 4000000

\$16 ← 0000 0000 0011 1101 0000 1001 0000 0000

lui \$16, 61 # 61 <d> = 0000 0000 0011 1101

| | |
|---------------------|---------------------|
| 0000 0000 0011 1101 | 0000 0000 0000 0000 |
|---------------------|---------------------|

addi \$16, \$16, 2304 # 2304 decimal = 0000 1001
0000 0000 in binary

| | |
|---------------------|---------------------|
| 0000 0000 0011 1101 | 0000 1001 0000 0000 |
|---------------------|---------------------|

$$4000000 = 61 \times 2^{16} + 2304$$

SET ON LESS THAN

- `Slt reg1,reg2,reg3 # if reg2<reg3 then reg1=1
else reg1=0`

`slt $1, $16, $17 # $1=1 if $16 < $17`

`bne $1, $0, Less # goto Less if $1 \neq $0`

Οι δυο παραπάνω εντολές δημιουργούν την ψευδοεντολή **blt reg1,reg2, label (branch less than)**, η οποία μεταφράζεται όπως παραπάνω (δεν υποστηρίζεται από τη μηχανή)

Έλεγχος Ροής Εκτέλεσης προγράμματος

Branches

b target # unconditional branch to program label target

beq \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 = \$t1

blt \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 < \$t1

ble \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 <= \$t1

bgt \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 > \$t1

bge \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 >= \$t1

bne \$t0,\$t1,target # branch to target if \$t0 <> \$t1

Jumps

j target # unconditional jump to program label target

jr \$t3 # jump to address contained in \$t3 ("jump register")

Subroutine Calls

subroutine call: "jump and link" instruction

jal sub_label # "jump and link"

copy program counter (return address) to register \$ra (return address register)

jump to program statement at sub_label

subroutine return: "jump register" instruction

jr \$ra # "jump register"

jump to return address in \$ra (stored by jal instruction)

ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑ

Αρχή 2: Το μικρότερο είναι γρηγορότερο

- Η μηχανή RISC έχει μικρό αριθμό εντολών
- Σε επίπεδο assembly δημιουργούμε ψευδοεντολες.
- Οι ψευδοεντολές υλοποιούνται από τον Assembler με τη βοήθεια άλλων εντολών

RISC - Reduced Instruction Set Computer

Παράδειγμα

(value[2]=value[0]+value[1];)

```
.text # text section
```

```
.globl main # call main by SPIM
```

```
main: la $10, value
```

```
lw $8, 0($10)
```

```
lw $9, 4($10)
```

```
add $11, $8, $9
```

```
sw $11, 8($10)
```

```
j main
```

```
.data # data section
```

```
value: .word 10, 20, 0
```

```
Lw $8, value($0)
```

```
Addi $2, $0, 4
```

```
Lw $9, value($2)
```

```
add $11, $8, $9
```

```
Addi $2, $0, 8
```

```
sw $11, value($2)
```

```
J main
```

$$T \text{ (sec)} = N * f * \text{κύκλοιρολογιού_ανά_εντολή}$$

Εντολές Ολίσθησης

- “Move” bits σε έναν καταχωρητή
 - **Left shift**: μετακινεί bits από λιγότερη σημαντική θέση σε ψηλότερη
 - **Right shift**: μετακινεί bits από ψηλότερη σημαντική θέση σε λιγότερη
 - Δύο κατευθύνσεις: Left and Right
 - Εντολές Shift
 - `sll $t0,$t1,5` shift left logical
 - `srl $t0,$t1,5` shift right logical
 - `sra $t0,$t1,5` shift right arithmetic
 - `sllv $t0,$t1,$t2` shift left logical value (register)
 - `srlv $t0,$t1,$t2` shift right logical value (register)
 - `srav $t0,$t1,$t2` shift right arithmetic value (register)
-

SLL

- sll \$10,\$11,5 μετακινεί bits από λιγότερη σημαντική θέση σε ψηλότερη (lower to higher) Έστω ότι ο \$11 είναι:
- 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1010
0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0001 0100 0000
- logical shift: fill in 0s when value moved to the left by number of positions

SRL

- srl \$10,\$11,5 moves the bits right (higher to lower)
- Έστω οτι ο \$11 είναι:
- 1011 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000
0000 0101 1000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000

| \$11 | shamt | \$10 | |
|------|-------|------|----|
| 1000 | 1 | 0100 | /2 |
| 1000 | 2 | 0010 | /4 |
| 1000 | 3 | 0001 | /8 |

shift right logical is division (integer) by 2^{shamt}

CASE

```
switch (k)
```

```
{
```

```
    case 0:  f = i + j;  break;    /* k = 0 */
```

```
    case 1:  f = g + h;  break;    /* k = 1 */
```

```
    case 2:  f = g - h;  break;    /* k = 2 */
```

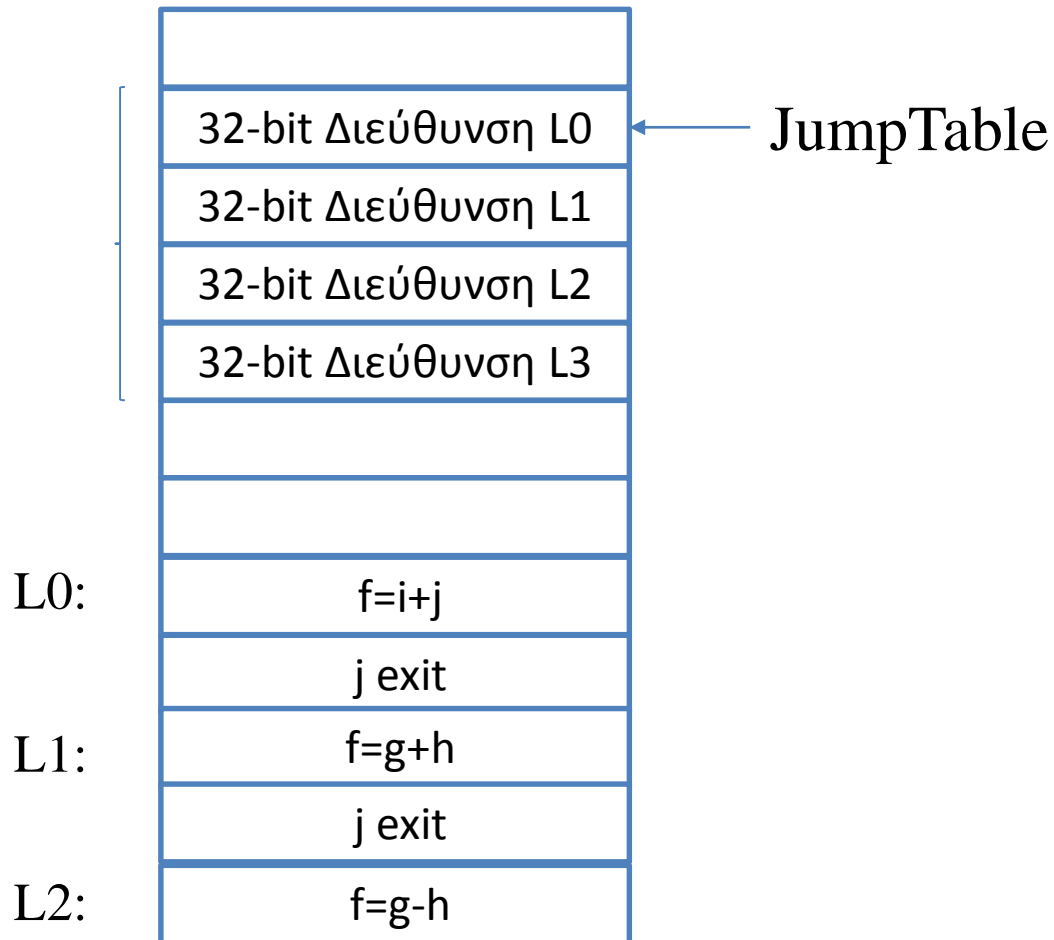
```
    case 3:  f = i - j;  break;    /* k = 3 */
```

```
}
```

f, g, h, i, j, k αποθηκεύονται στους καταχωρητές απο \$16 ως \$21

Ο καταχωρητής \$10 περιέχει τον αριθμό 4

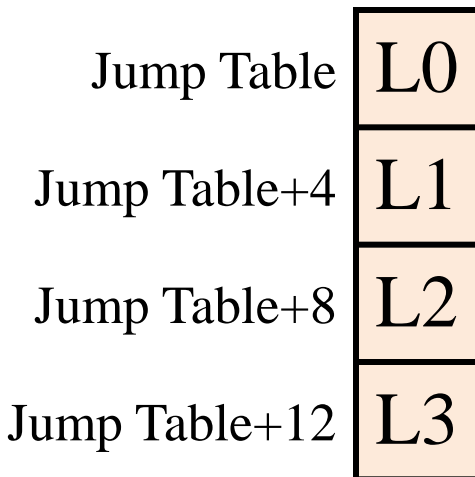
Οργάνωση Μνήμης



Κώδικας CASE

```
.data
```

```
JumpTable: .word L0, L1, L2, L3
```



```
Loop: mult $9, $10, $21      # $9 = k x 4 ($10: 4, $21: k)
      lw $8, JumpTable($9)  # $8 = JumpTable[k]
      jr $8                  # Jump on regr $8
L0:   add $16, $19, $20      # k = 0 so f gets i + j
      j Exit                 # end of this case so goto Exit
L1:   add $16, $17, $18      # k = 1 so f gets g + h
      j Exit                 # end of this case so goto Exit
L2:   sub $16, $17, $18      # k = 2 so f gets g - h
      j Exit                 # end of this case so goto Exit
L3:   sub $16, $19, $20      # k = 3 so f gets i - j
Exit: add $1, $1, $0         # end of switch
      statement
```


CASE

| | | | |
|------|-------|----------------------|------------------------|
| 7000 | Loop: | mult \$9, \$10, \$21 | mult \$9, \$10, \$21 |
| 7004 | | lw \$8, 100(\$9) | lw \$8, JumpTable(\$9) |
| 7008 | | jr \$8 | jr \$8 |
| 7012 | L0: | add \$16, \$19, \$20 | add \$16, \$19, \$20 |
| 7016 | | j 7040 | j Exit |
| 7020 | L1: | add \$16, \$17, \$18 | add \$16, \$17, \$18 |
| 7024 | | j 7040 | j Exit |
| 7028 | L2: | sub \$16, \$17, \$18 | sub \$16, \$17, \$18 |
| 7032 | | j 7040 | j Exit |
| 7036 | L3: | sub \$16, \$19, \$20 | sub \$16, \$19, \$20 |
| 7040 | Exit: | | |

JumpTable

| | |
|---------|------|
| 100+0x4 | 7012 |
| 100+1x4 | 7020 |
| 100+2x4 | 7028 |
| 100+3x4 | 7036 |

Special Purpose Registers

- PC: Program Counter
- RA: \$31 Return address register
- Zero: \$0 always zero
- SP: \$29 Stack Pointer

Υπορουτίνες/Συναρτήσεις

- Ορισμοί
 - **Caller**: υπορουτίνα που κάνει την κλήση (main)
 - **Callee**: υπορουτίνα που καλείται (sum)

```
// High level code
void main() {
    int y;
    y = sum(42, 7);
    ...
}

int sum(inta, intb) {
    return (a + b);
}
```

ΥΠΟΡΟΥΤΙΝΑ

jal address

Jump and Link:

\$31 ← PC+4

PC ← address

Επιστροφή με jr \$31

Αν έχω υπορουτίνα που καλεί υπορουτίνα υπάρχει η ανάγκη αποθήκευσης του \$31. Η αποθήκευση αυτή γίνεται στη στοίβα.

Κλήση Υπορουτίνας σε Assembly

High-level code

```
int main() {
    simple();
    a = b + c;
}

void simple() {
    return;
}
```

MIPS Assembly code

```
0x00400200 main: jal simple
0x00400204          add $s0,$s1,$s2

...
0x00401020 simple: jr $ra
```

Ποιό είναι το περιεχόμενο του \$31 (\$ra) ?

Ορίσματα Εισόδου και Αποτελέσματα

- Ορίσματα εισόδου σε υπορουτίνα: \$a0 - \$a3
- Ορίσματα επιστροφής: \$v0

```
// High-level code
int main()
{
    int y;
    ...
    // 4 arguments
    y = diffofsums(2, 3, 4, 5);
    ...
}

int diffofsums(int f, int g,
               int h, int i)
{
    int result;
    result = (f + g) - (h + i);
    return result; // return value
}

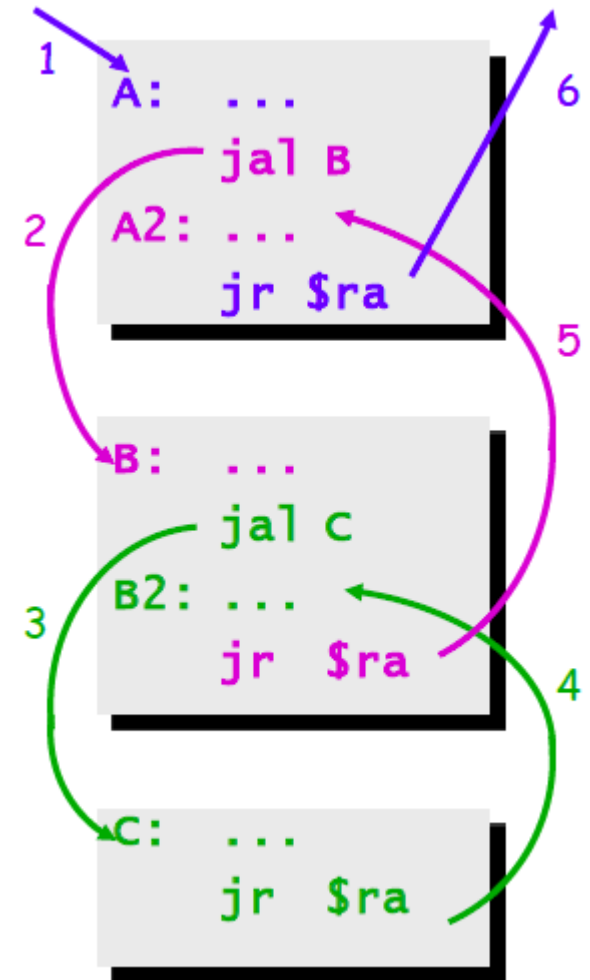
# MIPS assembly code
# $s0 = y

main:
    ...
    addi $a0, $0, 2    # argument 0 = 2
    addi $a1, $0, 3    # argument 1 = 3
    addi $a2, $0, 4    # argument 2 = 4
    addi $a3, $0, 5    # argument 3 = 5
    jal  diffofsums    # call procedure
    add  $s0, $v0, $0   # y = returned value
    ...

# $s0 = result
diffofsums:
    add $t0, $a0, $a1  # $t0 = f + g
    add $t1, $a2, $a3  # $t1 = h + i
    sub $s0, $t0, $t1  # result = (f + g) - (h + i)
    add $v0, $s0, $0   # put return value in $v0
    jr  $ra            # return to caller
```

Κλήσεις και Στοίβα

1. Someone calls A
2. A calls B
3. B calls C
4. C returns to B
5. B returns to A
6. A returns



ΣΤΟΙΒΑ (STACK)

- Είναι μια δομή LIFO (Last In First Out) στη μνήμη
- Υπάρχει ένας δείκτης (Stack Pointer) που δείχνει στην τελευταία εγγραφή (κορυφή στοίβας)
- Στο MIPS ο καταχωρητής \$29 είναι ο Stack Pointer

ΛΕΙΤΟΥΡΓΙΕΣ ΣΤΟΙΒΑΣ

- Αποθήκευση
 - $SP \leftarrow SP+1$
 - $M[SP] \leftarrow \text{Register}$
- Ανάκληση
 - $\text{Register} \leftarrow M[SP]$
 - $SP \leftarrow SP-1$

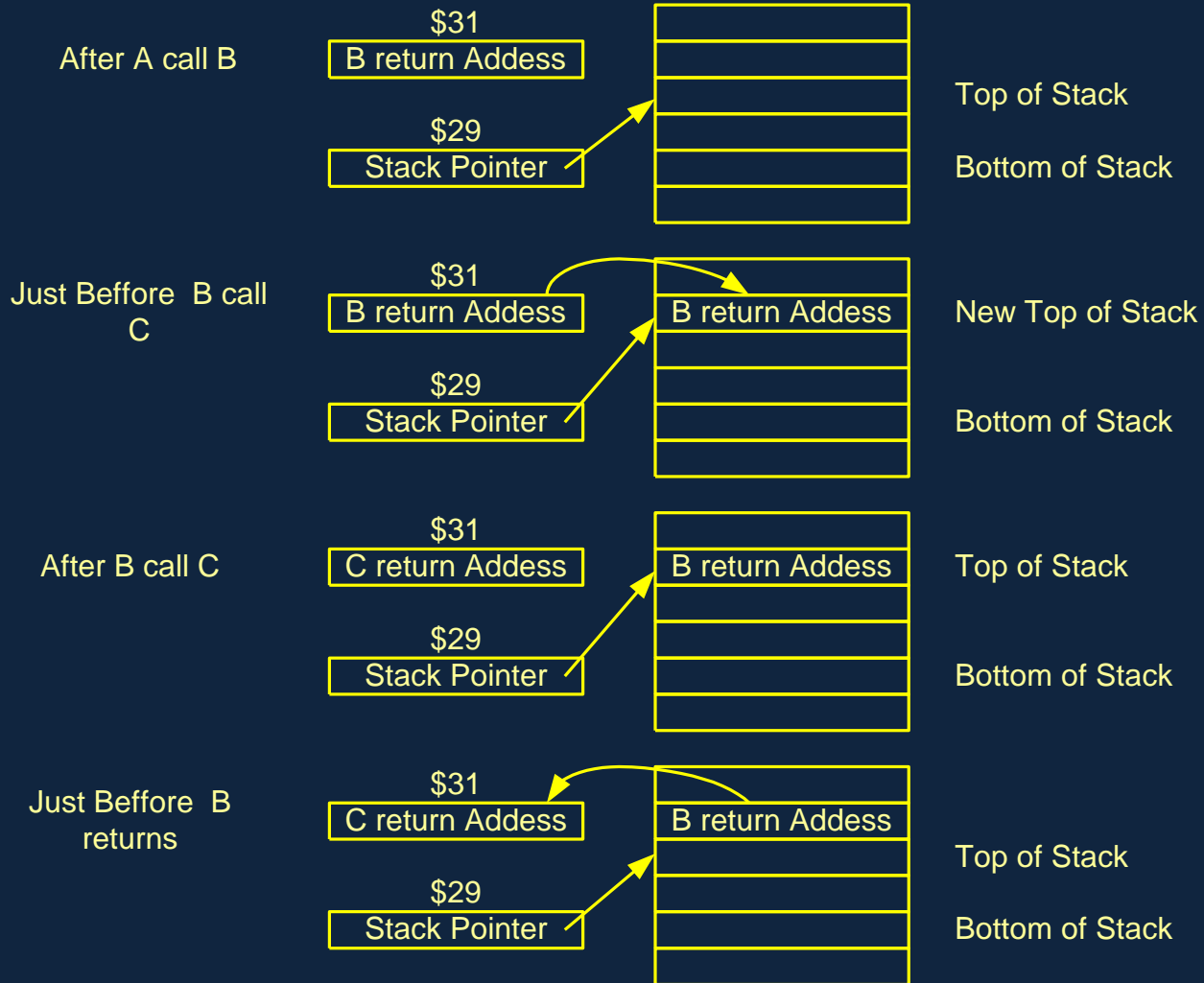


Κλήση Εμφωλευμένης Υπορουτίνας

proc1:

```
addi $sp, $sp, -4    # make space on stack  
sw $ra, 0($sp)      # save $ra on stack  
jal proc2  
...  
lw $ra, 0($sp)      # restore $s0 from stack  
addi $sp, $sp, 4    # deallocate stack space  
jr $ra              # return to caller
```

ΣΤΟΙΒΑ (STACK)

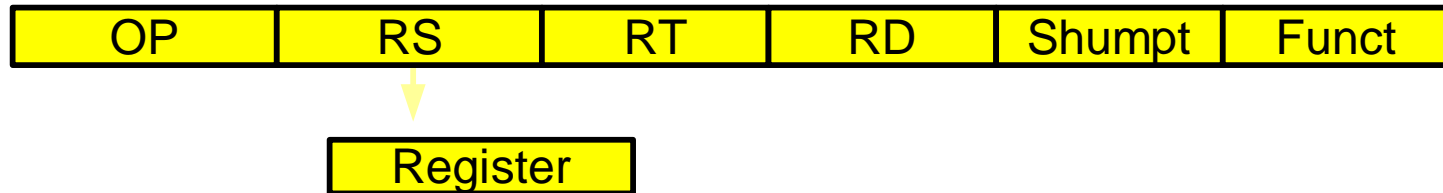


ADDRESSING

4 Modes of addressing

1. Register addressing

R Type Format π.χ. Add \$1,\$2,\$3



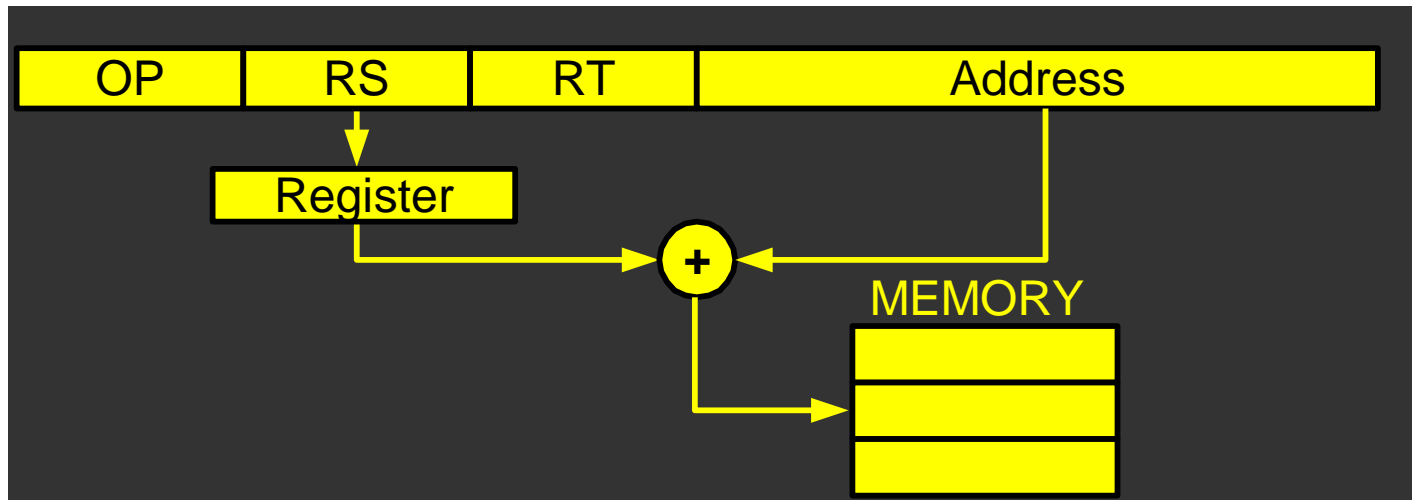
ADDRESSING

2. Base or displacement addressing

I-Type Format π.χ lw \$1, 100(\$2)

θέση μνήμης $reg + Address$

πχ αν $\$2 = 52$ θέση μνήμης = 152



ADDRESSING

3. Immediate addressing

I-Type Format π.χ **addi \$29, \$29, 4**
 $\$29 = \$29 + 4$

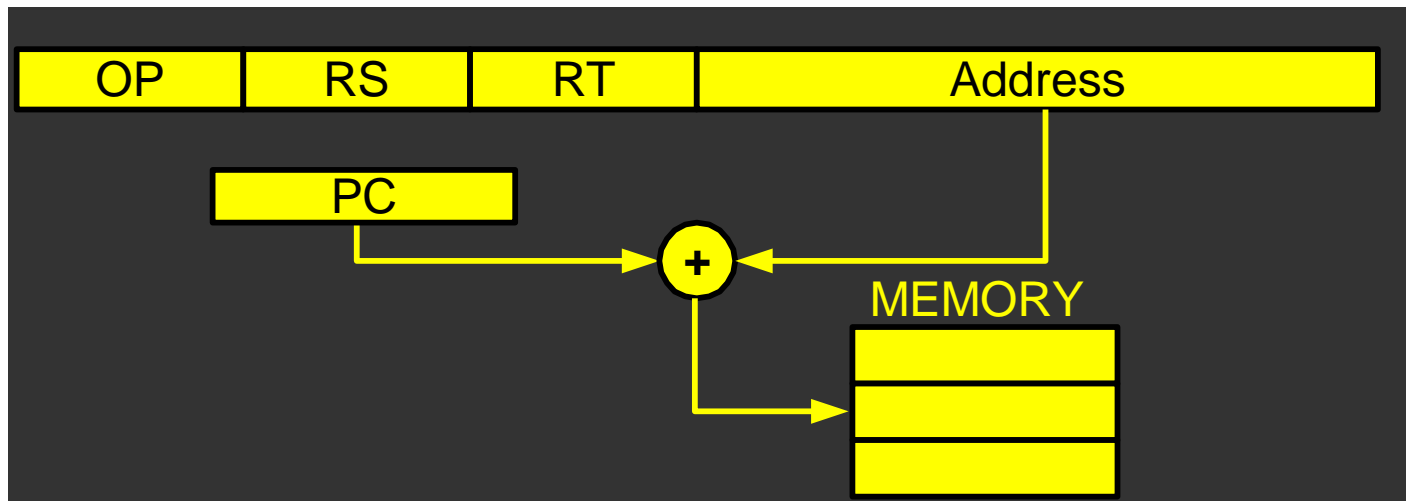


ADDRESSING

4. PC-relative addressing

I-Type Format π.χ beq \$1,\$2,100

αν $\$1 = \2 μετάβαση στη θέση $100 + PC$



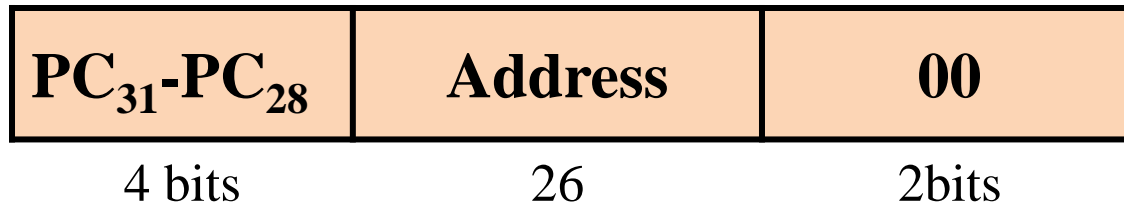
MIPS Memory Access

PC Relative

bne \$1, \$0, Exit

Pseudo Direct

J Address



Direct (Register Based)

Jr \$31

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ RELATIVE ADDRESSING

```

Loop:  Mul $9, $19, $10          # $9 = i x 4
        lw  $8, Sstart($9)     # $8 = save [i]
        bne $8, $21, Exit      # go to Exit if save [i] ≠k
        add $19, $19, $20      # i=i+j
        j   Loop               # goto Loop
    
```

Exit:

| | | | | | | |
|-------|------|-------|----|------|---|----|
| 80000 | 0 | 19 | 10 | 9 | 0 | 24 |
| 80004 | 35 | 9 | 8 | 1000 | | |
| 80008 | 5 | 8 | 21 | 2 | | |
| 80012 | 0 | 19 | 20 | 19 | 0 | 32 |
| 80016 | 2 | 80000 | | | | |
| 80020 | Exit | | | | | |

ΕΝΤΟΛΕΣ MIPS

| Category | Instructions | Example | Meaning | Comments |
|---------------------|-------------------------|--------------------|---|----------------------------------|
| Arithmetic | Add | add \$1, \$2, \$3 | $\$1 = \$2 + \$3$ | 3 operands; data in registers |
| | Subtract | sub \$1, \$2, \$3 | $\$1 = \$2 - \$3$ | 3 operands; data in registers |
| | Add immediate | addi \$1, \$2, 100 | $\$1 = \$2 + 100$ | Used to add constants |
| Data Transfer | load word | lw \$1, 100(\$2) | $\$1 = \text{Memory } [\$2+100]$ | Data from memory to register |
| | store word | sw \$1, 100(\$2) | $\text{Memory } [\$2+100] = \1 | Data from register to memory |
| | load upper immediate | lui \$1, 100 | $\$1 = 100 * 2^{16}$ | Loads constants in upper 16 bits |
| Conditional Branch | branch on equal | beq \$1, \$2, 100 | if ($\$1 == \2) go to $\text{PC} + 4 + 100$ | Equal test; PC relative branch |
| | branch on not equal | bne \$1, \$2, 100 | if ($\$1 != \2) go to $\text{PC} + 4 + 100$ | Not equal test; PC relative |
| | set on less than | slt \$1, \$2, \$3 | if ($\$2 < \3) $\$1 = 1$; else $\$1 = 0$ | Compare less than; for beq, bne |
| | set less than immediate | slti \$1, \$2, 100 | if ($\$2 < 100$) $\$1=1$; else $\$1 = 0$ | Compare less than constant |
| Un-conditional Jump | Jump | j 10000 | go to 10000 | Jump to target address |
| | Jump register | jr \$31 | go to \$31 | For switch, procedure return |
| | jump and link | jal 10000 | $\$31 = \text{PC} + 4$; go to 10000 | For procedure call |