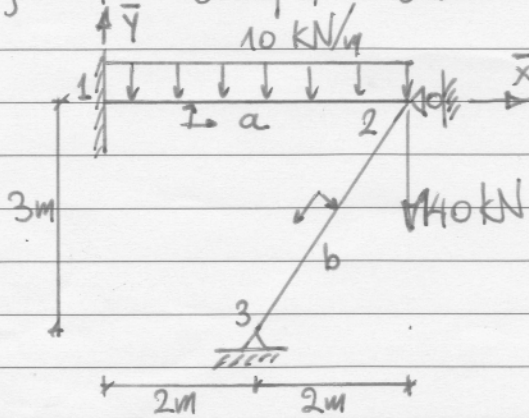


ΣΤΑΤΙΚΗ ΙΙΙ - ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΠΙΛΥΣΗΣ  
ΟΛΟΣΩΜΟΥ ΦΟΡΕΑ

Να υπολογιστεί η κατακόρυφη μετατόπιση του κόμβου Γ και η γραφή βών κόμβου Β. Να υπολογιστεί η ροπή κάμψης στην αριστερή παρτίδα του κόμβου Γ και η αξονική δύναμη βών κάτω παρτίδα του κόμβου Γ.



$E = 10^7 \text{ kPa}$ ,  $I = 0,001 \text{ m}^4$   
 $A = 0,1 \text{ m}^2$

Συντεταγμένες κόμβου κ  $\bar{x}_κ$   $\bar{y}_κ$

κ	$\bar{x}_κ$	$\bar{y}_κ$
1	0	0
2	4	0
3	2	-3

Ράβδος s  $x_s$   $y_s$  e  $x_e$   $y_e$   $L = \sqrt{(x_e - x_s)^2 + (y_e - y_s)^2}$   $\cos\varphi = \frac{x_e - x_s}{L}$   $\sin\varphi = \frac{y_e - y_s}{L}$   $\varphi$

a	1	0	0	2	4	0	4	1	0	0°
b	2	4	0	3	2	-3	3,606	-0,554700	-0,832050	236,31°

$$\Lambda^a = \begin{bmatrix} \cos\varphi^a & \sin\varphi^a & 0 \\ -\sin\varphi^a & \cos\varphi^a & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I$$

$$\Lambda^b = \begin{bmatrix} \cos\varphi^b & \sin\varphi^b & 0 \\ -\sin\varphi^b & \cos\varphi^b & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Τοπικό μητρώο δυσκαμψίας ράβδου i

$$K^i = \begin{bmatrix} \frac{EA}{L} & 0 & 0 & -\frac{EA}{L} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} & 0 & -\frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} \\ 0 & \frac{6EI}{L^2} & \frac{4EI}{L} & 0 & -\frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{EA}{L} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{12EI}{L^3} & -\frac{6EI}{L^2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{6EI}{L^2} & \frac{4EI}{L} \end{bmatrix}$$

$K_{ss}^i$        $K_{se}^i$        $K_{es}^i$        $K_{ee}^i$

6/11/11

$$P\acute{\alpha}\beta\delta\omicron\varsigma \text{ a: } \frac{E_a A_a}{L_a} = \frac{10^7 \cdot 10^{-1}}{4} = 250000 \text{ KN/m}, \quad \frac{12E_a I_a}{L_a^3} = \frac{12 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{4^3} = 1875 \text{ KN/m}^2$$

$$\frac{6E_a I_a}{L_a^2} = \frac{6 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{4^2} = 3750 \text{ KN}, \quad \frac{4E_a I_a}{L_a} = \frac{4 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{4} = 10000 \text{ KNm}$$

$$K^a = \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 & -250000 & 0 & 0 \\ K_{ss}^a & 1875 & 3750 & 0 & -1875 & 3750 \\ \hline 250000 & 0 & 0 & 0 & -3750 & 5000 \\ \text{συμμ.} & K_{es}^a & & & K_{ee}^a & 10000 \end{bmatrix}$$

$$P\acute{\alpha}\beta\delta\omicron\varsigma \text{ b: } \frac{E_b A_b}{L_b} = \frac{10^7 \cdot 10^{-1}}{3,606} = 277350,10 \text{ KN/m}, \quad \frac{12E_b I_b}{L_b^3} = \frac{12 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{3,606^3} = 2560,15 \text{ KN/m}^2$$

$$\frac{6E_b I_b}{L_b^2} = \frac{6 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{3,606^2} = 4615,38 \text{ KN}, \quad \frac{4E_b I_b}{L_b} = \frac{4 \cdot 10^7 \cdot 10^{-3}}{3,606} = 11094 \text{ KNm}$$

$$K^b = \begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 & -277350,10 & 0 & 0 \\ K_{ss}^b & 2560,15 & 4615,38 & 0 & -2560,15 & 4615,38 \\ \hline 277350,10 & 0 & 0 & 0 & -4615,38 & 5547 \\ \text{συμμ.} & K_{es}^b & & & K_{ee}^b & 11094 \end{bmatrix}$$

Καθολικό μιντερό συσκαμπίδας ράβδων

$$P\acute{\alpha}\beta\delta\omicron\varsigma \text{ a: } \bar{K}^a = \begin{bmatrix} \Lambda^a & 0 \\ 0 & \Lambda^a \end{bmatrix}^T K^a \begin{bmatrix} \Lambda^a & 0 \\ 0 & \Lambda^a \end{bmatrix} = I K^a I = \bar{K}^a = \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 & -250000 & 0 & 0 \\ \bar{K}_{ss}^a & 1875 & 3750 & 0 & -1875 & 3750 \\ \hline \bar{K}_{es}^a & & & 250000 & 0 & 0 \\ \text{συμμ.} & & & & \bar{K}_{ee}^a & 10000 \end{bmatrix}$$

Páßes b:

$$\bar{K}^b = \begin{bmatrix} \Lambda^b & 0 \\ 0 & \Lambda^b \end{bmatrix}^T K^b \begin{bmatrix} \Lambda^b & 0 \\ 0 & \Lambda^b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0,554700 & 0,832050 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0,832050 & -0,554700 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -0,554700 & 0,832050 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 & -277350,10 & 0 & 0 \\ 2560,15 & 4615,38 & 0 & -2560,15 & 4615,38 & 0 \\ 11094 & 0 & -4615,38 & 5547 & 0 & 0 \\ 277350,10 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2560,15 & -4615,38 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 11094 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot$$

60 kN

$$\begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} 87110,91 & 126826,13 & 3840,23 & -87110,91 & -126826,13 & 3840,23 \\ 192799,35 & -2560,15 & -3840,23 & -126826,13 & -192799,35 & -2560,15 \\ 11094 & 2560,15 & 5547 & -3840,23 & 2560,15 & 5547 \\ 87110,91 & 126826,13 & -3840,23 & 87110,91 & 126826,13 & -3840,23 \\ 192799,35 & 2560,15 & 5547 & 192799,35 & 2560,15 & 5547 \\ 11094 & 0 & 0 & 11094 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

60 kN

$\bar{K}_{ss}^b$  |  $\bar{K}_{se}^b$

$\bar{K}_{es}^b$  |  $\bar{K}_{ee}^b$

Εναλλακτικά, το κανονικό πίνακα συσχετισμού της πίεσης  $b$  μπορεί να προσδιοριστεί θεωρώντας κάθε υποπίνακα του ξεχωριστά:

$$\bar{K}_{ss}^b = \Lambda^{bT} K_{ss}^b \Lambda^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & 0,832050 & 0 \\ -0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & 2560,15 & 4615,38 \\ 0 & 4615,38 & 11094 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 87110,91 & 126826,13 & 3840,23 \\ 126826,13 & 192799,35 & -2560,15 \\ 3840,23 & -2560,15 & 11094 \end{bmatrix}$$

$$\bar{K}_{se}^b = \Lambda^{bT} K_{se}^b \Lambda^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & 0,832050 & 0 \\ -0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & -2560,15 & 4615,38 \\ 0 & -4615,38 & 5547 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -87110,91 & -126826,13 & 3840,23 \\ -126826,13 & -192799,35 & -2560,15 \\ -3840,23 & 2560,15 & 5547 \end{bmatrix}$$

$$\bar{K}_{es}^b = \Lambda^{bT} K_{es}^b \Lambda^b, \text{ αλλά γνωρίζουμε επίσης ότι } \bar{K}_{es}^b = \bar{K}_{se}^{bT}$$

$$\text{Επομένως: } \bar{K}_{es}^b = \begin{bmatrix} -87110,91 & -126826,13 & -3840,23 \\ -126826,13 & -192799,35 & 2560,15 \\ 3840,23 & -2560,15 & 5547 \end{bmatrix}$$

$$\bar{K}_{ee}^b = \Lambda^{bT} K_{ee}^b \Lambda^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & 0,832050 & 0 \\ -0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & 2560,15 & -4615,38 \\ 0 & -4615,38 & 11094 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 87110,91 & 126826,13 & -3840,23 \\ 126826,13 & 192799,35 & 2560,15 \\ -3840,23 & 2560,15 & 11094 \end{bmatrix}$$

Ολικό λιγνάνο συσταλμίας του φορέα.

$$K = \begin{bmatrix} \bar{K}_{ss}^a & \bar{K}_{se}^a & 0 \\ \bar{K}_{es}^a & \bar{K}_{ee}^a + \bar{K}_{ss}^b & \bar{K}_{se}^b \\ 0 & \bar{K}_{es}^b & \bar{K}_{ee}^b \end{bmatrix}$$

$$K = \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 & -250000 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ & 1875 & 3750 & 0 & -1875 & 3750 & 0 & 0 & 0 \\ & & 10000 & 0 & -3750 & 5000 & 0 & 0 & 0 \\ & & & 337110,91 & 126826,13 & 3840,23 & -87110,91 & -126826,13 & 3840,23 \\ & & & & 194674,35 & -6310,15 & -126826,13 & -192799,35 & -2560,15 \\ & & & & & 21094 & -3840,23 & 2560,15 & 5547 \\ & & & & & & 87110,91 & 126826,13 & -3840,23 \\ & & & & & & & 192799,35 & 2560,15 \\ & & & & & & & & 11094 \end{bmatrix}$$

συμπ.

Επιβάλλια φορμεν

Εξωτερικά φορμα

Αντιδράσεις

$$\bar{P}_{ef} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -140 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \bar{R} = \begin{bmatrix} \bar{R}_{1x} \\ \bar{R}_{1y} \\ \bar{I}_1 \\ \bar{R}_{2x} \\ 0 \\ 0 \\ \bar{R}_{3x} \\ \bar{R}_{3y} \\ 0 \end{bmatrix}$$

Δράση παγώμεως S: Μόνο em παβδο a δόση του καταμεμμενίου ομαίωμερτου φορμα  $q = -10 \text{ kN/m}$

$$\frac{q_a L_a}{2} = -20 \text{ kN}$$

$$\frac{q_a L_a^2}{12} = -13,33 \text{ kNm}$$

Στο 2ο τομικό σύστημα με ράβδο a:

$$S^a = \begin{bmatrix} 0 \\ q_a L_a / 2 \\ q_a L_a^2 / 12 \\ \hline 0 \\ q_a L_a / 2 \\ -q_a L_a^2 / 12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \\ \hline 0 \\ -20 \\ +13,33 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_s^a \\ \hline S_e^a \end{bmatrix} \left. \begin{array}{l} \text{Στάσις} \\ \text{Παγώνισμα στον} \\ \text{κόμβο start} \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} \text{Στάσις} \\ \text{Παγώνισμα στον} \\ \text{κόμβο end.} \end{array} \right\}$$

Στο καθολικό σύστημα:

$$\bar{S}^a = \begin{bmatrix} \Lambda^a & 0 \\ 0 & \Lambda^a \end{bmatrix}^T S^a = I S^a = S^a = \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \\ \hline 0 \\ -20 \\ +13,33 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{S}_s^a \\ \hline \bar{S}_e^a \end{bmatrix}$$

Εναλλακτικά, θεωρώντας τα υποδιανύσματα του  $\bar{S}^a$ :

$$\bar{S}_s^a = \Lambda^{aT} S_s^a = I S_s^a = \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \end{bmatrix}$$

$$\bar{S}_e^a = \Lambda^{aT} S_e^a = I S_e^a = \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ +13,33 \end{bmatrix}$$

Στη ράβδο b δεν έχουμε κατανοημένη φόρμα, επομένως τα διανύσματα των στάσεων παγώνισμα είναι μηδενικά:

$$S^b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \hline 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_s^b \\ \hline S_e^b \end{bmatrix} \quad \bar{S}_s^b = \Lambda^{bT} S_s^b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \bar{S}_e^b = \Lambda^{bT} S_e^b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{άρα} \quad \bar{S}^b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \hline 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{S}_s^b \\ \hline \bar{S}_e^b \end{bmatrix}$$

Η είδηση του ολικού συνδυασμού των δράσεων πραγματοποιήσεως  $\bar{S}$  γίνεται με παρόμοιο τρόπο όπως και η είδηση του ολικού μισθώου συγκαταλέγετε  $\bar{K}$ , δηλαδή με είδηση των κόμβων ή είδηση των παθών:

- Είδηση των κόμβων:
- Εξετάζουμε ένα-ένα τους κόμβους
  - Βρίσκουμε ποιος παθός συνδέεται με κάθε κόμβο
  - Βρίσκουμε για κάθε μιά παθό που συνδέεται εκεί αν ο κόμβος είναι start/end
  - Προσθέτουμε το  $\bar{S}_s$  ή  $\bar{S}_e$  της παθού στο σχετικό δέον.

- Είδηση των παθών:
- Εξετάζουμε μιά-μιά τις παθούς
  - Βρίσκουμε ποιος κόμβος είναι start και ποιος end της παθού
  - Προσθέτουμε αντίστοιχα  $\bar{S}_s$  ή  $\bar{S}_e$  της παθού στο σχετικό δέον.

Επομένως:

$$\bar{S} = \begin{bmatrix} \bar{S}_s^a \\ \bar{S}_e^a + \bar{S}_s^b \\ \bar{S}_e^b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \\ 0 \\ -20 \\ +13,33 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \text{(κόμβος 1)} \\ \text{(κόμβος 2)} \\ \text{(κόμβος 3)} \end{matrix}$$

Ισοδύναμο επικόμβια δέον:

$$\bar{P}_{160δ} = \bar{P}_{εξ} + \bar{S} + \bar{R} = \begin{bmatrix} 0 + 0 + \bar{R}_{1x} \\ 0 - 20 + \bar{R}_{1y} \\ 0 - 13,33 + \bar{T}_1 \\ 0 + 0 + \bar{R}_{2x} \\ -140 - 20 + 0 \\ 0 + 13,33 + 0 \\ 0 + 0 + \bar{R}_{3x} \\ 0 + 0 + \bar{R}_{3y} \\ 0 + 0 + 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{R}_{1x} \\ \bar{R}_{1y} - 20 \\ \bar{T}_1 - 13,33 \\ \bar{R}_{2x} \\ -160 \\ +13,33 \\ \bar{R}_{3x} \\ \bar{R}_{3y} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{P}_1 \\ \bar{P}_2 \\ \bar{P}_3 \end{bmatrix} \begin{matrix} \bar{P}_{1x} \\ \bar{P}_{1y} \\ \bar{P}_{1z} \\ \bar{P}_{2x} \\ \bar{P}_{2y} \\ \bar{P}_{2z} \\ \bar{P}_{3x} \\ \bar{P}_{3y} \\ \bar{P}_{3z} \end{matrix}$$

Επικόμενες παραμορφώσεις (μετατοπίσεις/εξοχές) στο καθολικό σώμα

$$\bar{U} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \bar{u}_{2y} \\ \bar{\theta}_2 \\ 0 \\ 0 \\ \bar{\theta}_3 \end{bmatrix}$$

Εξίσωση : φορέων-παραμορφώσεων

$$\bar{P}_{1600} = \bar{K} \bar{U}$$

1ος ΤΡΟΠΟΣ ΕΠΙΛΥΣΗΣ

1ος ΤΡΟΠΟΣ ΕΠΙΛΥΣΗΣ

Προκειμένου να ληφθούν υπόψη οι συνθήκες επιρροής, οι εξισώσεις φορέων-παραμορφώσεων αναδιατάσσονται για να διαχωριστούν γνωστές και άγνωστες επικόμενες παραμορφώσεις (και αντιστοίχα άγνωστες και γνωστές επικόμενες ισοδύναμες φορτίσεις). Συγκεκριμένα, στις πρώτες 3 θέσεις έχουμε οι βαθμοί ελευθερίας 2-μετατόπιση  $\bar{y}$  και 2-εξοχή και 3-εξοχή και στις επόμενες 6 θέσεις οι βαθμοί ελευθερίας 1-μετατόπιση  $\bar{x}$ , 1-μετατόπιση  $\bar{y}$ , 1-εξοχή, 2-μετατόπιση  $\bar{x}$ , 3-μετατόπιση  $\bar{x}$  και 3-μετατόπιση  $\bar{y}$ . Από επισημαίνεται στο  $\bar{P}_{1600}$  και  $\bar{U}$  με αναδιάταξη γραμμών 1,2,3,4,5,6,7,8,9  $\rightarrow$  5,6,9,1,2,3,4,7,8 και στο  $\bar{K}$  με ταυτόχρονη αντιστοίχη αναδιάταξη γραμμών και στήλων.

Αναδιάταξη του ολικού ματρώου δυσκαμψίας:

						$\bar{K}_{fc}$			
	194674,35	-6310,15	-2560,15	0	-1875	-3750	126826,13	-126826,13	-192711,35
		21094	5547	0	3750	5000	3840,23	-3840,23	2560,15
$\bar{K}_{ff}$			11094	0	0	0	3840,23	-3840,23	2560,15
$\bar{K}^*$				250000	0	0	-250000	0	0
					1875	3750	0	0	0
						10000	0	0	0
							332110,91	-87110,91	-126826,13
6 σφμ.							87110,91	126826,13	192711,35
									$\bar{K}_{cc}$

(συνεχίζεται)



10Σ  
ΤΡΟΠΟΣ  
ΕΠΙΛΥΣΗΣ

Αναδιάζω τον διαγώνιο επίκεντρον βασικών φορτίων

$$\bar{P}_{1600}^* = \begin{bmatrix} -160 \\ 0 \\ 0 \\ \hline \bar{R}_{1x} \\ \bar{R}_{1y} - 20 \\ \bar{T}_1 - 13,33 \\ \bar{R}_{2x} \\ \bar{R}_{3x} \\ \bar{R}_{3y} \end{bmatrix} \begin{matrix} \bar{P}_f \\ \\ \\ \bar{P}_c \end{matrix}$$

Αναδιάζω τον διαγώνιο επίκεντρον παραμορφώσεων

$$\bar{U}^* = \begin{bmatrix} \bar{u}_{2y} \\ \bar{\vartheta}_2 \\ \bar{\vartheta}_3 \\ \hline 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \bar{U}_f \\ \\ \\ \bar{U}_c \end{matrix}$$

Η εξίσωση φορτίων - παραμορφώσεων γράφεται:

$$\bar{K}^* \bar{U}^* = \bar{P}_{1600}^* \Rightarrow \begin{bmatrix} \bar{K}_{ff} & \bar{K}_{fc} \\ \bar{K}_{cf} & \bar{K}_{cc} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{U}_f \\ \bar{U}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{P}_f \\ \bar{P}_c \end{bmatrix}$$

$$\text{ή } \bar{K}_{ff} \bar{U}_f + \bar{K}_{fc} \bar{U}_c = \bar{P}_f \quad (1)$$

$$\bar{K}_{cf} \bar{U}_f + \bar{K}_{cc} \bar{U}_c = \bar{P}_c \quad (2)$$

$$\text{Από (1): } \bar{K}_{ff} \bar{U}_f = \bar{P}_f - \bar{K}_{fc} \bar{U}_c \Rightarrow \bar{K}_{ff} \bar{U}_f = \bar{P}_f \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \bar{K}_{ff}^{-1} \bar{K}_{ff} \bar{U}_f = \bar{K}_{ff}^{-1} \bar{P}_f \Rightarrow \mathbf{I} \bar{U}_f = \bar{K}_{ff}^{-1} \bar{P}_f \Rightarrow \boxed{\bar{U}_f = \bar{K}_{ff}^{-1} \bar{P}_f}$$

(συνεχίζεται)

Η 2εθνική εξίσωση γράφεται αναδρομικά:

10Σ

ΤΡΟΠΟΣ  
ΕΠΙΛΥΣΗΣ

$$\begin{bmatrix} \bar{u}_{2y} \\ \bar{\theta}_2 \\ \bar{\theta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 194674,35 & -6310,15 & -2560,15 \\ -6310,15 & 21094 & 5547 \\ -2560,15 & 5547 & 11094 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} -160 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \bar{u}_{2y} \\ \bar{\theta}_2 \\ \bar{\theta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0,000811 \text{ m} \\ 0,000505 \text{ rad} \\ -0,000440 \text{ rad} \end{bmatrix}$$

Οι παραπάνω παραμορφώσεις ουσιαστικά είναι η άδεια του γραμμικού συστήματος:

$$\begin{aligned} 194674,35 \bar{u}_{2y} - 6310,15 \bar{\theta}_2 - 2560,15 \bar{\theta}_3 &= -160 \\ -6310,15 \bar{u}_{2y} + 21094 \bar{\theta}_2 + 5547 \bar{\theta}_3 &= 0 \\ -2560,15 \bar{u}_{2y} + 5547 \bar{\theta}_2 + 11094 \bar{\theta}_3 &= 0 \end{aligned}$$

Επικρίβες φορτίες προς δεξιόστροφους βαθμούς ελευθέρων

$$\bar{P}_c = \bar{K}_{cf} \bar{U}_f + \bar{K}_{cc} \bar{U}_c = \bar{K}_{cf} \bar{U}_f = \begin{bmatrix} 0 \\ 3,42 \\ 5,57 \\ -102,64 \\ 102,64 \\ 156,58 \end{bmatrix}$$

Αντιδράσεις ως σημείες:  $\bar{R} = \bar{P}_{1600} - \bar{P}_{c3} - \bar{S}$

$$\bar{R} = \begin{bmatrix} 0 \\ 3,42 \\ 5,57 \\ -102,64 \\ -160 \\ 13,33 \\ 102,64 \\ 156,58 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -140 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \\ 0 \\ -20 \\ 13,33 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 23,42 \\ 18,90 \\ -102,64 \\ 0 \\ 0 \\ 102,64 \\ 156,58 \\ 0 \end{bmatrix}$$

(ΤΕΛΟΣ)

2ος ΤΡΟΠΟΣ ΕΠΙΛΥΣΗΣ (απλούστερος)

2ος ΤΡΟΠΟΣ ΕΠΙΛΥΣΗΣ

Γράφουμε την ολική εξίσωση συγκαταφυγής αναλυτικά και επισημαίνουμε σε ποιον βαθμό ελευθερίας αντιστοιχεί κάθε γραμμή. Οι βαθμοί ελευθερίας είναι οι :  $1x, 1y, 1φ, 2x, 2y, 2φ, 3x, 3y, 3φ$  όπου ο αριθμός δείχνει τον κόμβο, και  $x =$  οριζόντια μετατόπιση,  $y =$  κατακόρυφη μετατόπιση,  $φ =$  γέφυρα.

$\bar{K} \bar{U} = \bar{P}_{160δ} \Rightarrow$

1x	250000	0	0	-250000	0	0	0	0	0	0	$\bar{R}_{1x}$
1y	1875	3750	0	-1875	3750	0	0	0	0	0	$\bar{R}_{1y} - 20$
1φ	10000	0	0	-3750	5000	0	0	0	0	0	$\bar{T}_1 - 13,33$
2x				337110,91	126826,13	3840,23	-87110,91	-126826,13	3840,23	0	$\bar{R}_{2x}$
2y	0	-1875	-3750	126826,13	194674,35	-6310,15	-126826,13	-192799,35	-2560,15	$\bar{U}_{2y}$	-160
2φ	1	3750	5000	3840,23	-6310,15	21094	-3840,23	2560,15	5547	$\bar{\theta}_2$	+13,33
3x							87110,91	126826,13	-3840,23	0	$\bar{R}_{3x}$
3y	6υψηλ.							192799,35	2560,15	0	$\bar{R}_{3y}$
3φ	0	0	0	3840,23	-2560,15	5547	-3840,23	2560,15	11094	$\bar{\theta}_3$	0

Επιλέγουμε και γράφουμε αναλυτικά τις γραμμές που αντιστοιχούν σε μη δεσμευμένους βαθμούς ελευθερίας, δηλαδή τους  $2y, 2φ, 3φ$ , εκείνους επηρεάζουν που έχουν άνωθεν παρατηρήσεων και γνωστή φόρτιση.

(γραμμή 2y)  $\cdot \bar{U} = \bar{P}_{2y} = -160 \Rightarrow$

$0 \cdot 0 - 1875 \cdot 0 - 3750 \cdot 0 + 126826,13 \cdot 0 + 194674,35 \cdot \bar{U}_{2y} - 6310,15 \cdot \bar{\theta}_2 - 126826,13 \cdot 0 - 192799,35 \cdot 0 - 2560,15 \cdot \bar{\theta}_3 = -160 \Rightarrow$   
 (εξίσωση 1)  $\Rightarrow 194674,35 \bar{U}_{2y} - 6310,15 \bar{\theta}_2 - 2560,15 \bar{\theta}_3 = -160$

(γραμμή 2φ)  $\cdot \bar{U} = \bar{P}_{2φ} = +13,33 \Rightarrow$

$0 \cdot 0 + 3750 \cdot 0 + 5000 \cdot 0 + 3840,23 \cdot 0 - 6310,15 \cdot \bar{U}_{2y} + 21094 \cdot \bar{\theta}_2 - 3840,23 \cdot 0 + 2560,15 \cdot 0 + 5547 \cdot \bar{\theta}_3 = +13,33 \Rightarrow$   
 (εξίσωση 2)  $\Rightarrow -6310,15 \bar{U}_{2y} + 21094 \bar{\theta}_2 + 5547 \bar{\theta}_3 = +13,33$

(συνεκρίση)

2ος  
ΤΡΟΠΟΣ  
ΕΠΙΛΥΣΗΣ

$$(\text{γραμμή } 3\varphi) \cdot \bar{U} = \bar{P}_{3\varphi} = 0 \Rightarrow$$

$$0 \cdot \bar{u} + 0 \cdot \bar{u} + 0 \cdot \bar{u} + 3840,23 \cdot 0 - 2560,15 \cdot \bar{u}_{2y} + 5547 \bar{\theta}_2 - 3840,23 \cdot 0 + 2560,15 \cdot 0 + 11094 \cdot \bar{\theta}_3 = 0 \Rightarrow$$

$$(\text{εξίσωση } 3) \Rightarrow -2560,15 \cdot \bar{u}_{2y} + 5547 \bar{\theta}_2 + 11094 \bar{\theta}_3 = 0$$

Το προς επίλυση σύστημα γράφεται:

$$\begin{bmatrix} 194674,35 & -6310,15 & -2560,15 \\ -6310,15 & 21094 & 5547 \\ -2560,15 & 5547 & 11094 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{u}_{2y} \\ \bar{\theta}_2 \\ \bar{\theta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -160 \\ +13,33 \\ 0 \end{bmatrix}$$

(Παρατηρούμε ότι το προς επίλυση σύστημα είναι ταυτογενές με το σύστημα  $K_{ff} \bar{U}_f = \bar{P}_f$  του 1ου Τρόπου Επίλυσης)

Επιλύουμε το σύστημα με όποιο τρόπο θέλουμε (αριθμητικά του ληξάνει ή κλασική αναλυτική Gauss), και βρίσκουμε:

$$\begin{bmatrix} \bar{u}_{2y} \\ \bar{\theta}_2 \\ \bar{\theta}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0,000811 \text{ m} \\ 0,000505 \text{ rad} \\ -0,000440 \text{ rad} \end{bmatrix}$$

Για την εύρεση των αντιδράσεων εκτελούμε τους πολλαπλασιασμούς των εξίσωσεων δυσκαμψίας, χρησιμοποιώντας ως υπολογιστικές τιμές τις  $\bar{u}_{2y}$ ,  $\bar{\theta}_2$  και  $\bar{\theta}_3$ . Για συνολικά, παρακάτω παρατίθενται οι όροι που είναι γνωστό ληξάνει του  $\bar{U}$ .

$$(\text{γραμμή } 1x) \cdot \bar{U} = \bar{R}_{1x} \Rightarrow \bar{R}_{1x} = 0 \cdot \bar{u}_{2y} + 0 \cdot \bar{\theta}_2 + 0 \cdot \bar{\theta}_3 \Rightarrow \bar{R}_{1x} = 0$$

$$(\text{γραμμή } 1y) \cdot \bar{U} = \bar{R}_{1y} - 20 \Rightarrow \bar{R}_{1y} - 20 = -1875 \cdot \bar{u}_{2y} + 3750 \cdot \bar{\theta}_2 + 0 \cdot \bar{\theta}_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \bar{R}_{1y} = [-1875 \cdot (-0,000811) + 3750 \cdot 0,000505] + 20 = 23,42 \text{ kN.}$$

$$(\text{γραμμή } 1\varphi) \cdot \bar{U} = \bar{T}_1 - 13,33 \Rightarrow \bar{T}_1 - 13,33 = -3750 \cdot \bar{u}_{2y} + 5000 \cdot \bar{\theta}_2 + 0 \cdot \bar{\theta}_3 \Rightarrow$$

$$(\text{control}) \Rightarrow \bar{T}_1 = [-3750 \cdot (-0,000811) + 5000 \cdot 0,000505] + 13,33 = 18,90 \text{ kNm}$$

2ος  
ΤΡΟΠΟΣ  
ΕΠΙΛΥΣΗΣ

$$(\text{γραμμή } 2x) \cdot \bar{U} = \bar{R}_{2x} \Rightarrow \bar{R}_{2x} = 126826,13 \cdot \bar{u}_{2y} + 3840,23 \bar{\theta}_2 + 3840,23 \bar{\theta}_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \bar{R}_{2x} = 126826,23 \cdot (-0,000811) + 3840,23 \cdot 0,000505 + 3840,23 \cdot (-0,000440) = -102,64 \text{ kN}$$

$$(\text{γραμμή } 3x) \cdot \bar{U} = \bar{R}_{3x} \Rightarrow \bar{R}_{3x} = -126826,13 \cdot \bar{u}_{2y} - 3840,23 \bar{\theta}_2 - 3840,23 \bar{\theta}_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \bar{R}_{3x} = -126826,23 \cdot (-0,000811) - 3840,23 \cdot 0,000505 - 3840,23 \cdot (-0,000440) = 102,64 \text{ kN}$$

$$(\text{γραμμή } 3y) \cdot \bar{U} = \bar{R}_{3y} \Rightarrow \bar{R}_{3y} = -192749,35 \bar{u}_{2y} + 2560,15 \bar{\theta}_2 + 2560,15 \bar{\theta}_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \bar{R}_{3y} = -192749,35 \cdot (-0,000811) + 2560,15 \cdot 0,000505 + 2560,15 \cdot (-0,000440) = 156,58 \text{ kNm}$$

Αντιδράσεις:

$$\begin{aligned} \bar{R}_{1x} &= 0 \\ \bar{R}_{1y} &= 2342 \text{ kN} \\ \bar{T}_1 &= 18,90 \text{ kNm} \\ \bar{R}_{2x} &= -102,64 \text{ kN} \\ \bar{R}_{3x} &= 102,64 \text{ kN} \\ \bar{R}_{3y} &= 156,58 \text{ kNm} \end{aligned}$$

(ΤΕΛΟΣ)

### ΥΠΟΛΟΓΙΣΜΟΣ ΑΚΡΑΙΩΝ ΔΡΑΣΕΩΝ (ΕΝΤΑΤΙΚΩΝ ΜΕΤΩΩΝ)

Τα ελαστικά μεγέθη στα άκρα κάθε ράβδου είναι οι ακραίες δράσεις της ράβδου εκφρασμένες στο τοπικό σύστημα της ράβδου.

Οι ακραίες δράσεις μιας ράβδου, στο τοπικό ή στο καρδιακό σύστημα συντεταγμένων, σχετίζονται με τις ακραίες παραμορφώσεις της ράβδου, στο αντίστοιχο σύστημα συντεταγμένων μέσω των σχέσεων:

Στο τοπικό σύστημα της ράβδου  $i$ :

$$A^i = K^i \Delta^i - S^i \quad \eta \quad \begin{bmatrix} A_s^i \\ A_e^i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} K_{ss}^i & K_{se}^i \\ K_{es}^i & K_{ee}^i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_s^i \\ \Delta_e^i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} S_s^i \\ S_e^i \end{bmatrix}$$

όπου:  $A^i$  το διάνυσμα ακεραίων δράσεων  $(6 \times 1)$  με  $A_s^i$  και  $A_e^i$  τα υποδιανύσματα  $(3 \times 1)$  που αναφέρονται στον κόμβο start και end, αντίστοιχα.

$\Delta^i$  το διάνυσμα ακεραίων παραμορφώσεων  $(6 \times 1)$  με  $\Delta_s^i$  και  $\Delta_e^i$  τα υποδιανύσματα  $(3 \times 1)$  κόμβου start και end, αντίστοιχα.

$K^i$  το τοπικό μητρώο δυσκαμψίας της ράβδου  $i$ .  
 $S^i$  το τοπικό διάνυσμα των δράσεων παγίωσης.

Το καθολικό σύστημα:

$$\bar{A}^i = \bar{K}^i \bar{\Delta}^i - \bar{S}^i \quad \begin{bmatrix} \bar{A}_s^i \\ \bar{A}_e^i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{K}_{ss}^i & \bar{K}_{se}^i \\ \bar{K}_{es}^i & \bar{K}_{ee}^i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{\Delta}_s^i \\ \bar{\Delta}_e^i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \bar{S}_s^i \\ \bar{S}_e^i \end{bmatrix}$$

όπου  $\bar{A}^i$ ,  $\bar{\Delta}^i$ , και τα υποδιανύσματα  $\bar{A}_s^i$ ,  $\bar{A}_e^i$ ,  $\bar{\Delta}_s^i$ ,  $\bar{\Delta}_e^i$ , αντίστοιχα όπως πιο πάνω, αλλά στο καθολικό σύστημα.  $\bar{K}^i$  είναι το καθολικό μητρώο δυσκαμψίας της ράβδου  $i$ .  $\bar{S}^i$  είναι το καθολικό διάνυσμα των δράσεων παγίωσης.

Το διάνυσμα  $\bar{\Delta}^i$  περιλαμβάνει επικείμενες παραμορφώσεις στο καθολικό σύστημα, οπότε τα υποδιανύσματα  $\bar{\Delta}_s^i$  και  $\bar{\Delta}_e^i$  λαμβάνονται από το διάνυσμα επικείμενων παραμορφώσεων  $\bar{U}$ :

$$\bar{\Delta}_s^i = \bar{U}_m \quad (3 \times 1) \text{ όπου } m \text{ ο καθολικός δείκτης χειρισμού του κόμβου start της ράβδου } i$$

$$\bar{\Delta}_e^i = \bar{U}_n \quad (3 \times 1) \text{ όπου } n \text{ ο καθολικός δείκτης χειρισμού του κόμβου end της ράβδου } i.$$

Στην περίπτωση του παραδείγματος αυτού, έχουμε:

$$\text{Ράβδος } a: \quad \bar{\Delta}^a = \begin{bmatrix} \bar{\Delta}_s^a \\ \bar{\Delta}_e^a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{U}_1 \\ \bar{U}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \text{---} \\ 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα b:  $\bar{\Delta}^b = \begin{bmatrix} \bar{\Delta}_s^b \\ \bar{\Delta}_e^b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{U}_2 \\ \bar{U}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \\ \text{---} \\ 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix}$

Εύρεση των ροτικών ακραίων δράσεων (επιτακτικών μεγεθών):

1ος Τρόπος:  $\bar{\Delta}^i \rightarrow \bar{A}^i \rightarrow A^i$

Πρώτα υπολογίζουμε τις καθολικές ακραίες δράσεις μέσω της σχέσης

$$\bar{A}^i = \bar{K}^i \bar{\Delta}^i - \bar{S}^i$$

και έπειτα μετασχηματίζουμε τις καθολικές ακραίες δράσεις σε ροτικές ακραίες δράσεις, δηλαδή επιτακτικά μεγέθη, μέσω της σχέσης:

$$A^i = \begin{bmatrix} \Lambda^i & 0 \\ 0 & \Lambda^i \end{bmatrix} \bar{A}^i \quad \eta \quad \begin{cases} A_s^i = \Lambda^i \bar{A}_s^i \\ A_e^i = \Lambda^i \bar{A}_e^i \end{cases}$$

Παράδειγμα a:

$$\bar{A}^a = \bar{K}^a \bar{\Delta}^a - \bar{S}^a \rightarrow \begin{bmatrix} \bar{A}_s^a \\ \bar{A}_e^a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{K}_{ss}^a & \bar{K}_{se}^a \\ \bar{K}_{es}^a & \bar{K}_{ee}^a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{\Delta}_s^a \\ \bar{\Delta}_e^a \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \bar{S}_s^a \\ \bar{S}_e^a \end{bmatrix}$$

αλλάζοντας:  $\bar{A}_s^a = \bar{K}_{ss}^a \bar{\Delta}_s^a + \bar{K}_{se}^a \bar{\Delta}_e^a - \bar{S}_s^a =$

$$\begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 \\ 0 & 1875 & 3750 \\ 0 & 3750 & 10000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -250000 & 0 & 0 \\ 0 & -1875 & 3750 \\ 0 & -3750 & 5000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 1875 \cdot 0,000811 + 3750 \cdot 0,000505 + 20 \\ 3750 \cdot 0,000811 + 5000 \cdot 0,000505 + 13,33 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 23,42 \\ 18,90 \end{bmatrix} \quad \text{670V κόψιμο start}$$

(συνεχίζεται)

10Σ  
ΤΡΟΠΟΣ

$$\bar{A}_e^a = \bar{K}_{es}^a \bar{\Delta}_s^a + \bar{K}_{ee}^a \bar{\Delta}_e^a - \bar{S}_e^a$$

$$\begin{bmatrix} -250000 & 0 & 0 \\ 0 & -1875 & -3750 \\ 0 & 3750 & 5000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 \\ 0 & 1875 & -3750 \\ 0 & -3750 & 10000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ +13,33 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ -1875 \cdot 0,000811 - 3750 \cdot 0,000505 + 20 \\ 3750 \cdot 0,000811 + 10000 \cdot 0,000505 - 13,33 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 16,58 \\ -5,24 \end{bmatrix} \quad \text{620v k6lyfo end.}$$

Μετασχηματισμός στο τοπικό σύστημα:

$$\text{start: } A_s^a = \Lambda^a \bar{A}_s^a = I \bar{A}_s^a = \bar{A}_s^a = \begin{bmatrix} 0 \\ 23,42 \\ 18,90 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_s^a \\ Q_s^a \\ M_s^a \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \alpha \text{ξιοκινι δισαλμ} \\ \text{τελνρουα δισαλμ} \\ \text{πορι κ6λμυμ} \end{array}$$

$$\text{end: } A_e^a = \Lambda^a \bar{A}_e^a = I \bar{A}_e^a = \bar{A}_e^a = \begin{bmatrix} 0 \\ 16,58 \\ -5,24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_e^a \\ Q_e^a \\ M_e^a \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \alpha \text{ξιοκινι δισαλμ} \\ \text{τελνρουα δισαλμ} \\ \text{πορι κ6λμυμ} \end{array}$$

Π6βδus b:

$$\bar{A}^b = \bar{K}^b \bar{\Delta}^b - \bar{S}^b \rightarrow \begin{bmatrix} \bar{A}_s^b \\ \bar{A}_e^b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{K}_{ss}^b & \bar{K}_{se}^b \\ \bar{K}_{es}^b & \bar{K}_{ee}^b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{\Delta}_s^b \\ \bar{\Delta}_e^b \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \bar{S}_s^b \\ \bar{S}_e^b \end{bmatrix}$$

$$\alpha \text{ραδωμικ6: } \bar{A}_s^b = \bar{K}_{ss}^b \bar{\Delta}_s^b + \bar{K}_{se}^b \bar{\Delta}_e^b - \bar{S}_s^b =$$

$$\begin{bmatrix} 87110,91 & 126826,13 & 3840,23 \\ 126826,13 & 192799,35 & -2560,15 \\ 3840,23 & -2560,15 & 11094 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -87110,91 & -126826,13 & 3840,23 \\ -126826,13 & -192799,35 & -2560,15 \\ -3840,23 & 2560,15 & 5547 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -126826,13 \cdot 0,000811 + 3840,23 \cdot 0,000505 - 3840,23 \cdot 0,000440 \\ -192799,35 \cdot 0,000811 - 2560,15 \cdot 0,000505 + 2560,15 \cdot 0,000440 \\ 2560,15 \cdot 0,000811 + 11094 \cdot 0,000505 - 5547 \cdot 0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -102,64 \\ -156,58 \\ 5,24 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{620v} \\ \text{k6lyfo} \\ \text{start} \end{array}$$

(6υνερξι6νδ6)



1ος  
ΤΡΟΠΟΣ

$$\bar{A}_e^b = K_{es}^b \bar{\Delta}_s^b + K_{ee}^b \Delta_e^b - \bar{S}_e^b =$$

$$\begin{bmatrix} -87110,91 & -126826,13 & -3840,23 \\ -126826,13 & -192799,35 & 2560,15 \\ 3840,23 & -2560,15 & 5547 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 87110,91 & 126826,13 & -3840,23 \\ 126826,13 & 192799,35 & 2560,15 \\ -3840,23 & 2560,15 & 11094 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 126826,13 \cdot 0,000811 - 3840,23 \cdot 0,000505 + 3840,23 \cdot 0,000440 \\ 192799,35 \cdot 0,000811 + 2560,15 \cdot 0,000505 - 2560,15 \cdot 0,000440 \\ 2560,15 \cdot 0,000811 + 5547 \cdot 0,000505 - 11094 \cdot 0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 102,64 \\ 156,58 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} 620V \\ \text{κόμβο} \\ \text{end.} \end{matrix}$$

Μετασχηματισμός

$$\text{start: } A_s^b = \Lambda^b \bar{A}_s^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -102,64 \\ -156,58 \\ 5,24 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0,554700 \cdot 102,64 + 0,832050 \cdot 156,58 \\ -0,832050 \cdot 102,64 + 0,554700 \cdot 156,58 \\ 5,24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 187,22 \\ 1,45 \\ 5,24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_s^b \\ Q_s^b \\ M_s^b \end{bmatrix} \begin{matrix} \text{αξονική δύναμη} \\ \text{τέμνωσα δύναμη} \\ \text{ροπή κάμψης} \end{matrix}$$

$$\text{end: } A_e^b = \Lambda^b \bar{A}_e^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 102,64 \\ 156,58 \\ 0 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} -0,554700 \cdot 102,64 - 0,832050 \cdot 156,58 \\ 0,832050 \cdot 102,64 - 0,554700 \cdot 156,58 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -187,22 \\ -1,45 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_e^b \\ Q_e^b \\ M_e^b \end{bmatrix} \begin{matrix} \text{αξονική δύναμη} \\ \text{τέμνωσα δύναμη} \\ \text{ροπή κάμψης} \end{matrix}$$

(ΤΕΛΟΣ)

2ος ΤΡΟΠΟΣ:  $\bar{\Delta}^i \rightarrow \Delta^i \rightarrow A^i$

2ος  
ΤΡΟΠΟΣ

Πρώτα υπολογίζουμε τις τοπικές άκρικές παραμορφώσεις, με μετασχηματισμό των καθοδικών άκρικών παραμορφώσεων, μέσω της σχέσης:

$$\Delta^i = \begin{bmatrix} \Lambda^i & 0 \\ 0 & \Lambda^i \end{bmatrix} \bar{\Delta}^i \quad \eta \quad \begin{cases} \Delta_s^i = \Lambda^i \bar{\Delta}_s^i \\ \Delta_e^i = \Lambda^i \bar{\Delta}_e^i \end{cases}$$

(συνεχίζεται)

2ος  
τρόπος

και επειτα υπολογιζουμε τις τοπικες ακριβεις δρασεις, δηλαδη τα εντακτικα μεγεθη, μεσω της σχεσης 620 τοπικο συστημα:

$$A^i = K^i \Delta^i - S^i$$

Παθος a:

$$\Delta_s^a = \Lambda^a \bar{\Delta}_s^a = I \bar{\Delta}_s^a = \bar{\Delta}_s^a = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Delta_e^a = \Lambda^a \bar{\Delta}_e^a = I \bar{\Delta}_e^a = \bar{\Delta}_e^a = \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix}$$

$$A^a = K^a \Delta^a - S^a \rightarrow \begin{bmatrix} A_s^a \\ A_e^a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} K_{ss}^a & K_{se}^a \\ K_{es}^a & K_{ee}^a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_s^a \\ \Delta_e^a \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} S_s^a \\ S_e^a \end{bmatrix}$$

αρχικα:

$$\text{start: } A_s^a = K_{ss}^a \Delta_s^a + K_{se}^a \Delta_e^a - S_s^a =$$

$$= \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 \\ 0 & 1875 & 3750 \\ 0 & 3750 & 10000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -250000 & 0 & 0 \\ 0 & -1875 & 3750 \\ 0 & -3750 & 5000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ -13,33 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 23,42 \\ 1890 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_s^a \\ Q_s^a \\ M_s^a \end{bmatrix} \begin{array}{l} \alpha \xi \text{oviki } \delta \text{iva} \mu \eta \\ \tau \acute{\epsilon} \lambda \eta \nu \omega \sigma \alpha \delta \text{iva} \mu \eta \\ \rho \omega \tau \eta \text{ k} \alpha \tau \eta \mu \eta \end{array}$$

$$\text{end: } A_e^a = K_{es}^a \Delta_s^a + K_{ee}^a \Delta_e^a - S_e^a =$$

$$= \begin{bmatrix} -250000 & 0 & 0 \\ 0 & -1875 & -3750 \\ 0 & 3750 & 5000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 250000 & 0 & 0 \\ 0 & 1875 & -3750 \\ 0 & -3750 & 10000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -20 \\ +13,33 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 16,58 \\ -5,24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} N_e^a \\ Q_e^a \\ M_e^a \end{bmatrix} \begin{array}{l} \alpha \xi \text{oviki } \delta \text{iva} \mu \eta \\ \tau \acute{\epsilon} \lambda \eta \nu \omega \sigma \alpha \delta \text{iva} \mu \eta \\ \rho \omega \tau \eta \text{ k} \alpha \tau \eta \mu \eta \end{array}$$

(συνεχισται)

2ος  
ΤΡΟΠΟΣ

$$\text{Πάβλος } b: \Delta_s^b = \Lambda^b \bar{\Delta}_s^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0,832050 \cdot 0,000811 \\ 0,554700 \cdot 0,000811 \\ 0,000505 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,000675 \\ 0,000450 \\ 0,000505 \end{bmatrix}$$

$$\Delta_e^b = \Lambda^b \bar{\Delta}_e^b = \begin{bmatrix} -0,554700 & -0,832050 & 0 \\ 0,832050 & -0,554700 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix}$$

$$A^b = K^b \Delta^b - S^b \rightarrow \begin{bmatrix} A_s^b \\ A_e^b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} K_{ss}^b & K_{se}^b \\ K_{es}^b & K_{ee}^b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta_s^b \\ \Delta_e^b \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} S_s^b \\ S_e^b \end{bmatrix}$$

αρχαρχικά:

$$\text{start: } A_s^b = K_{ss}^b \Delta_s^b + K_{se}^b \Delta_e^b - S_s^b =$$

$$\begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & 2560,15 & 4615,38 \\ 0 & 4615,38 & 11094 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0,000675 \\ 0,000450 \\ 0,000505 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & -2560,15 & 4615,38 \\ 0 & -4615,38 & 5547 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 277350,10 \cdot 0,000675 \\ 2560,15 \cdot 0,000450 + 4615,38 \cdot 0,000505 - 4615,38 \cdot 0,000440 \\ 4615,38 \cdot 0,000450 + 11094 \cdot 0,000505 - 5547 \cdot 0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 187,22 \\ 1,45 \\ 5,24 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \alpha \text{ ζωνική δίδαγμα} \\ \text{τέλμους δίδαγμα} \\ \text{πομή κάμπυς} \end{array}$$

$$\text{end: } A_e^b = K_{es}^b \Delta_s^b + K_{ee}^b \Delta_e^b - S_e^b =$$

$$\begin{bmatrix} -277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & -2560,15 & -4615,38 \\ 0 & 4615,38 & 5547 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0,000675 \\ 0,000450 \\ 0,000505 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 277350,10 & 0 & 0 \\ 0 & 2560,15 & -4615,38 \\ 0 & -4615,38 & 11094 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,000440 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} -277350,10 \cdot 0,000675 \\ -2560,15 \cdot 0,000450 - 4615,38 \cdot 0,000505 + 4615,38 \cdot 0,000440 \\ 4615,38 \cdot 0,000450 + 5547 \cdot 0,000505 - 11094 \cdot 0,000440 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -187,22 \\ -1,45 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \alpha \text{ ζωνική δίδαγμα} \\ \text{τέλμους δίδαγμα} \\ \text{πομή κάμπυς} \end{array}$$

(ΤΕΛΟΣ)